

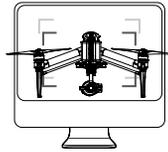
Calibración de un Tráves de la Pantalla

Siga Los Pasos de un Continúación para calibrar la Cámara.



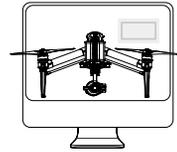
01

Apunte el avión Hacia la Pantalla.



02

Alinear las cajas



03

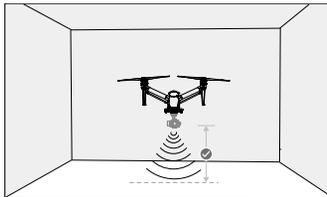
Panorámica e inclinación del avión.



NO apague ni desconecte el cable USB después de la calibración. Espere el cálculo de datos.

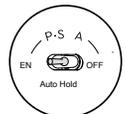
Usando el sistema de visión

Vision System se activa automáticamente cuando el Inspire 2 está encendido. No se requiere ninguna acción manual. El sistema de visión se usa típicamente en el ambiente interior donde no hay GPS disponible. Al usar los sensores en el sistema Vision, Inspire 2 puede realizar movimientos de precisión incluso cuando no hay GPS disponible.



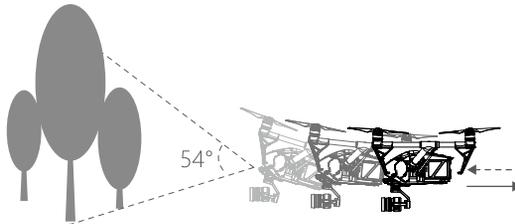
Siga Los Pasos de un párrafo Continúación USAR Vision System:

1. Cambie el interruptor del Modo de vuelo al Modo P.
2. Coloque la aeronave Sobre Una superficie plana. Tenga en Cuenta Que El Sistema de Visión No Puede funcionar correctamente en superficies claras pecado Variaciones de patrones.
3. Encienda la aeronave. El indicador de estado de la aeronave parpadeará en verde dos veces, lo que indica que el Sistema de Visión está listo. Empuje suavemente la palanca izquierda hacia arriba para despegar y la aeronave flotará en su lugar.



Frenado asistido por detección de obstáculos

Impulsado por la detección de obstáculos, el avión ahora podrá frenar activamente cuando se detecten obstáculos alrededor del avión. Tenga en cuenta que la función de detección de obstáculos funciona mejor cuando la iluminación es adecuada y el obstáculo está claramente marcado o texturizado. La aeronave debe volar a no más de 31 mph (50 km / h) para permitir una distancia de frenado suficiente.



- El sistema de visión delantera se desactivará después de que baje el tren de aterrizaje. Manténgase alerta. El rendimiento de su sistema de visión y sistema de detección de infrarrojos se ve afectado por la superficie que se sobrevuela. Es posible que los sensores ultrasónicos no puedan medir distancias con precisión cuando operan sobre materiales absorbentes de sonido y la cámara puede no funcionar correctamente en entornos subóptimos. La aeronave cambiará automáticamente del modo P al modo A si no están disponibles ni el GPS ni el sistema de visión ni el sistema de detección de infrarrojos. Opere la aeronave con gran precaución en las siguientes situaciones:

- a) Volar sobre superficies monocromas (p. ej. negro puro, blanco puro, rojo puro, verde puro).
- b) Volando sobre superficies altamente reflectantes.
- c) Volar a altas velocidades de más de 31 mph (50 km / h) a 2 metros o más de 11 mph (18 km / h) a 1 metro.
- d) Volar sobre agua o superficies transparentes.
- e) Volar sobre superficies u objetos en movimiento.
- f) Volar en un área donde la iluminación cambia con frecuencia o drásticamente.
- g) Volando sobre superficies extremadamente oscuras (lux <10) o brillantes (lux > 100,000).
- h) Volando sobre superficies que pueden absorber ondas de sonido (por ejemplo, alfombra gruesa).
- i) Volar sobre superficies sin patrones o textura claros.
- j) Volar sobre superficies con patrones o texturas repetitivas idénticas (por ejemplo, mosaico).
- k) Volar sobre superficies inclinadas que desviarán las ondas de sonido del avión.
- l) Volar sobre obstáculos con una superficie reflectante infrarroja efectiva demasiado pequeña.
- m) NO coloque los lados de dos aviones uno hacia el otro para evitar interferencias entre los módulos infrarrojos 3D.
- n) NO cubra el cristal protector del módulo de infrarrojos. Manténgalo limpio y sin daños. Mantenga los sensores limpios en todo



- momento. La suciedad u otros desechos pueden afectar negativamente su efectividad. El sistema de visión solo es efectivo cuando la aeronave se encuentra a altitudes de 0.3 a 10 metros. El sistema de visión puede no funcionar correctamente cuando la aeronave está volando sobre el agua. Es posible que el sistema de visión no pueda reconocer el patrón en el suelo en condiciones de poca luz (menos de 100 lux).
- No use otros dispositivos ultrasónicos con una frecuencia de 40 KHz cuando Vision System esté en funcionamiento.



- Mantenga a los animales alejados del avión cuando se active el Sistema de visión. El sensor sonar emite sonidos de alta frecuencia que son audibles para algunos animales.

Grabador de vuelo

Los datos de vuelo se registran automáticamente en el almacenamiento interno de la aeronave. Puede conectar el avión a una computadora a través del puerto USB y exportar estos datos a través de DJI Assistant 2. Esto incluye datos para los sensores, el sistema de navegación, los dispositivos, el control del avión, las zonas de exclusión aérea y las imágenes del sistema de visión. Tenga en cuenta que todos los datos están codificados y solo se almacenan en su dispositivo DJI. Los datos no se cargan automáticamente en un servidor DJI, ni se comparten con DJI de ninguna otra manera.

Colocación y desmontaje de las hélices

Colocación de las hélices

Consulte "Instalación de hélices" para más detalles.

Desmontando las hélices

Presione hacia abajo la almohadilla de resorte y gire el bloqueo de la hélice para extraer la hélice.



- Tenga en cuenta los bordes afilados de las hélices. Tratar con cuidado. Use solo las
- hélices aprobadas por DJI. No mezcle tipos de hélices.
- Verifique que las hélices y los motores estén instalados correcta y firmemente antes de cada vuelo. Asegúrese de que
- todas las hélices estén en buenas condiciones antes de cada vuelo. NO use hélices viejas, astilladas o rotas.

- Para evitar lesiones, MANTÉNGASE ALEJADO y NO toque las hélices o motores cuando estén girando.

- SOLO use hélices DJI originales para una experiencia de vuelo mejor y más segura.

Batería de vuelo inteligente DJI

La batería de vuelo inteligente DJI tiene una capacidad de 4280 mAh, voltaje de 22.8 V y funcionalidad inteligente de carga y descarga. Solo se puede cargar con un cargador apropiado aprobado por DJI.

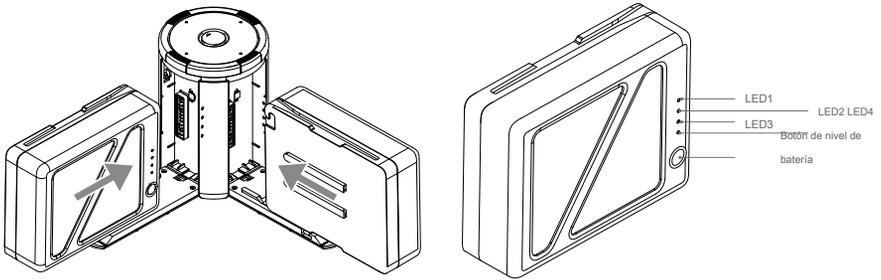
Funciones de batería de vuelo inteligente DJI

1. Pantalla del nivel de batería: los LED muestran el nivel actual de la batería.
2. Función de descarga automática: la batería se descarga automáticamente por debajo del 70% de la energía total cuando está inactiva (presione el botón de encendido para verificar que el nivel de la batería hará que la batería salga del estado inactivo) durante más de 10 días para evitar la hinchazón. Se tarda unos 3 días en descargar la batería al 65%. Es normal sentir una emisión moderada de calor de la batería durante el proceso de descarga. Los umbrales de descarga se pueden establecer en la aplicación DJI GO 4.
3. Función equilibrada: equilibra automáticamente el voltaje de cada celda de la batería durante la carga.
4. Protección contra sobrecarga: la carga se detiene automáticamente cuando la batería está completamente cargada.
5. Protección de temperatura: la batería solo se cargará cuando la temperatura esté entre 5 ° C (41 ° F) y 45 ° C (113 ° F).
6. Protección contra sobrecorriente: la batería deja de cargarse cuando se detecta un alto amperaje (más de 10 A).
7. Sobre la protección de la descarga: Sobre-descarga puede dañar seriamente la batería. Salida de corriente será cortada cuando la célula de la batería se descarga a 2.8V y no en modo de vuelo. Para extender los tiempos de vuelo, protección de la carga se desactiva como descarga de las baterías durante el vuelo. En este caso, el voltaje de la batería por debajo de 2V, puede producir riesgos para la seguridad, como un incendio cuando está cargado. Para evitar esto, la batería no será capaz de cobrar si el voltaje de una sola célula de la batería está por debajo de 2V. Evitar el uso de cualquier

** Lleve aproximadamente 1,5 horas para cargar completamente la Inspire 2 Vuelo inteligente de la batería, y 3 horas para el controlador remoto. Se necesita más tiempo para cargar la batería inteligente de vuelo y juntos mando a distancia.

Conexión de Baterías

Presione el botón de liberación y abra la tapa del puerto de carga correspondiente. Inserte la batería inteligente de vuelo en el puerto de carga para iniciar la carga. La pareja de la batería con potencia más almacenada se cargará en primer lugar. El concentrador de carga de manera inteligente carga las baterías en secuencia de acuerdo con los niveles de energía de la batería de mayor a menor, si las baterías no están emparejadas. El emparejamiento puede llevarse a cabo utilizando la aplicación DJI GO 4. Consulte la sección "Descripción del LED de estado" para obtener más información sobre patrones de parpadeo del LED de estado. El zumbador empezará a sonar cuando la carga está completa. Consulte la sección 'Descripción de pitido del zumbador' para obtener más información sobre los patrones de timbre sonar.



- Alinee siempre las ranuras de la batería inteligente de vuelo con las pistas de la ranura de la batería. Presione el botón de liberación para separar las baterías después de completar la carga. NO deje los terminales metálicos expuestos al aire libre cuando no estén en uso.

Descripciones del LED de estado LED de

estado (Hub de carga)	Descripción
..... Parpadea en verde	Carga
- Verde sólido	Completamente cargado
..... Parpadea en rojo	Error del cargador de batería. Vuelva a intentarlo con un cargador de batería oficial.
- Rojo sólido	Error inteligente de batería de vuelo
..... Parpadea en amarillo	Temperatura de la batería demasiado alta / baja. La temperatura debe estar dentro del rango de operación (5 ° -40 °C)
- Amarillo sólido	Listo para cargar
... Parpadeos verdes alternos	Batería de vuelo inteligente no detectada

Indicadores de nivel de batería durante la carga (batería)

LED1	LED2	LED3	LED4	Nivel de batería
				0% ~ 50% 50% ~
				75% 75% ~ 100%
				completamente
				cargado

Carga Pantalla LED de Protección

La siguiente tabla muestra los mecanismos de protección de la batería y los patrones de LED correspondientes.

Indicadores de nivel de batería para el patrón de protección de la batería					
LED1	LED2	LED3	LED4	Intermitente	Elemento de protección de la batería
					LED2 parpadea dos veces por segundo Sobre corriente detectada
					LED2 parpadea tres veces por segundo Cortocircuito detectado
					LED3 parpadea dos veces por segundo Sobre carga detectada
					LED3 parpadea tres veces por segundo El exceso de tensión del cargador detectado
					LED4 parpadea dos veces por segundo Carga de temperatura es demasiado baja (<0 ° C)
					LED4 parpadea tres veces por segundo Temperatura de carga es demasiado alta (> 40 ° C)

Después de cualquiera de las anteriores cuestiones de protección se resuelven, pulse el botón para apagar el indicador de nivel de batería. Desenchufe el vuelo inteligente de la batería del cargador y vuelva a conectarlo para reanudar la carga. Tenga en cuenta que no es necesario desenchufar y enchufar el cargador en caso de error de la temperatura ambiente, el cargador se reanudará la carga cuando la temperatura cae dentro del rango normal.



DJI no asume ninguna responsabilidad por los daños causados por los cargadores de terceros.



Cómo descargar la batería inteligente de vuelo antes del transporte de las baterías para sus viajes:

Volar los aviones al aire libre hasta que se baja energía de la batería a la izquierda, o hasta que la batería ya no puede ser activada.

Descripción de pitido del zumbador

Activar el interruptor de timbre para encender / apagar el sonido de aviso.

descripciones	patrón de pitido
Mueva el interruptor del zumbador para encenderlo.	Pitido rápido
Conectarse al cargador de batería	Pitido rápido
Un par de baterías está completamente cargado.	Pitido rápido
Cuatro baterías de vuelo inteligentes están completamente cargadas	Alternando dos pitidos cortos y uno largo, duran aproximadamente 1 hora

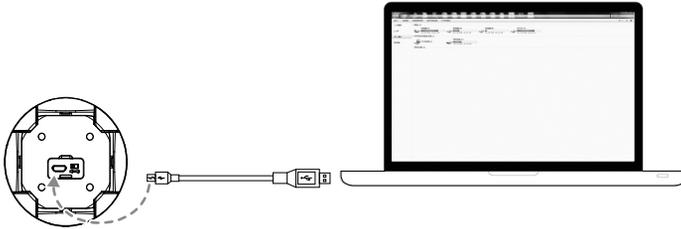
Actualización del firmware

DJI lanzará actualizaciones de firmware cuando estén disponibles. Consulte el sitio web oficial de DJI y siga las instrucciones a continuación para actualizar el firmware.

1. Descargue el último programa de actualización de firmware del sitio web oficial de DJI.

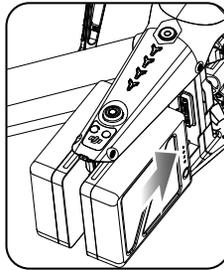
(<http://www.dji.com/inspire-2/info#downloads>)

2. Encienda el Hub de carga, luego conéctelo a una computadora usando un cable Micro USB.



3. Ejecute el programa de actualización de firmware. Presione el botón actualizar y espere a que finalice el proceso.
4. Charging Hub se reiniciará automáticamente cuando la actualización se haya completado con éxito.
5. Repita este proceso si la actualización del firmware falla por algún motivo.

Usando La Batería



Encendido / apagado Encendido: Presione el botón de encendido una vez, luego presione nuevamente y mantenga presionado durante 2 segundos para encender.

El LED de encendido se iluminará en rojo y los indicadores de nivel de batería mostrarán el nivel de batería actual.

Apagado: Presione el botón de encendido una vez, luego presione nuevamente y mantenga presionado durante 2 segundos para apagarlo.

Calentamiento de la batería Calentamiento manual: Cuando la batería está apagada, presione y mantenga presionado el botón de encendido durante 3 segundos para iniciar manualmente el calentamiento de la batería.

La Batería se calentará Si La Temperatura es inferior a 59 °F (15 °C). A Medida Que se Calienta, los LED 1 y 2 y LED 3 y 4 alternativamente parpadearán. La Batería dejará de calentarse CUANDO Alcance 68 °F (20 °C). La Temperatura de la Batería se mantendrá Entre 59-68 °F (15-20 °C) al alternar el LED 1 y el LED 4 parpadeando indica Que esta Por Encima de 59 °F (15 °C). Esto! Durará approximately 30 Minutos y LUEGO se apagará automáticamente.

Calentación automática: INSERTE las Baterías En El avión y enciéndalo. CUANDO La Temperatura de la Batería es inferior a 59 °F (15 °C), se calentará automáticamente. Verifique los LED para el Nivel de Potencia real.

Aviso de Baja Temperatura:

1. El rendimiento de la inteligencia Vuelo de la batería se reduce significativamente cuando se vuela en ambientes de baja temperatura (aquellos con temperaturas de aire por debajo de 5 ° C). Asegúrese de que la batería está completamente cargada y la tensión de la célula se encuentra en 4,35 V antes de cada vuelo.
2. Si los DJI GO 4, la aplicación muestra el "nivel crítico de batería baja de advertencia" cuando se vuela en ambientes de baja temperatura, dejar de volar y aterrizar el avión inmediatamente. Usted todavía será capaz de controlar el movimiento de la aeronave cuando se active esta advertencia.
3. En climas extremadamente fríos, la temperatura de la batería puede que no sea lo suficientemente alta, incluso después del calentamiento. En estos casos, aislar la batería si fuera necesario.
4. Para garantizar un rendimiento óptimo, mantenga la temperatura del núcleo de la batería inteligente de vuelo por encima de 20 °C cuando está en uso.
5. Batería pasta de aislamiento está disponible para su uso.

Comprobación del nivel de batería

Los indicadores de nivel de la batería muestra la cantidad de energía restante de la batería tiene. Cuando la batería está apagado, pulse el botón de encendido una vez. Los indicadores de nivel de la batería se iluminará para mostrar el nivel actual de la batería. Véase más abajo para más detalles.



Los indicadores de nivel de la batería también se mostrará el nivel actual de la batería durante la descarga. Los indicadores se definen a continuación.



: LED está encendido.



: LED está apagado.

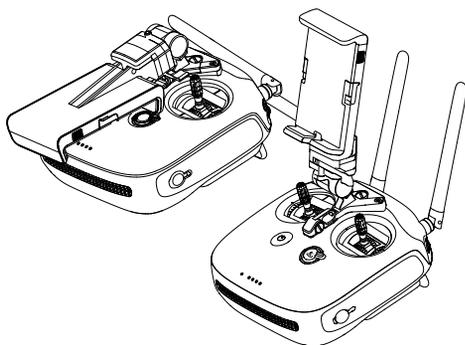


: LED está parpadeando.

Nivel de batería				
LED1	LED2	LED3	LED4	Nivel de batería
				88% ~ 100%
				75% ~ 88%
				63% ~ 75%
				50% ~ 63%
				38% ~ 50%
				25% ~ 38%
				13% ~ 25% 0%
				~ 13%

Los mandos a distancia

Este capítulo describe las características del controlador remoto que incluye las operaciones de aeronaves y el control remoto y el modo de mando a distancia dual.



Control remoto

Perfil del mando a distancia

El mando a distancia Inspire 2 es un dispositivo de comunicación inalámbrica multifuncional que integra un sistema de enlace descendente de vídeo de frecuencia dual y el sistema de control remoto aviones. El vídeo del enlace descendente de 5,8 GHz se recomienda para áreas urbanas para resistir la interferencia, 2,4 GHz es bueno para distancias de transmisión largas en áreas abiertas. El mando a distancia cuenta con una serie de funciones de control de cámara, incluyendo la captura de fotos / vídeo, así como el control de cardán. El nivel de la batería se visualiza a través de indicadores LED en el panel frontal del controlador remoto. Cuando en el modo de mando a distancia dual, cada uno de los dos controles remotos de control por separado aeronáutico y cámara y puede ser de hasta 328 pies (100 m) de distancia.



• **Versión cumplimiento:** El mando a distancia es compatible con el cumplimiento y regulaciones locales.

- **Modo operativo:** El control puede ser ajustado en el modo 1 o modo 2, o un modo personalizado.
- **Modo 1:** El palo derecho sirve como el acelerador.
- **Modo 2:** El palo izquierdo sirve como el acelerador.



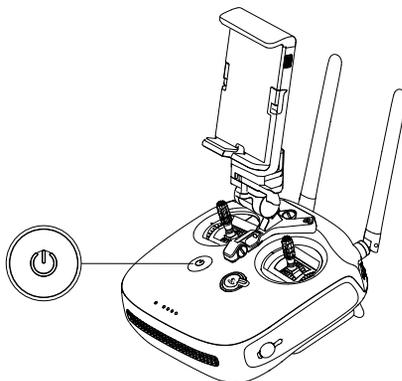
No use más de 3 aeronaves dentro de la misma zona (tamaño equivalente a un campo de fútbol) para evitar la interferencia de la transmisión.

Operaciones del controlador remoto

Encendido y apagado del mando a distancia

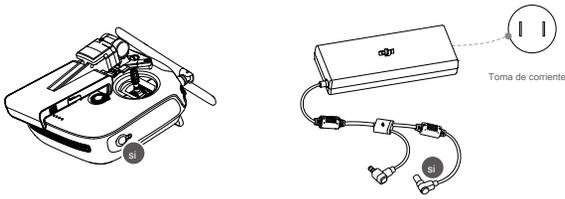
El controlador remoto Inspire 2 es alimentado por una batería recargable 2S con una capacidad de 6000mAh. El nivel de la batería se indica por el nivel de la batería LED en el panel frontal. Siga los siguientes pasos para encender el mando a distancia:

1. Cuando esté apagado, pulse el botón de encendido una vez y los LED de nivel de batería mostrará el nivel actual de la batería.
2. A continuación, pulse y mantenga pulsado el botón de encendido para encender el mando a distancia.
3. El controlador remoto emitirá un pitido cuando se enciende sucesivamente. El LED de estado parpadeará en verde (esclavo remoto parpadea controlador sólido de color púrpura) rápidamente, lo que indica que el controlador remoto es la vinculación a la aeronave. El LED de estado afectado una luz verde cuando se completa de enlace.
4. Repita el paso 2 para apagar el controlador remoto después de terminar de usarlo.



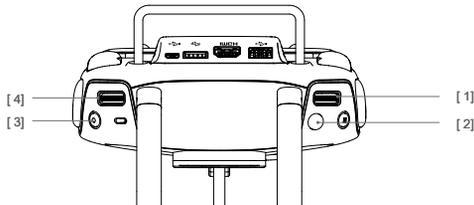
Carga de controlador remoto

Cargar el controlador remoto a través de cargador suministrado.



la cámara de control

videos o imágenes de brotes y ajustes de la cámara a través del botón de disparo, ajustes de la cámara Dial botón de grabación de video y cardán Dial en el control remoto.



[1] Marque Ajustes de la cámara

Gire el dial para ajustar la configuración de la cámara cuentas como ISO, velocidad de obturación y la apertura sin soltar el mando a distancia. Presione el dial para cambiar entre estos valores.

[2] botón de disparo

Pulse para hacer una foto. Si se activa el modo de ráfaga, varias fotos serán tomadas con una prensa continua. Pulse para hacer una foto, incluso durante la grabación.

[3] Botón de video Recodificación

Pulse una vez para iniciar la grabación de video, a continuación, pulse de nuevo para detener la grabación.

[4] Dial Gimbal

Control de la inclinación de la suspensión cardán.

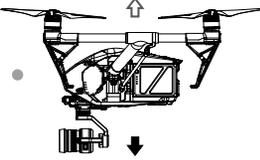
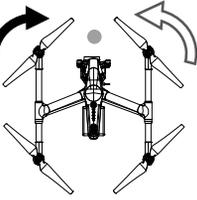
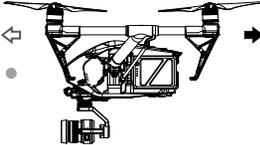
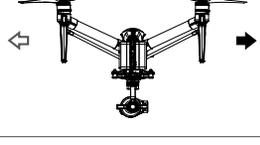
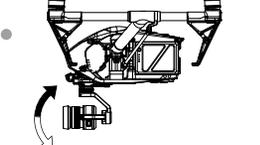
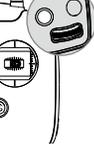
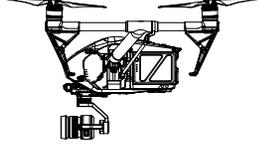
Control de Aeronaves

En esta sección se explica cómo utilizar las distintas características del mando a distancia. El mando a distancia se establece en el modo 2 de forma predeterminada.



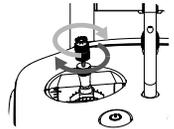
Se adhieren Punto neutral / mediados: palitos de control del controlador remoto se colocan en la posición central.

Mover la palanca: La palanca de control se aparta de la posición central.

Controlador remoto (Modo 2)	aviones (● indica la dirección nariz)	
		<p>Al mover el stick izquierdo hacia arriba y abajo cambia la elevación de la aeronave.</p> <p>Empuje la palanca hasta ascender y bajar a descender. Empuje la palanca del acelerador hasta el despegue. Cuando se centran ambos palos, el Inspire 2 se coloque en su lugar.</p> <p>Cuanto más se aleja el palo de la posición central, más rápido cambiará la elevación del Inspire 2. Siempre empuje la palanca suavemente para evitar cambios de elevación repentinos e inesperados. Mover la palanca izquierda hacia la izquierda o hacia la derecha controla el timón y la rotación de la</p>
		<p>aeronave. Empuje el enfermo hacia la izquierda para rotar el avión en sentido antihorario, y empuje la palanca hacia la derecha para girar el avión en el sentido de las agujas del reloj. Si el palo está centrado, el Inspire 2 permanecerá orientado hacia su dirección actual. Cuando más se aleje el palo de la posición central, más rápido girará el Inspire 2. Mover la palanca derecha hacia arriba y hacia abajo cambia el paso hacia adelante y hacia atrás del avión. Empuje el palo hacia arriba para volar hacia adelante y hacia abajo para volar hacia atrás. El Inspire 2 flotará en su lugar si el palo está</p>
		<p>centrado.</p> <p>Empuje la palanca más lejos de la posición central para un ángulo de paso más grande y más rápido vuelo. Al mover la palanca de control derecha a la izquierda y la derecha</p>
		<p>cambia de tono izquierda y derecha de la aeronave. Empujar a la izquierda de volar izquierda y derecha para volar a la derecha. El Inspire 2 se sitúe en su lugar si se centra el palo. Empuje la palanca más lejos de la posición central para un ángulo de paso más grande y más rápido vuelo.</p>
		<p>Cardán Dial: gire el dial hacia la derecha, y la cámara se desplazará a un punto hacia arriba. Gire el dial hacia la izquierda, y la cámara se desplazará hacia abajo de punto. La cámara se mantendrá en su posición actual cuando el dial es estático.</p>
		<p>Presione el botón de pausa Intelligent vuelo para detener la tarea actual.</p>

Ajuste Sticks Controlador

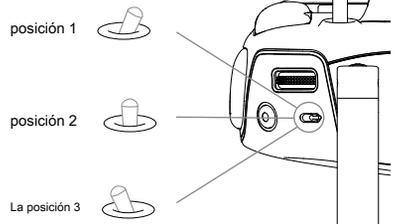
Hold y gire el controlador palos sentido horario o antihorario para ajustar la longitud de los palos de controlador. Una longitud adecuada de palos controlador puede mejorar la precisión de control.



Interruptor de modo de vuelo

Activar el interruptor para seleccionar el modo de vuelo deseada. Escoger entre; P-mode, modo S y el modo de A-.

posición de la figura		Modo vuelo
Posición 1		Modo P
Posición 2		Modo S
Posición 3		A-modo



P-mode (posicionamiento): P-mode funciona mejor cuando la señal GPS es fuerte. La aeronave utilice el GPS, sistema de visión estéreo y sistema de detección de infrarrojos para estabilizar, obstáculos evitar o seguimiento de objetos en movimiento. Las características avanzadas tales como TapFly y ActiveTrack están activados en este modo.

S-mode (Sport): Los valores de ganancia de manejo del avión se ajustan para mejorar la maniobrabilidad del avión. Tenga en cuenta que los sistemas de detección de obstáculos están desactivadas en este modo.

A-modo (actitud): Cuando ni el GPS ni el sistema de visión está disponible, el avión sólo se hará uso de su barómetro para el posicionamiento de controlar la altitud.

El modo de vuelo está bloqueado en el modo P por defecto, independientemente de la posición del interruptor. Para los modos de vuelo de conmutación, ir a la vista de la cámara en el DJI GO 4 aplicación, toca y permitir "Múltiples modos de vuelo". Después de habilitar múltiples modos de vuelo, el interruptor de palanca en P y S a volar en el modo Sport.

Interruptor de transformación / Botón RTH

El / combinación Botón RTH Interruptor Transformación sirve para dos funciones. Activar el interruptor hacia arriba o hacia abajo para subir o bajar el tren de aterrizaje. O bien, pulse el botón para activar el retorno a la portada procedimiento (CRT), tren de aterrizaje inteligente elevará automáticamente después del despegue y el aterrizaje, cuando baje. También pueden ser controlados manualmente mediante el interruptor de Transformación.

Interruptor de transformación

Este interruptor tiene dos posiciones. El efecto de alternar el interruptor en cualquiera de estas posiciones se define a continuación:

