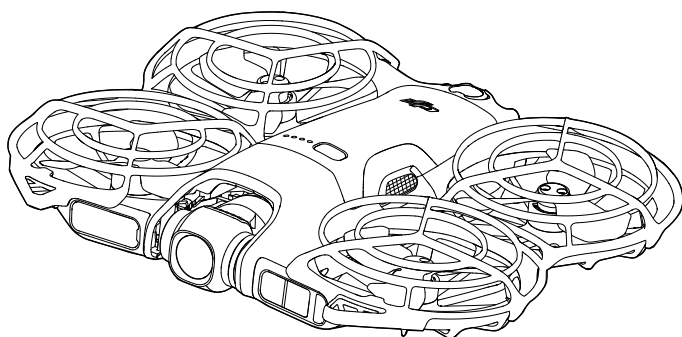




Manual de usuario

v1.0 2025.11





Este documento está sujeto a derechos de autor de titularidad de DJI, que se reserva todos los derechos. A menos que DJI autorice lo contrario, usted no podrá reproducir, transferir ni vender el documento, total ni parcialmente, ni podrá autorizar a otras personas a realizar dichas acciones. Este documento y su contenido deben considerarse únicamente instrucciones de uso de productos de DJI. Dicho documento no se debe usar con otros fines.

En caso de divergencia entre las diferentes versiones, prevalecerá la versión en inglés.

Búsqueda por palabras clave

Busque palabras clave como "batería" e "instalar" para encontrar un tema. Si usa Adobe Acrobat Reader para leer este documento, presione Ctrl+F en Windows o Command+F en Mac para iniciar la búsqueda.

Navegación a un tema

Consulte la lista completa de temas en el índice. Haga clic en un tema para navegar hasta esa sección.

Impresión de este documento

Este documento se puede imprimir en alta resolución.

Uso de este manual

Leyenda

⚠ Importante

💡 Trucos y consejos

📖 Referencia

Leer antes de usar

DJI™ le proporciona videotutoriales y los siguientes documentos:

1. *Directrices de seguridad*
2. *Guía de inicio rápido*
3. *Manual de usuario*

Se recomienda ver todos los videotutoriales y leer las *Directrices de seguridad* antes del primer uso. Antes del primer uso, procura leer la *Guía de inicio rápido* y consulta este *Manual de usuario* para obtener más información.

Videotutoriales

Diríjase a la siguiente dirección o escanee el siguiente código QR para ver los videotutoriales, que muestran cómo usar el producto de forma segura:



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Descargar la aplicación DJI Fly

Asegúrese de usar DJI Fly durante el vuelo. Escanee el código QR para descargar la última versión.





- El control remoto con pantalla ya viene con la aplicación DJI Fly instalada. Si utiliza un control remoto sin pantalla, deberá descargar la aplicación DJI Fly en su dispositivo móvil.
 - Para comprobar las versiones del sistema operativo de Android y iOS compatibles con DJI Fly, visite <https://www.dji.com/downloads/djiapp/dji-fly>.
 - La interfaz y las funciones de DJI Fly pueden variar a medida que se actualice la versión del software. La experiencia de usuario actual varía en función de la versión de software utilizada.
 - Para aumentar la seguridad, el vuelo se restringe a una altura de 30 m (98.4 pies) y a un alcance de 50 m (164 pies) si, durante el vuelo, no se está vinculado a la aplicación o no se ha iniciado sesión.
 - El inicio de sesión en la aplicación es válido durante 90 días. Conéctese a Internet e inicie sesión de nuevo cuando caduque.
-

Descarga de DJI Assistant 2

Descargue DJI Assistant™ 2 (serie para drones de consumo) en:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-consumer-drones-series>



- La temperatura de funcionamiento de este producto es de -10 a 40 °C. Por lo tanto, no alcanza la temperatura de funcionamiento estándar para usos militares (de -55 a 125 °C) necesaria para soportar una mayor variabilidad ambiental. Use el producto correctamente y solo para aquellos usos en los que se cumplan los requisitos del rango de temperatura de funcionamiento de dicha categoría.
-

Índice

Uso de este manual	3
Leyenda	3
Leer antes de usar	3
Videotutoriales	3
Descargar la aplicación DJI Fly	3
Descarga de DJI Assistant 2	4
1 Perfil del producto	10
1.1 Primer uso	10
Preparación de la aeronave	10
Preparación del DJI RC-N3	11
Preparando las DJI Goggles N3 y el DJI RC Motion 3	12
Encendido de las gafas	12
Colocación de las gafas	13
Preparación del DJI RC Motion 3	14
Activación	14
Actualización de firmware	15
Preparación del Transceptor digital DJI Neo 2	15
1.2 Resumen	17
Aeronave	17
DJI RC-N3 Control remoto	18
DJI Goggles N3	18
DJI RC Motion 3	19
2 Seguridad de vuelo	21
2.1 Restricciones de vuelo	21
Sistema GEO (entorno geoespacial en línea)	21
Límites de vuelo	21
Límites de distancia y altitud de vuelo	21
Zonas GEO	23
Desbloqueo de zonas GEO	24
2.2 Requisitos del entorno de vuelo	24
2.3 Manejo responsable de la aeronave	26
2.4 Lista de comprobación previa al vuelo	26
3 Operación de vuelo	29
3.1 Control con la palma	29
Aviso	29
Cambiar modos y ajustar la configuración	31
Despegue con la palma y Smart Snaps	32

	Control gestual	33
	Regreso a la palma	35
3.2	Control con aplicación móvil	37
	Aviso	37
	Cómo conectar DJI Neo 2	38
	Control por voz	39
3.3	Controlador RC	39
	Despegue automático	39
	Aterrizaje automático	39
	Arranque/parada de los motores	40
	Arranque de los motores	40
	Parada de los motores	40
	Detención de los motores en pleno vuelo	40
	Control de la aeronave	41
	Procedimientos de despegue y aterrizaje	42
	Modos de vuelo inteligentes	43
	FocusTrack	43
	QuickShots	46
	Control de crucero	47
	Grabación de audio mediante la aplicación	48
3.4	Control de movimientos inmersivo	48
	Vuelo básico	49
	Despegue, frenado y aterrizaje	50
	Vuelo hacia delante y hacia atrás	51
	Ajuste de la orientación de la aeronave	52
	Ascenso o descenso de la aeronave en ángulo	53
	Control del estabilizador y la cámara	54
	Seguimiento de cabeza	54
	ACRO fácil	55
	Deslizamiento	57
	Giro de 180°	57
	Voltereta	58
3.5	Sugerencias y consejos para la grabación de vídeos	58
4	Aeronave	60
4.1	Modos de vuelo	60
4.2	Indicador de estado de la aeronave	61
4.3	Regreso al punto de origen	61
	Aviso	63
	RPO avanzado	64
	Método de activación	64
	Procedimiento RPO	66

	Configuración del RPO	67
	Protección de aterrizaje	69
4.4	Sistema de detección	70
	Aviso	71
4.5	Sistema avanzado de asistencia al piloto	73
	Aviso	74
	Protección de aterrizaje	74
4.6	Hélices y protectores para hélices	74
	Extracción e instalación	75
	Aviso	79
4.7	Batería de vuelo inteligente	80
	Aviso	80
	Colocación y extracción de la batería	81
	Uso de la batería	82
	Carga de la batería	83
	Con un cargador	83
	Con el centro de carga	83
	Mecanismos de protección de la batería	86
4.8	Estabilizador y cámara	87
	Aviso del estabilizador	87
	Ángulo del estabilizador	88
	Modos de funcionamiento del estabilizador	88
	Aviso de la cámara	88
4.9	Almacenamiento y exportación de fotos y vídeos	89
	Almacenamiento	89
	Exportación	89
4.10	QuickTransfer	89
5	DJI RC-N3	92
5.1	Funcionamiento	92
	Encendido/apagado	92
	Carga de la batería	92
	Control del estabilizador y la cámara	92
	Selector de modo de vuelo	93
	Botón de detener vuelo/RPO	93
	Botón personalizable	93
5.2	Ledes de nivel de batería	94
5.3	Alerta del control remoto	94
5.4	Zona de transmisión óptima	94
5.5	Vinculación del control remoto	95
6	Apéndice	98

6.1	Especificaciones	98
6.2	Compatibilidad	98
6.3	Actualización de firmware	98
6.4	Registrador de vuelo	99
6.5	Lista de comprobación posterior al vuelo	99
6.6	Instrucciones de mantenimiento	100
6.7	Procedimientos de resolución de problemas	101
6.8	Riesgos y advertencias	101
6.9	Desecho	102
6.10	Certificación C0	102
	Advertencias del control remoto	103
	Nota informativa de la AESA	104
	Instrucciones originales	104
6.11	Información posventa	104

Perfil del producto

1 Perfil del producto

1.1 Primer uso

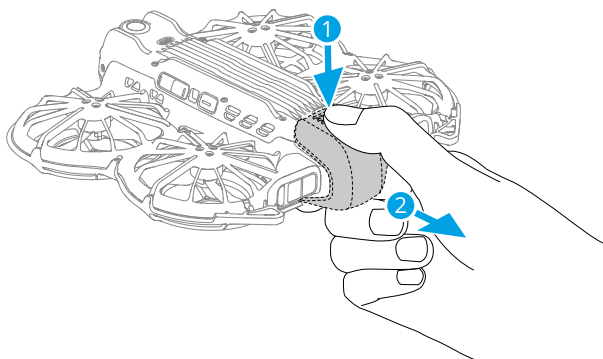
Haga clic en el enlace o escanee el código QR para ver los videotutoriales.



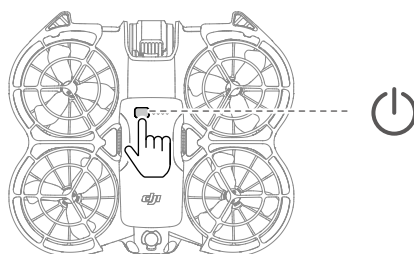
<https://www.dji.com/neo-2/video>

Preparación de la aeronave

Retire el protector del estabilizador de la cámara.



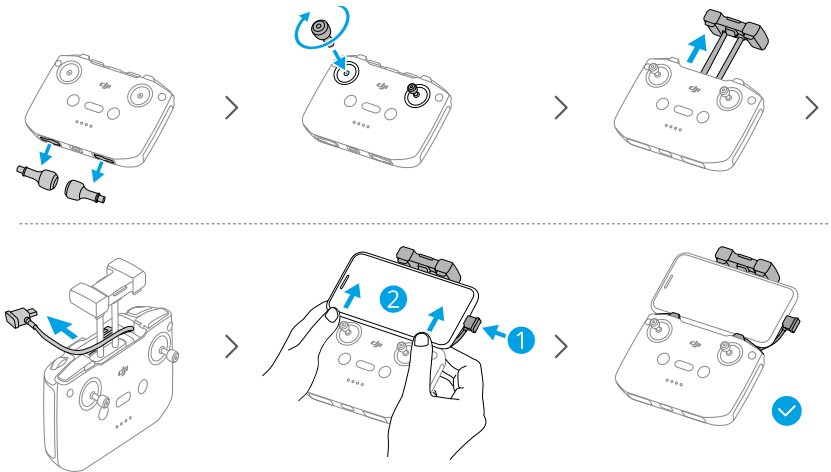
Presione una vez el botón de encendido y, a continuación, vuelva a presionar y manténgalo presionado para encender DJI Neo 2.



- ⚠ • Se recomienda usar el cargador de DJI para cargar la batería de vuelo inteligente. Visite el sitio web oficial de DJI para obtener más información.
- Asegúrese de retirar el protector del estabilizador antes de encender la aeronave. De lo contrario, el autodiagnóstico de la aeronave puede verse afectado.
- Se recomienda colocar el protector del estabilizador cuando la aeronave no esté en uso.

Preparación del DJI RC-N3

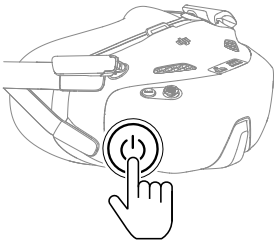
1. Retire las palancas de control de las ranuras de almacenamiento y móntelas en el control remoto.
2. Extraiga el soporte para el dispositivo móvil. Seleccione el cable del control remoto adecuado según el tipo de puerto de su dispositivo móvil (el cable con un conector USB-C está conectado de forma predeterminada). Coloque su dispositivo móvil en el soporte, luego conecte el extremo del cable sin el logotipo del control remoto a su dispositivo móvil. Asegúrese de que su dispositivo móvil esté bien colocado.



- ⚠ • Si aparece un mensaje de conexión USB al usar un dispositivo móvil Android, seleccione la opción de solamente cargar. Otras opciones pueden hacer que la conexión falle.
- Ajuste el soporte para el dispositivo móvil para asegurarse de que su dispositivo móvil esté bien fijado.

Preparando las DJI Goggles N3 y el DJI RC Motion 3

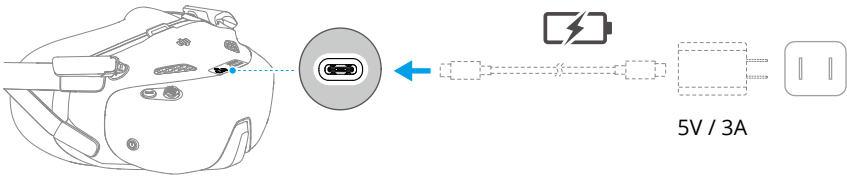
Encendido de las gafas



Pulse el botón de encendido una vez para comprobar el nivel de batería actual. Púlselo una vez y, a continuación, manténgalo pulsado durante dos segundos para encender o apagar las gafas.

Patrón de parpadeo	Nivel de batería
 — Verde fijo	40-100 %
 — Amarillo fijo	11-39 %
 — Rojo fijo	1-10 %

Si el nivel de batería es bajo, se recomienda usar un cargador USB para cargar el dispositivo.



En la siguiente tabla se muestra el nivel de batería durante la carga:

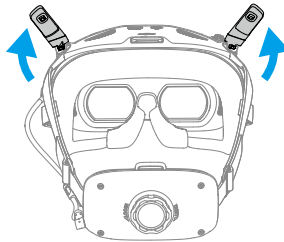
Patrón de parpadeo	Nivel de batería
 — Parpadea en amarillo	1-39 %
 — Parpadea en verde	40-99 %
 — Verde fijo	100 %

- ⚠ El uso de las gafas no cumple los requisitos relativos a la línea de visión (Visual Line Of Sight, VLOS). Algunos países o regiones requieren un observador visual que ayude durante el vuelo. Procure cumplir la legislación y las normativas locales cuando use las gafas.

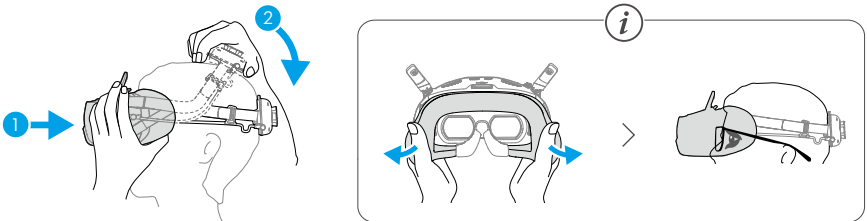
Colocación de las gafas

- ⚠ Pliegue las antenas para evitar daños cuando no esté usando las gafas.
- NO desgarre ni rasgue con objetos afilados el acolchado de espuma, la parte blanda del compartimento de la batería ni otros componentes.
- El cable de alimentación no se puede extraer. NO tire con fuerza del cable de alimentación. De lo contrario, se dañará.

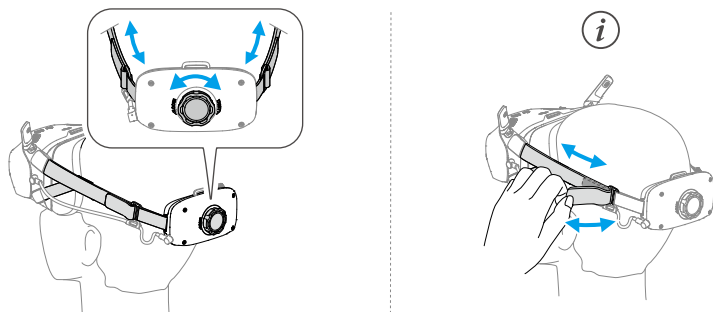
1. Despliegue las antenas.



2. Póngase las gafas cuando los dispositivos estén encendidos.

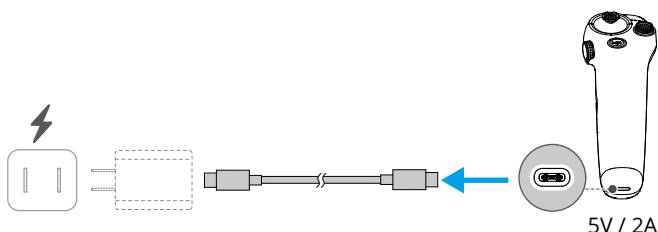


3. Gire la rueda de ajuste de la cinta de sujeción, que está ubicada en el compartimento de la batería, para ajustar la longitud de la cinta.



Preparación del DJI RC Motion 3

Pulse una vez el botón de encendido para comprobar el nivel de batería actual. Cargue el controlador antes de usarlo si el nivel de batería es demasiado bajo.



Activación

El producto debe activarse mediante la aplicación DJI Fly antes del primer uso. Se requiere una conexión a Internet para la activación. El método de activación varía en función de la combinación de productos adquiridos. Siga las instrucciones correspondientes para activar el producto.

DJI Neo 2

Presione una vez el botón de encendido y, a continuación, vuelva a presionar y manténgalo presionado para encender DJI Neo 2. Pulse en la **Guía de conexión**, en la parte inferior derecha de la pantalla de inicio de DJI Fly, seleccione el modelo del dispositivo y siga las instrucciones en pantalla para finalizar la conexión y la activación.

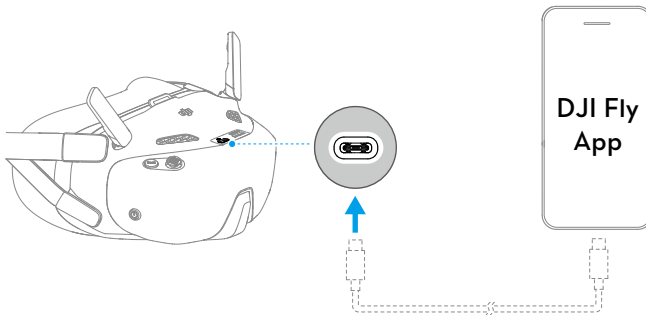
Kit Vuela Más

Presione una vez el botón de encendido y, a continuación, vuelva a presionar y manténgalo presionado, para encender la aeronave y el control remoto respectivamente. Asegúrese de que el teléfono inteligente esté conectado al control remoto y, a continuación, siga las indicaciones en pantalla para activar la aeronave mediante DJI Fly.

También puede seguir el método de activación de DJI Neo 2 descrito en la sección anterior para conectar la aeronave a la aplicación y activar la aeronave. Una vez completado, la aeronave se podrá utilizar con el control remoto.

Pack Motion Vuela Más

Presione una vez el botón de encendido y luego manténgalo presionado durante dos segundos para encender la aeronave, las gafas y el controlador de movimientos. Conecte las gafas al dispositivo móvil utilizando un cable de datos compatible. Ejecute DJI Fly en el dispositivo móvil y siga las instrucciones para activar los dispositivos DJI. Siga las instrucciones en las gafas si no es posible conectarse al dispositivo móvil.



Actualización de firmware

Si hay una actualización del firmware disponible, aparecerá un mensaje en DJI Fly. Actualice el firmware siempre que se le solicite. De lo contrario, algunas funciones podrían no estar disponibles.

Preparación del Transceptor digital DJI Neo 2



- Asegúrese de que el Transceptor digital DJI Neo 2 esté instalado de forma segura en la aeronave antes de utilizar el control remoto o el controlador de movimientos.

- Los dispositivos comprados en forma de pack ya están vinculados y listos para usar al encenderlos. De lo contrario, siga los pasos que figuran a continuación para instalar y vincular los dispositivos.

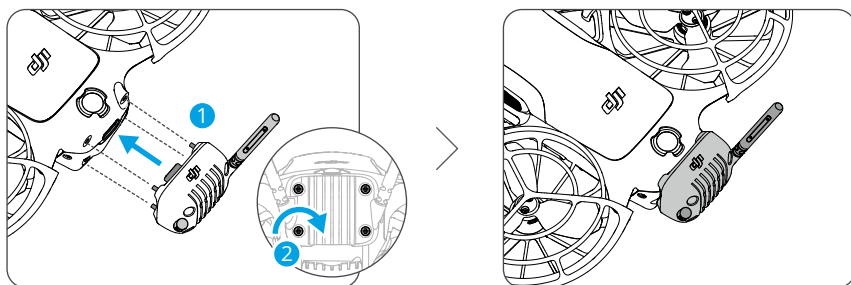


Haga clic en el enlace o escanee el código QR para ver los videotutoriales.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Instalación



- ⚠ • Use el destornillador suministrado en el paquete de la aeronave para retirar e instalar los tornillos. El uso de destornilladores no adecuados puede dañar los tornillos.
 - Este producto no admite la sustitución en caliente. Asegúrese de que el transceptor esté instalado de forma segura antes de encender la aeronave.
 - Evite aplicar fuerza externa a la antena para prevenir su deformación.
 - Compruebe si los tornillos del transceptor están apretados cada 30 horas de vuelo (aprox. 60 vuelos).
-
- 💡 • Después de la instalación, la aeronave puede cargarse o conectarse a un ordenador directamente a través del puerto USB-C del transceptor sin necesidad de desmontarlo.
-

Vinculando

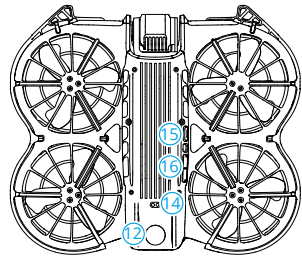
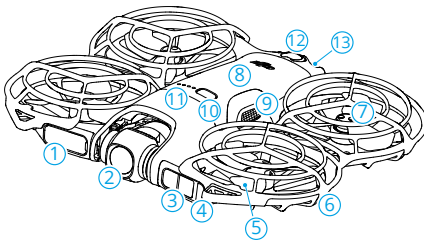
1. Encienda la aeronave y espere a que finalice el autodiagnóstico del sistema.

2. Active el Bluetooth, la Wi-Fi y los servicios de ubicación en el smartphone.
3. Pulse **Guía de conexión** en la parte inferior derecha de la pantalla de inicio de DJI Fly, seleccione el modelo de la aeronave, elija el método de conexión y luego siga las instrucciones en pantalla para completar la vinculación de la aeronave.

💡 Si la aeronave no logra establecer el estado de vinculación, asegúrese de que los tornillos estén bien apretados y reinicie la aeronave.

1.2 Resumen

Aeronave

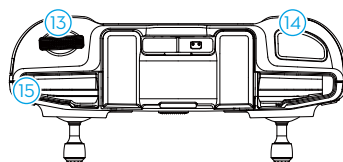
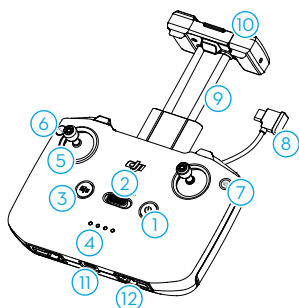


- | | |
|---|--|
| 1. Pantalla | 10. Botón de encendido |
| 2. Estabilizador y cámara | 11. Ledes de nivel de batería |
| 3. LiDAR orientado hacia delante ^[1] | 12. Sistema de visión monocular omnidireccional ^[2] |
| 4. Indicador de estado | 13. Puerto USB-C |
| 5. Hélices | 14. Sistema de detección inferior por infrarrojos |
| 6. Protector de hélices | 15. Botón de despegue |
| 7. Motores | 16. Botón de selección |
| 8. Batería de vuelo inteligente | |
| 9. Banda de sujeción de la batería | |

[1] El LiDAR orientado hacia delante cumple los requisitos de seguridad para el ojo humano correspondientes a productos láser de Clase 1.

[2] El sistema de visión monocular omnidireccional puede detectar obstáculos en las direcciones horizontal y superior.

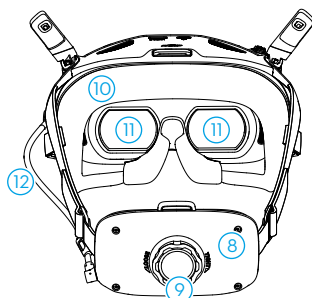
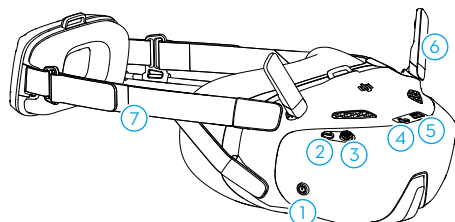
DJI RC-N3 Control remoto



- | | |
|--|--|
| 1. Botón de encendido | 9. Soporte para el dispositivo móvil |
| 2. Selector de modo de vuelo | 10. Antenas |
| 3. Botón de detener vuelo/regreso al punto de origen (RPO) | 11. Puerto USB-C |
| 4. Ledes de nivel de batería | 12. Ranuras de almacenamiento de la palanca de control |
| 5. Palancas de control | 13. Dial del estabilizador |
| 6. Botón personalizable ^[1] | 14. Botón obturador/de grabación |
| 7. Botón de foto/vídeo | 15. Ranura para dispositivo móvil |
| 8. Cable de control remoto | |

[1] Para ver y establecer la función del botón, diríjase a la vista de cámara en DJI Fly y pulse >>> Control > Personalización de botones.

DJI Goggles N3



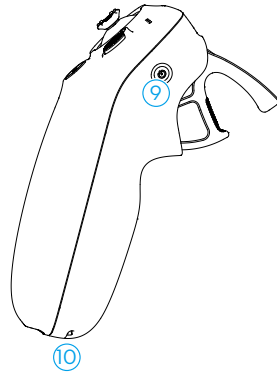
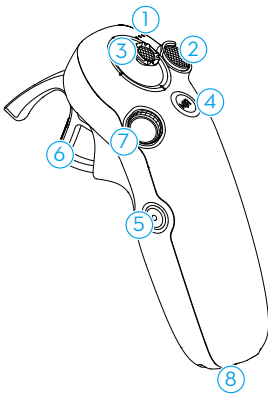
- | | |
|-----------------------|-----------------|
| 1. Botón de encendido | 3. Botón 5D |
| 2. Botón de retroceso | 4. Puerto USB-C |

- | | |
|---------------------------------|--|
| 5. Ranura para tarjetas microSD | 9. Rueda de ajuste de la cinta de sujeción |
| 6. Antenas | 10. Acolchado de espuma |
| 7. Cinta de sujeción | 11. Lente |
| 8. Compartimento de la batería | 12. Cable de alimentación |



- Cuando las gafas están conectadas a un smartphone o un ordenador y los dispositivos no responden tras conectarse, acceda al menú de las gafas, seleccione **Configuración > Acerca de** y entre en el modo Conexión por cable OTG. Si los dispositivos siguen sin responder tras conectarse, use un cable de datos distinto y vuelva a intentarlo.

DJI RC Motion 3



- | | |
|---------------------------------|--------------------------|
| 1. Ledes de nivel de batería | 6. Acelerador |
| 2. Botón de bloqueo | 7. Dial |
| 3. Joystick | 8. Puerto USB-C |
| 4. Botón de modo | 9. Botón de encendido |
| 5. Botón de obturador/grabación | 10. Orificio para cordón |

Seguridad de vuelo

2 Seguridad de vuelo

Después de finalizar las preparaciones previas al vuelo, se recomienda entrenar sus habilidades de vuelo y practicar el vuelo con seguridad. Escoja una zona de vuelo adecuada conforme a los requisitos y las restricciones de vuelo dispuestos a continuación. Cuando vuele, asegúrese de cumplir de forma estricta las normativas y regulaciones locales. Lea las *directrices de seguridad* antes del vuelo para garantizar el uso seguro del producto.

2.1 Restricciones de vuelo

Sistema GEO (entorno geoespacial en línea)

El sistema Geospatial Environment Online (GEO) de DJI es un sistema de información global que proporciona información en tiempo real sobre la seguridad de vuelo y actualizaciones de restricciones y evita que los VANT vuelen en espacios aéreos restringidos. En circunstancias excepcionales, las áreas restringidas se pueden desbloquear para permitir el vuelo. Para ello, debe enviar una solicitud de desbloqueo basada en el nivel de restricción actual en el área de vuelo prevista. Es posible que el sistema GEO no cumpla completamente con las leyes y normativas locales. Usted será responsable de la seguridad de su propio vuelo y debe consultar con las autoridades locales sobre los requisitos legales y reglamentarios pertinentes antes de solicitar el desbloqueo de una zona restringida. Para obtener más información sobre el sistema GEO, visite <https://fly-safe.dji.com>.

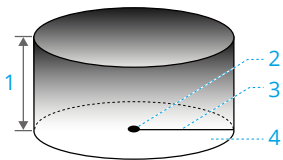
Límites de vuelo

Por razones de seguridad, los límites de vuelo están activados de manera predeterminada para ayudarle a manejar la aeronave de manera segura. Puede ajustar los límites de altura y distancia del vuelo. Los límites de altitud, los límites de distancia y las zonas GEO funcionan de manera simultánea respecto a la gestión de la seguridad de vuelo en caso de que haya señal GNSS. Si el sistema global de navegación por satélite (Global Navigation Satellite System, GNSS) no está disponible, solo se puede limitar la altitud.

Límites de distancia y altitud de vuelo

La altitud máxima restringe la altitud de vuelo de la aeronave, mientras que la distancia máxima restringe el radio de vuelo alrededor del punto de origen de la aeronave. Estos límites se pueden cambiar en la aplicación DJI Fly para mejorar la seguridad de vuelo.

- 
- Cuando utilice el Control con la palma y el Control con aplicación móvil, la altitud máx. de vuelo es de 60 m y la distancia máxima de vuelo no está limitada. Estos límites no se pueden cambiar en la aplicación DJI Fly. La siguiente información se aplica cuando se utiliza la aeronave con los dispositivos de control remoto.



1. Altitud máx.
 2. Punto de origen (posición horizontal)
 3. Distancia máx.
 4. Altura de la aeronave al despegar

Señal GNSS intensa

	Restricciones de vuelo	Aviso en la aplicación DJI Fly
Altitud máx.	La altitud de la aeronave no puede exceder el valor establecido en DJI Fly.	Altitud máx. de vuelo alcanzada.
Distancia máx.	La distancia en línea recta desde la aeronave hasta el punto de origen no puede superar la distancia máxima de vuelo establecida en DJI Fly.	Se ha alcanzado la distancia máxima de vuelo.

Señal GNSS débil

	Restricciones de vuelo	Aviso en la aplicación DJI Fly
Altitud máx.	- La altitud se restringe a 30 m desde el punto de despegue si la iluminación es suficiente. - La altitud se restringe a 2 m sobre el suelo si la iluminación no es suficiente y el sistema de detección por infrarrojos hacia abajo está en funcionamiento. - La altitud está restringida a 30 m desde el punto de despegue si la iluminación no es suficiente y el sistema de detección por infrarrojos hacia abajo no está en funcionamiento.	Altitud máx. de vuelo alcanzada.
Distancia máx.	Sin límite	

-  • Cada vez que se encienda la aeronave, se eliminará automáticamente el límite de altitud siempre y cuando la señal GNSS se vuelva intensa (intensidad de la señal GNSS ≥ 2), y el límite no se aplicará incluso aunque la señal GNSS se vuelva débil después.
- Si la aeronave vuela fuera del alcance de vuelo establecido por la inercia, podrá seguir controlándola, pero no podrá alejarla más.

Zonas GEO

El sistema GEO de DJI designa ubicaciones de vuelo seguras, proporciona niveles de riesgo y avisos de seguridad para vuelos individuales, y ofrece información sobre el espacio aéreo restringido. Todas las áreas de vuelo restringidas se denominan Zonas GEO y se dividen en Zonas restringidas, Zonas de autorización, Zonas de advertencia, Zonas de advertencia reforzada y Zonas de altitud. Usted puede visualizar dicha información en tiempo real en DJI Fly. Las zonas GEO son áreas de vuelo específicas, que incluyen, entre otros, aeropuertos, grandes lugares para eventos, lugares donde se han producido emergencias públicas (como incendios forestales), plantas de energía nuclear, prisiones, propiedades gubernamentales e instalaciones militares. De forma predeterminada, el sistema GEO limita los vuelos o despegues dentro de zonas que pueden causar problemas de seguridad. Encontrará un mapa de zonas GEO con información completa

sobre este tipo de zonas en todo el mundo en el sitio web oficial de DJI: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

Desbloqueo de zonas GEO

El **desbloqueo automático** está diseñado para desbloquear zonas de autorización. Para completar el desbloqueo automático, deberá enviar una solicitud de desbloqueo a través del DJI FlySafe sitio web en <https://fly-safe.dji.com>. Una vez aprobada la solicitud de desbloqueo, podrá sincronizar la licencia de desbloqueo a través de la aplicación DJI Fly. Otra forma de desbloquearla es despegar desde el interior de la zona de autorización aprobada o acceder directamente a esta en vuelo y seguir las indicaciones que aparezcan en DJI Fly.

El **desbloqueo personalizado** está diseñado para usuarios con requisitos especiales. Designa áreas de vuelo personalizadas definidas por el usuario y proporciona documentos de permiso de vuelo específicos para las necesidades de diferentes usuarios. Esta opción de desbloqueo está disponible en todos los países y regiones, y se puede solicitar en el DJI FlySafe sitio web en <https://fly-safe.dji.com>.

-
- ⚠ • Para garantizar la seguridad del vuelo, la aeronave no podrá volar fuera de la zona desbloqueada después de entrar en ella. La aeronave no podrá volver al punto de origen si el punto de origen se encuentra fuera de la zona desbloqueada.
-

2.2 Requisitos del entorno de vuelo

1. NO vuele en condiciones climáticas adversas, como fuertes vientos, nieve, lluvia o niebla.
2. Vuele en espacios abiertos. Los edificios altos y las estructuras metálicas grandes pueden afectar la precisión de la brújula y el sistema GNSS a bordo. Cuando utilice la aeronave con el dispositivo de control remoto, después del despegue, compruebe que recibe la notificación "El punto de origen se ha actualizado" antes de proceder con el vuelo. Si la aeronave ha despegado cerca de edificios, no se puede garantizar la precisión del punto de origen. En este caso, preste especial atención a la posición actual de la aeronave durante el RPO automático. Cuando la aeronave esté cerca del punto de origen, se recomienda cancelar el RPO automático y controlar manualmente la aeronave para aterrizar en la ubicación adecuada.
3. Vuele la aeronave dentro de su alcance visual (visual line of sight, VLOS). Evite montañas y árboles que pueden bloquear las señales GNSS. Los vuelos más allá del alcance visual (beyond visual line of sight, BVLOS) solo se pueden realizar cuando el

rendimiento de la aeronave, el conocimiento y las habilidades del piloto, y la gestión de la seguridad operativa cumplen con las normativas locales para vuelos BVLOS. Evite obstáculos, multitudes de personas, árboles y masas de agua (se recomienda mantener al menos 1 m de distancia del agua). Por razones de seguridad, NO vuele la aeronave cerca de aeropuertos, carreteras, estaciones de tren, líneas de ferrocarril, centros urbanos u otras zonas sensibles, a menos que obtenga un permiso o una aprobación bajo las normativas locales.

4. Si la señal GNSS es débil, vuele la aeronave solo en entornos con buena iluminación y visibilidad. Es posible que el sistema de visión no funcione correctamente en condiciones de poca luz. Vuele la aeronave únicamente durante el día.
5. Minimice las interferencias evitando las zonas con altos niveles de electromagnetismo, como ubicaciones cercanas a líneas de tensión, estaciones base, subestaciones eléctricas y torres de radiodifusión.
6. Tenga cuidado al volar a altitudes superiores a 2 km (6,560 ft) sobre el nivel del mar, dado que el rendimiento de la batería y el de la aeronave podrían disminuir. NO vuele por encima de la altitud especificada.
7. La distancia de frenado de la aeronave se ve afectada por la altitud de vuelo. Cuanto mayor es la altitud, mayor es la distancia de frenado. Cuando vuele a una gran altitud, debe reservar una distancia de frenado adecuada para garantizar la seguridad del vuelo.
8. El sistema GNSS no se puede usar con la aeronave en las regiones polares. Utilice el sistema de visión en su lugar.
9. NO despegue desde objetos en movimiento como automóviles, barcos o aviones.
10. NO despegue desde superficies de colores lisos ni superficies con un reflejo fuerte, como el techo de un coche.
11. Preste atención al despegar en el desierto o desde una playa para evitar que entre arena en la aeronave.
12. NO use ni pilote la aeronave en un entorno donde haya riesgo de incendio o de explosión.
13. Utilice la aeronave y los dispositivos relacionados en entornos secos.
14. NO utilice la aeronave ni los dispositivos relacionados en los siguientes entornos: lugares donde se hayan producido accidentes, incendios, explosiones, inundaciones, tsunamis, avalanchas, deslizamientos de tierra, terremotos o zonas con polvo o tormentas de arena. Durante el funcionamiento, asegúrese de evitar la exposición a salpicaduras de sal y moho.
15. NO use ni pilote la aeronave cerca de bandadas de pájaros.

2.3 Manejo responsable de la aeronave

Para evitar lesiones graves y daños materiales, respete las siguientes reglas:

1. Asegúrese de NO estar bajo los efectos de anestesia, alcohol, drogas o medicación, ni padecer mareos, fatiga, náuseas u otros trastornos que pudieran afectar a su capacidad de usar la aeronave de forma segura.
2. Tras aterrizar, primero apague la aeronave y luego apague el control remoto.
3. NO suelte, lance, dispare ni proyecte de cualquier otro modo cargas útiles que sean peligrosas sobre o contra edificios, personas o animales, ni cargas que puedan provocar lesiones o daños materiales.
4. NO use una aeronave que haya recibido un impacto accidentalmente, se haya estrellado o no esté en buenas condiciones.
5. Asegúrese de recibir formación suficiente que le prepare para casos de emergencia o cualquier incidente y de elaborar planes de contingencia al respecto.
6. Asegúrese de contar con un plan de vuelo. NO vuele la aeronave de forma imprudente.
7. Respete la privacidad de los demás cuando use la cámara. Asegúrese de cumplir con la legislación, las normativas y los principios éticos locales en materia de privacidad.
8. NO use este producto por ningún motivo que no corresponda a un uso personal general.
9. NO utilice este producto con fines ilegales o inadecuados (por ejemplo, espionaje, operaciones militares o investigaciones no autorizadas).
10. NO utilice este producto para difamar, insultar, acosar, ofender o amenazar a otras personas, ni tampoco para infringir de cualquier otro modo derechos reconocidos por ley (como el derecho a la privacidad o a la publicidad).
11. NO invada la propiedad privada de otras personas.

2.4 Lista de comprobación previa al vuelo

1. Retire la cubierta del estabilizador de la cámara.
2. Asegúrese de que la batería de vuelo inteligente, las hélices y los protectores de hélices estén montados correctamente y firmemente fijados.
3. Asegúrese de que el control remoto, el dispositivo móvil y la batería de vuelo inteligente estén completamente cargados.
4. Asegúrese de que el estabilizador y la cámara funcionen con normalidad.

5. Asegúrese de que no haya nada que obstruya los motores y que estos funcionen con normalidad.
6. Asegúrese de que todos los objetivos y sensores de la cámara estén limpios.
7. Asegúrese de que Transceptor digital DJI Neo 2 esté instalado de forma segura en la aeronave antes de usar el control remoto o el control por movimiento.
8. Si se utiliza el Control con la palma, asegúrese de que DJI Neo 2 se haya conectado previamente a DJI Fly en el smartphone a través de Wi-Fi y de que la aplicación funcione correctamente.

Si se utiliza el control remoto, asegúrese de que el control remoto y DJI Fly se hayan conectado correctamente a la aeronave.
9. Asegúrese de activar la acción del sistema anticolidión en DJI Fly o en las gafas (si las utiliza), y que la **altitud máx.**, la **distancia máx.** y la **altitud de RPO automática** estén configuradas correctamente de acuerdo con la legislación y las normativas locales.
10. NO instale accesorios o dispositivos externos no certificados, ya que esto podría provocar daños en el producto o riesgos de seguridad.

Operaciones de vuelo

3 Operación de vuelo

DJI Neo 2 admite múltiples métodos de control para adaptarse a diversos escenarios y a sus necesidades. Familiarícese con el aviso y el uso de cada método de control antes de volar.



- NO toque DJI Neo 2 en pleno vuelo. De lo contrario, DJI Neo 2 podría ir a la deriva y colisionar.
- NO vuele DJI Neo 2 inmediatamente después de que haya colisionado o sufrido una fuerte sacudida o golpe, ya que DJI Neo 2 podría haber perdido estabilidad para volar.

3.1 Control con la palma



Haga clic en el enlace o escanee el código QR para ver el videotutorial.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

El Control con la palma permite despegar y aterrizar con la palma de la mano. Puede usar los botones de DJI Neo 2 para realizar múltiples Smart Snaps. DJI Neo 2 volará mientras graba automáticamente después de la confirmación del objetivo. Puede conectarse a la aplicación DJI Fly a través de Wi-Fi para ajustar los parámetros de cada modo. Se utilizan las configuraciones predeterminadas a modo de ejemplo.

Aviso



- Apague las gafas y los dispositivos de control remoto conectados a la aeronave antes de utilizar el Control con la palma.

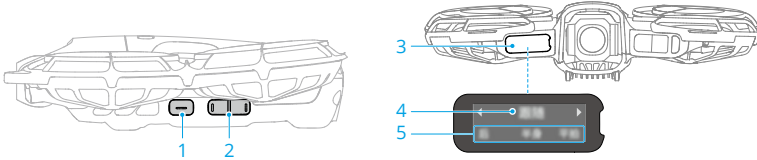


- Compruebe que el entorno cumpla con los requisitos de vuelo y que puede controlar y recuperar DJI Neo 2 inmediatamente si se produce un problema o en caso de emergencia. En situaciones en las cuales DJI no pueda analizar la causa de un incidente, DJI no podrá prestar los servicios de la garantía ni otros servicios posventa.

- Antes de utilizar el Control con la palma, asegúrese de que la aeronave se haya conectado previamente a DJI Fly en el smartphone a través de Wi-Fi. Si se utiliza el Control con la palma sin la aplicación y la aeronave empieza a funcionar mal en pleno vuelo, puede conectarla a DJI Fly mediante Wi-Fi y controlarla manualmente para evitar un accidente. Si su smartphone no puede conectarse a la aeronave (p. ej., debido a la desconexión de Wi-Fi), encienda el control remoto que se ha vinculado con la aeronave para tomar el control.
- Asegúrese de volar en un entorno abierto y libre de obstáculos, sin interferencias de la señal Wi-Fi.
- Al utilizar el Control con la palma, la altitud de vuelo máxima es de 60 m. Por seguridad, mantenga la línea de visión (VLOS) dentro de un área controlada.
- DJI Neo 2 aterrizará automáticamente en los siguientes casos. Observe el entorno de funcionamiento para evitar que se pierda o sufra daños durante el aterrizaje.
 - ♦ Nivel de batería extremadamente bajo.
 - ♦ El posicionamiento falla y entra en modo Atti.
 - ♦ detecta una colisión pero no se choca.
- Respete las siguientes reglas para realizar el despegue o el aterrizaje con la palma de su mano:
 - ♦ Opere la aeronave en un entorno sin viento siempre que sea posible.
 - ♦ Sujete los laterales del cuerpo de la aeronave desde abajo al despegar. NO coloque sus dedos en los protectores de hélices ni en el rango de rotación de las hélices para evitar lesiones o daños.
 - ♦ NO realice el despegue ni el aterrizaje si se está moviendo. De lo contrario, podría ir a la deriva y colisionar. Durante el aterrizaje, podría no lograr detener los motores si su mano se está moviendo.
 - ♦ NO lance la aeronave durante el despegue.
 - ♦ NO intente agarrar la aeronave mientras está volando.
 - ♦ Para aterrizar en la palma de su mano, coloque la mano derecha debajo de la aeronave para evitar que caiga después del aterrizaje.
 - ♦ Realice el despegue en un entorno con suficiente luz y una superficie con texturas bien definidas. NO vuele en un entorno con contrastes importantes de luz en relación con la ubicación actual.
 - ♦ Si la aeronave falla al realizar el despegue o el aterrizaje con la palma de la mano, siga las indicaciones de voz de la aeronave para resolver el problema o conéctese a la aplicación DJI Fly para obtener detalles. Las indicaciones de voz están disponibles en inglés o chino mandarín en función

de la configuración de idioma de la aplicación en la última conexión. No se admiten otros idiomas.

Cambiar modos y ajustar la configuración



1. Botón de despegue
2. Botón de selección
3. Pantalla
4. Modo de grabación
5. Parámetros de captura

Cambiar el modo de disparo

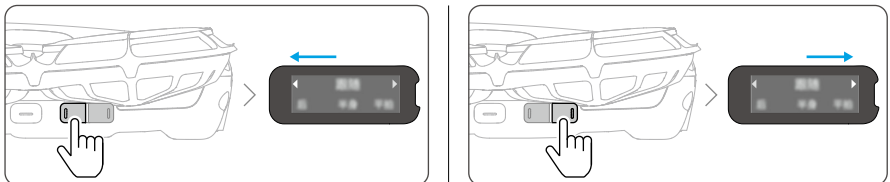
El modo predeterminado es Seguir cuando se enciende la aeronave por primera vez. Presione el botón Seleccionar para cambiar a otros modos, como Dronie, Círculo* y más.

Después de cambiar de modo, la aeronave anunciará el modo seleccionado mediante un aviso de voz, mientras que la pantalla mostrará el modo y los parámetros actuales.

* Hay más modos de disparo inteligentes disponibles al utilizar el control de la aplicación móvil. Actualice el firmware de la aeronave a la última versión; de lo contrario, algunos modos de disparo pueden no estar disponibles.

Configurar parámetros de disparo

1. Mantenga presionado el botón de selección durante 2 segundos para acceder a la configuración de los parámetros. El elemento que parpadea actualmente en la pantalla es el que está disponible para ajustar.
2. Pulse el botón de selección para ajustar el valor.



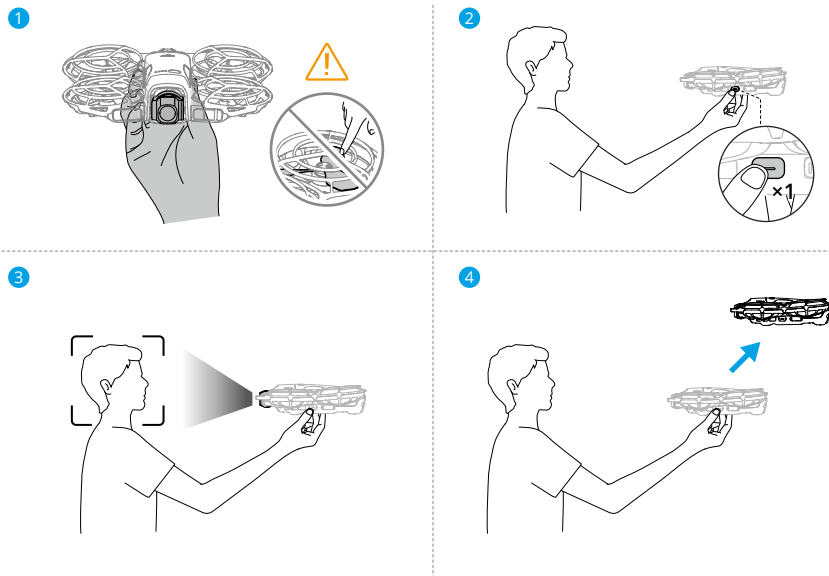
3. Mantenga presionado el botón de selección nuevamente para cambiar al siguiente elemento de configuración.

4. Pulse el botón de despegue para guardar la configuración actual y salir.

Despegue con la palma y Smart Snaps

- ⚠ • Procure cumplir la legislación y las normativas locales en materia de privacidad al usar Smart Snaps.
- Smart Snaps solo es compatible con el seguimiento de personas.
 - El despegue y aterrizaje con la palma es compatible con el control con la palma, el control con aplicación móvil y el control remoto. La diferencia es que, si usa el control remoto, no se admite Smart Snaps para el control con la palma, y no se requiere la confirmación de objetivos antes del despegue.

1. Encienda DJI Neo 2. Manténgalo quieto y espere a que se complete el autodiagnóstico del sistema.
2. Asegúrese de dejar suficiente espacio para maniobrar de acuerdo con los parámetros preestablecidos, como la distancia y la altura. Pulse el botón de selección para elegir el modo deseado.
3. Siga estos pasos para el despegue con la palma.



- a. El despegue con la palma requiere confirmación del objetivo. Sujete los lados del cuerpo de la aeronave desde abajo, con la cámara mirando hacia el objetivo.

Compruebe que su mano no bloquee la cámara y que no haya obstáculos obstruyendo el despegue.

 • NO coloque los dedos dentro del alcance de rotación de las hélices.

- b. Extienda su brazo, apunte la cámara hacia el objetivo y manténgalo firme.

Mantenga presionado el botón de despegue. La aeronave indicará por voz el modo seleccionado y la cuenta atrás y, a continuación, despegará automáticamente. Para cancelar el despegue, pulse el botón de despegue de nuevo antes de que acabe la cuenta atrás.

-
-  • Si el objetivo está tapado por un obstáculo o si la iluminación del entorno no es adecuada, la confirmación del objetivo podría fallar.
- Cuando se utilice el despegue con la palma, la aeronave volará hacia atrás una distancia corta tras el despegue. Preste atención a la parte trasera de la aeronave para garantizar la seguridad de vuelo.
-

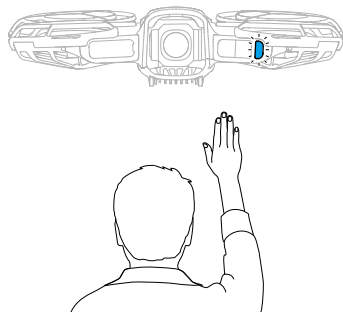
4. DJI Neo 2 empezará a grabar o a hacer fotos de acuerdo con el modo seleccionado y sus parámetros preestablecidos.
5. Conecte DJI Neo 2 a DJI Fly para ver los vídeos y crear vídeos cortos.

Control gestual

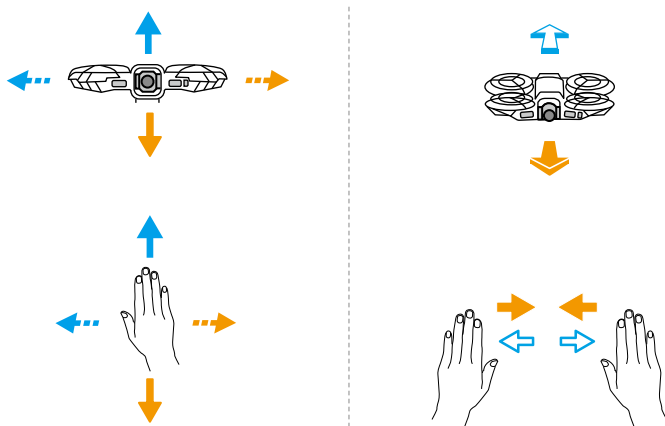
Use gestos para ajustar la posición de la aeronave durante el uso de Spotlight y ActiveTrack.

-
-  • El control gestual está desactivado de forma predeterminada. Para activar el Control gestual, conéctese a la aplicación DJI Fly y siga el tutorial para desbloquear esta función.
- Asegúrese de que se cumplan todas las siguientes condiciones antes de utilizar el Control gestual.
 - ♦ Solo el objetivo que se está siguiendo o enfocando actualmente puede controlar la aeronave.
 - ♦ Mantenga una distancia horizontal de 2-5 m entre la aeronave y la palma.
 - ♦ El objetivo debe ser completa y claramente visible en la vista de la cámara, sin ningún obstáculo.
 - ♦ Mantenga los dedos rectos y evita usar guantes gruesos o manoplas.
-

Levanta la palma de la mano hacia la cámara. Una vez que el indicador de estado se vuelva azul, podrá controlar la aeronave con gestos.

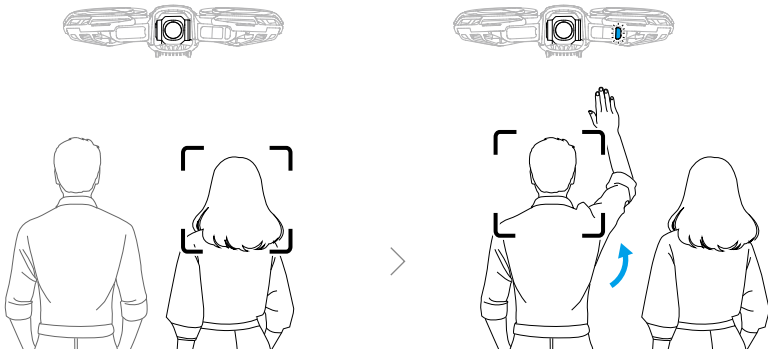


- Mueva la palma de la mano hacia arriba, abajo, izquierda o derecha para controlar la dirección de la aeronave.
- Mantenga ambas palmas en dirección a la aeronave. Una vez que el indicador de estado parpadee en azul dos veces, acerque o separe las manos y manténgalas así para que la aeronave vuele hacia adelante o hacia atrás.



- Para salir del Control gestual, cierre el puño o baje el brazo. El indicador de estado se apagará y la aeronave permanecerá suspendida. El seguimiento posterior se realizará en la dirección y distancia ajustadas.
- Para cambiar el objetivo de seguimiento, el objetivo original debe permanecer inmóvil y salir del Control gestual. El nuevo objetivo debe situarse junto al objetivo original (a una distancia de medio cuerpo), extender una mano con la palma hacia la aeronave y mantener la posición durante más de 2 s.

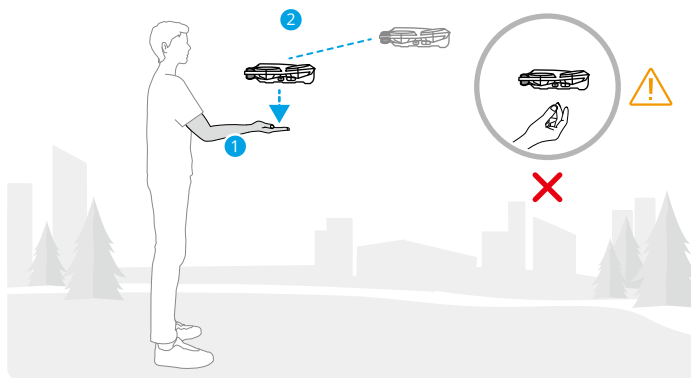
Después de realizar el cambio correctamente, el indicador de estado permanecerá azul fijo y la aeronave seguirá al nuevo objetivo.



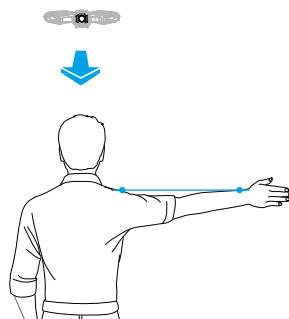
- ⚠ • La aeronave no puede esquivar obstáculos en movimiento, como personas, animales o vehículos. Cuando utilice el Control gestual, preste atención al entorno para garantizar la seguridad del vuelo.
- NO use el Control gestual en zonas donde haya objetos pequeños o finos (p. ej., ramas de árboles o líneas de tensión), objetos transparentes (p. ej., agua o vidrio) o superficies monocromáticas (p. ej., paredes blancas).
- El Control gestual puede fallar en condiciones de iluminación demasiado oscuras o demasiado brillantes. Utilice las funciones relacionadas con gestos dentro de un rango de iluminación adecuado (5-100 000 lux).

Regreso a la palma

Asegúrese de que la aeronave esté en vuelo estacionario en su posición. Colóquese frente a la aeronave con la palma extendida. Asegúrese de que su mano esté posicionada por debajo de la altitud de la aeronave. Mantenga la palma plana y estable con todos los dedos completamente extendidos. Espere a que la aeronave regrese y aterrice en su mano.



Si la aeronave está lejos, primero mire hacia la aeronave y extienda un brazo hacia un lado para indicarle que regrese. Después de que la aeronave se acerque, extienda la palma de la mano y espere a que aterrice en ella.



- ⚠ • Asegúrese de extender completamente los dedos para evitar tocar las hélices. NO intente agarrar los lados del cuerpo de la aeronave mientras aterrizas de la misma forma en que lo hace cuando despegas.
- Al realizar el Regreso a la palma, mantenga una distancia horizontal de 2 a 5 m entre la aeronave y su palma y una distancia vertical dentro de los 2 m.
- Si la aeronave no puede regresar a la palma a una distancia cercana, ajuste su ubicación o la posición de la aeronave utilizando gestos para evitar los puntos ciegos de la aeronave y luego inténtelo de nuevo.
- Para recuperar la aeronave con un solo brazo extendido hacia un lado, mantenga la aeronave dentro de los 10 m en horizontal respecto a su brazo.

Asegúrese de que el brazo esté completamente extendido al levantarlo. NO levante ambos brazos simultáneamente.

- Durante el aterrizaje con la palma, la aeronave puede ascender ligeramente antes de aterrizar sobre la palma. Mantenga la mano quieta y extienda los dedos durante el proceso.
- En los modos Seguir y Spotlight, la aeronave entrará en vuelo estacionario si la cámara pierde al objetivo durante la grabación. Ejecute DJI Fly en su smartphone a través de Wi-Fi para conectarse en pleno vuelo. El smartphone debe estar previamente conectado a DJI Fly para conectarse. En la vista Controles, compruebe que la tarea ya se haya detenido, seleccione **Control manual** de la lista de modos y, a continuación, aterrice la aeronave con los joysticks virtuales.

3.2 Control con aplicación móvil



Se recomienda abrir el siguiente enlace o escanear el código QR para ver el videotutorial.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Para utilizar el Control con aplicación móvil, conecte DJI Neo 2 a la aplicación DJI Fly con el teléfono inteligente a través de Wi-Fi; y controle DJI Neo 2 desde la aplicación. En Control con aplicación móvil están disponibles todas las funciones para Control con la palma. Puede establecer los parámetros de Smart Snaps y ejecutar las instantáneas desde la aplicación. También son compatibles otras funciones, como el control manual, la grabación de audio y el control por voz.

Aviso

- Antes de utilizar el control por aplicación móvil, asegúrese de lo siguiente:
 - Apague los dispositivos de control remoto que estén conectados a la aeronave para que la vista en directo pueda cambiarse a la aplicación móvil.

- Desactive Bluetooth y Wi-Fi en cualquier otro smartphone que se haya conectado previamente a la aeronave para evitar interferencias en la conexión o que se asuma el control.
- El RPO es compatible con el control mediante aplicación móvil. Consulte [Regreso al punto de origen](#) para obtener detalles.



- Asegúrese de volar en un entorno abierto y libre de obstáculos, sin interferencias de la señal Wi-Fi. De lo contrario, la aplicación podría desconectarse de DJI Neo 2 y afectar a la seguridad de vuelo.
 - Al utilizar el control desde la aplicación móvil, la altitud máx. de vuelo de DJI Neo 2 es de 60 m. Por seguridad, mantenga la línea de visión (VLOS) dentro de un área controlada.
 - DJI Neo 2 aterrizará automáticamente en los siguientes casos. Observe el entorno de funcionamiento para evitar que DJI Neo 2 se pierda o sufra daños durante el aterrizaje.
 - Nivel de batería extremadamente bajo.
 - El posicionamiento falla y entra en modo Atti.
 - Detecta una colisión pero no se choca.
-

Cómo conectar DJI Neo 2

1. Encienda DJI Neo 2 y espere a que finalice el autodiagnóstico del sistema.
2. Active el Bluetooth, la Wi-Fi y los servicios de ubicación en el teléfono inteligente.
3. Pulse **Guía de conexión** en la esquina inferior derecha de la pantalla de inicio de la aplicación, seleccione el modelo del dispositivo y, a continuación, **Conectar a través de dispositivo móvil**.
4. Seleccione el dispositivo deseado en los resultados de la búsqueda. La vista Controles se muestra después de la conexión. Cuando conecte el teléfono inteligente a DJI Neo 2 por primera vez, mantenga presionado el botón de encendido de DJI Neo 2 para confirmar.



- También puede pulsar el panel de Dispositivos Wi-Fi o QuickTransfer en la pantalla de inicio de DJI Fly para realizar la conexión Wi-Fi.
 - Para cambiar el teléfono inteligente conectado a DJI Neo 2, desactive el Bluetooth y la Wi-Fi en el teléfono inteligente actualmente conectado antes de conectar DJI Neo 2 al nuevo teléfono inteligente.
-

Control por voz

En la vista Controles, pulse  a la derecha de la pantalla en la vista en directo para activar el control por voz. Utilice un comando de voz para controlar DJI Neo 2. Pulse el botón correspondiente en la ventana emergente para ver los comandos más frecuentes. Los comandos de voz admiten la entrada de lenguaje natural.



- Control por voz solo está disponible en inglés o chino mandarín de acuerdo con el idioma de la aplicación.
- Suba el volumen en el teléfono para optimizar la experiencia de uso del control por voz.

3.3 Controlador RC

Despegue automático

1. Inicie DJI Fly y acceda a la vista de cámara.
2. Realice todos los pasos de la lista de comprobación previa al vuelo.
3. Pulse . Si las condiciones son seguras para el despegue, mantenga pulsado el botón para confirmar.
4. La aeronave despegará y entrará en vuelo estacionario por encima del suelo.

Aterrizaje automático

1. Si las condiciones son seguras para el aterrizaje, pulse  y, a continuación, pulse y mantenga pulsado  para confirmar.
2. El aterrizaje automático se puede cancelar pulsando .
3. Si el sistema de visión inferior funciona con normalidad, se activará la protección de aterrizaje.
4. Los motores se detendrán automáticamente después del aterrizaje.



- Elija un lugar apropiado para el aterrizaje.

Arranque/parada de los motores

Arranque de los motores

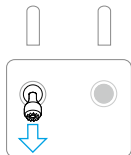
Ejecute uno de los comandos de combinación de palancas (Combination Stick Command, CSC) como se muestra a continuación para arrancar los motores. Una vez que los motores hayan empezado a girar, suelte ambas palancas a la vez.



Parada de los motores

Los motores se pueden parar de dos formas:

Método 1: Cuando la aeronave haya aterrizado, mueva la palanca del acelerador hacia abajo y manténgala en esa posición hasta que los motores se detengan.



Método 2: Cuando la aeronave haya aterrizado, ejecute uno de los CSC como se muestra a continuación hasta que los motores se detengan.



Detención de los motores en pleno vuelo



- La detención de los motores en pleno vuelo provocará que la aeronave se estrelle.

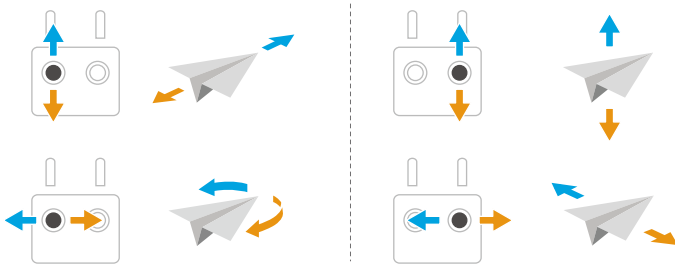
La configuración predeterminada de **Parada de emergencia de las hélices** en la aplicación DJI Fly es **Solo para emergencias**, lo que significa que los motores solo se podrán detener en pleno vuelo si la aeronave detecta que hay una situación de emergencia, p. ej., si la aeronave ha sufrido una colisión, si alguno de los motores se ha calado, si la aeronave está dando vueltas en el aire, o si esta está fuera de control mientras asciende o desciende muy rápidamente. Para detener los motores en pleno vuelo, ejecute el mismo comando de combinación de palancas (CSC) que se empleó para arrancarlos. Tenga en cuenta que deberá sujetar las palancas de control durante dos segundos mientras ejecuta el CSC que detiene los motores. La función **Parada de emergencia de las hélices** puede cambiarse a **En cualquier momento** en la aplicación. Use esta opción con cuidado.

Control de la aeronave

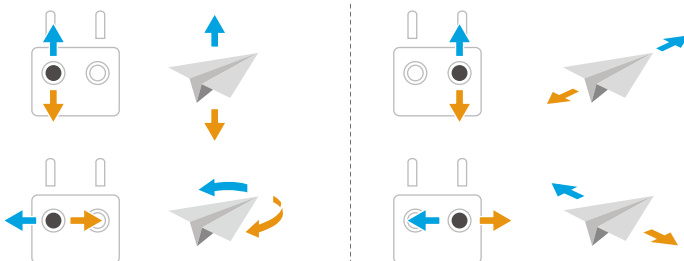
Las palancas de control del control remoto sirven para controlar los movimientos de la aeronave. Las palancas de control se pueden usar en Modo 1, Modo 2 o Modo 3, como se indica a continuación.

El modo de control predeterminado del control remoto es el Modo 2. En este manual, el Modo 2 se usa como ejemplo para ilustrar cómo usar las palancas de control. Cuanto más se aleja la palanca del centro, más rápido se mueve la aeronave.

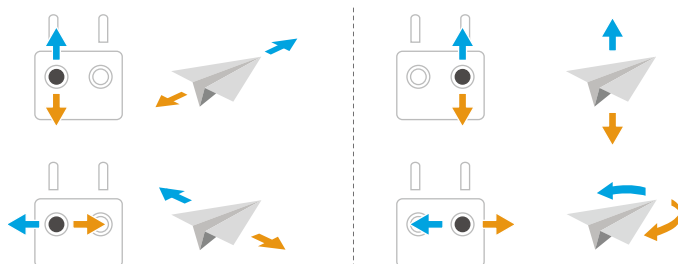
Modo 1



Modo 2



Modo 3



Procedimientos de despegue y aterrizaje

- ⚠ • NO despegue desde la palma de la mano ni mientras sostiene la aeronave con la mano.
- NO use la aeronave si la iluminación es demasiado brillante o demasiado oscura para monitorizar el vuelo con el control remoto. Para garantizar que puede ver bien la pantalla, deberá ajustar correctamente el brillo de la pantalla y evitar que la luz directa del sol incida en esta.

1. La lista de comprobación previa al vuelo está diseñada para ayudarle a volar de manera segura. Repase la lista completa de comprobación previa al vuelo antes de cada vuelo.
2. Coloque la aeronave en un área abierta y plana con la parte trasera de la aeronave mirando hacia usted.
3. Encienda el control remoto y la aeronave.
4. Inicie DJI Fly y entre en la vista de cámara.
5. Espere a que finalice el autodiagnóstico de la aeronave. Si DJI Fly no muestra ninguna advertencia irregular, puede encender los motores.
6. Mueva la palanca de aceleración hacia arriba lentamente para despegar.
7. Para aterrizar, mantenga el vuelo estacionario sobre una superficie nivelada y mueva la palanca de aceleración hacia abajo de modo que la aeronave descienda.
8. Después de aterrizar, mueva la palanca de aceleración hacia abajo y manténgala en esa posición hasta que los motores se detengan.
9. Apague la aeronave antes que el control remoto.

- ☀ • El despegue con la palma* es compatible con el uso del control remoto. Para realizarlo, mantenga presionado el botón de despegue en DJI Neo 2. También puede realizar el aterrizaje con la palma para aterrizar la aeronave. Smart Snaps

no es compatible con el Control con la palma. El aviso y las instrucciones relacionadas son similares a las de Control con la palma. La diferencia es que no se requiere confirmación del objetivo antes del despegue. Consulte la sección [Control con la palma](#) para obtener más información.

Modos de vuelo inteligentes

FocusTrack



- Mientras se usa FocusTrack, la aeronave no hace fotos ni graba vídeos de forma automática. Controle manualmente la aeronave para hacer fotos o grabar vídeos.

Spotlight

Permite que la cámara con estabilizador mire hacia el objetivo todo el tiempo mientras el usuario controla manualmente el vuelo.

Si el sistema de visión funciona con normalidad, cuando la aeronave detecte un obstáculo, lo esquivará o frenará, en función de cómo esté configurada la acción del sistema anticolidión, **Esquivar** o **Frenar** en DJI Fly.



El sistema anticolidión se desactiva en el modo Sport.

Objetivos admitidos:

- Objetivos inmóviles
- Objetivos en movimiento (solo vehículos y personas)

Punto de interés (PDI)

Permite que la aeronave vuele alrededor del objetivo.

Si los sistemas de visión funcionan con normalidad, la aeronave esquivará obstáculos sin importar cómo se hayan configurado las opciones Modo de vuelo o Acción del sistema anticolidión en DJI Fly.

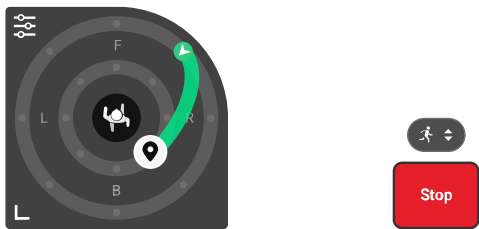
Objetivos admitidos:

- Objetivos inmóviles
- Objetivos en movimiento (solo vehículos y personas)

ActiveTrack

Pulse o deslice la rueda de rastreo para cambiar la dirección de seguimiento, y la aeronave volará automáticamente desde su posición actual  a lo largo de la trayectoria generada hasta la dirección de seguimiento seleccionada  y mantendrá el seguimiento.

Los usuarios también pueden ajustar manualmente la dirección de seguimiento, la altura y la distancia utilizando las palancas de control. Pulse el icono de Configuración de FocusTrack  para establecer los parámetros de seguimiento en la aplicación.



Si los sistemas de visión funcionan con normalidad, la aeronave esquivará obstáculos sin importar cómo se hayan configurado las opciones Modo de vuelo o Acción del sistema anticolidión en DJI Fly.

Objetivos admitidos:

Objetivos en movimiento (solo vehículos y personas). El modo Automático solo admite vehículos y personas.

Cuando el objetivo es una persona, la aeronave puede emparejar automáticamente diferentes escenas de disparo. Los usuarios también pueden tocar el icono de escena de captura  para cambiar manualmente la escena de disparo. Según la escena seleccionada, la aeronave aplica los parámetros de seguimiento correspondientes.

- 
- NO configure manualmente la escena de disparo en Estándar o Ciclismo al esquivar. De lo contrario, no se puede garantizar el efecto de seguimiento ni la seguridad del vuelo.

En ActiveTrack, los rangos de distancia y altura admitidos entre la aeronave y el objetivo se especifican a continuación.

Objetivo	Personas	Vehículos/embarcaciones
Distancia horizontal	4-20 m	4-50 m
Altura	0.5-15 m	0.5-50 m

- 
- Si cuando se inicia ActiveTrack la distancia y la altura se encuentran fuera del rango permitido, la aeronave vuela hasta alcanzar la distancia y la altura admitidas.
 - Se recomienda que la velocidad del objetivo dinámico no exceda los 12 m/s; de lo contrario, la aeronave no podrá realizar el seguimiento correctamente.

Aviso



- La aeronave no puede esquivar obstáculos en movimiento, como personas, animales o vehículos. Cuando utilice FocusTrack, preste atención al entorno para garantizar la seguridad del vuelo.
- NO use FocusTrack en zonas donde haya objetos pequeños o finos (p. ej., ramas de árboles o líneas de tensión), objetos transparentes (p. ej., agua o vidrio) o superficies monocromáticas (por ejemplo, paredes blancas).
- Cuando la aeronave está siguiendo a un objetivo, evite paradas repentinas y a alta velocidad por parte del objetivo. Es posible que la aeronave no pueda frenar a tiempo debido a la inercia, lo que podría provocar una colisión.
- Para poder pilotar la aeronave de forma manual en caso de emergencia, esté preparado en todo momento para pulsar el botón de detener vuelo del control remoto o pulsar **Stop** en DJI Fly.
- Preste suma atención al utilizar FocusTrack en las siguientes situaciones:
 - ♦ El objetivo al que se sigue no se mueve en un plano nivelado.
 - ♦ El objetivo al que se sigue cambia drásticamente de forma al moverse.
 - ♦ El objetivo al que se sigue deja de estar a la vista durante un período prolongado.
 - ♦ El objetivo seguido se encuentra en grandes áreas monocromáticas, como desiertos.
 - ♦ El objetivo al que se sigue tiene un color o un patrón parecido al de su entorno.
 - ♦ La iluminación es extremadamente oscura (<5 lux) o brillante (>100 000 lux).
- Asegúrese de cumplir con las normativas y las leyes de privacidad locales al utilizar FocusTrack.
- Se recomienda seguir solamente a vehículos y personas (pero no a niños). Vuele con cuidado al seguir a otros objetivos.
- Para los objetivos en movimiento compatibles, los vehículos se refieren a coches. NO siga a coches accionados por control remoto.
- Es posible que el objetivo del seguimiento cambie involuntariamente a otro objetivo si uno pasa cerca del otro.

Uso de FocusTrack

Antes de activar FocusTrack, compruebe que el entorno de vuelo es abierto, no tiene obstáculos y tiene suficiente luz.

Pulse el icono de FocusTrack  situado en el lado izquierdo de la vista de cámara, o seleccione el objetivo en la pantalla para activar FocusTrack. Cuando esté activado, vuelva a pulsar el icono de FocusTrack  para salir.

-
-  Durante el uso, presione el botón de Detener vuelo del control remoto para cancelar la selección del objetivo.
-

QuickShots

QuickShots incluye varios modos de grabación. La aeronave graba automáticamente según el modo de captura seleccionado y genera un vídeo corto.

Aviso

-  • Asegúrese de que haya suficiente espacio cuando utilice Boomerang.
 - Use QuickShots lejos de edificios y otros obstáculos. Asegúrese de que no haya personas, animales ni otros obstáculos en la ruta de vuelo.
 - En todo momento, preste atención a los obstáculos próximos a la aeronave y use el control remoto para evitar colisiones o impedir que la aeronave quede bloqueada.
 - NO use MasterShots en ninguna de las siguientes situaciones:
 - ♦ Cuando el objetivo esté tapado durante un periodo de tiempo prolongado o fuera de la línea de visión directa.
 - ♦ Cuando el objetivo está en áreas monocromáticas grandes, como áreas cubiertas de nieve o desiertos.
 - ♦ Cuando el color o el patrón del objetivo sean similares a los del entorno.
 - ♦ Cuando el objetivo esté en el aire.
 - ♦ Cuando el objetivo se mueva rápido.
 - ♦ Si la iluminación es extremadamente oscura (<5 lux) o brillante (>100 000 lux).
 - NO use QuickShots en lugares cercanos a edificios o donde la señal GNSS sea débil. De lo contrario, la ruta de vuelo se volverá inestable.
 - Asegúrese de cumplir con los reglamentos y las normativas de privacidad locales al usar QuickShots.
-

Uso de QuickShots

1. Pulse el icono de modo de captura a la derecha de la vista de cámara y seleccione QuickShots .
2. Después de seleccionar un submodo, pulse el icono más o arrastre y seleccione el objetivo a la pantalla. A continuación, pulse  para empezar a grabar. La aeronave grabará el metraje mientras realiza un movimiento de vuelo preestablecido según la opción que haya seleccionado, y después creará el vídeo. Una vez finalizada la grabación, la aeronave regresará a su posición original.
3. Pulse  o presione el botón de pausa de vuelo en el control remoto una vez. La aeronave saldrá de QuickShots inmediatamente y entrará en vuelo estacionario.

Control de crucero

El control de crucero permite bloquear la velocidad de vuelo y la velocidad de rotación del estabilizador, lo cual facilita el control y suaviza los movimientos de la cámara. Se pueden lograr más movimientos de cámara, como el ascenso en espiral y la rotación del estabilizador, aumentando la entrada de la palanca de control y la entrada del dial.



- El sistema anticolidión en el control de crucero sigue el modo de vuelo actual. Vuele con precaución.

Uso del control de crucero

1. Establezca uno de los botones personalizables del control remoto en Control de crucero.
2. Cuando mueva las palancas de control, debe presionar el botón de control de crucero para que la aeronave continúe volando de manera automática a la velocidad actual.
3. Al girar el dial del control remoto para ajustar el ángulo del estabilizador, presione el botón de control de crucero, y el estabilizador rotará automáticamente a la velocidad de rotación actual en la dirección correspondiente.



- La rotación del estabilizador se detendrá cuando el estabilizador alcance su límite de movimiento.
- Durante la rotación del estabilizador, si ajusta el ángulo del estabilizador, el estabilizador realizará el ajuste correspondiente y luego continuará rotando.

4. Presione una vez el botón de detener vuelo en el control remoto o bien pulse  para salir del control de crucero.

Grabación de audio mediante la aplicación

En la vista de cámara de la aplicación, pulse ***> **Cámara** para activar la grabación en la aplicación y seleccionar el efecto de reducción de ruido. El audio se grabará con el dispositivo de grabación de audio correspondiente mientras la aeronave graba un vídeo. Aparecerá un icono en forma de micrófono en la vista en directo.

Los dispositivos de grabación de audio compatibles incluyen el micrófono incorporado del teléfono inteligente, DJI Mic 2 y auriculares Bluetooth. Para obtener una lista de dispositivos compatibles con Bluetooth, consulte la página Descargas de la página web oficial de DJI Neo 2. Podría haber problemas de compatibilidad para la grabación de audio con algunos auriculares Bluetooth. Asegúrese de probarlos antes de grabar.



- NO apague la pantalla ni cambie a otras aplicaciones durante la grabación.



- La grabación de audio solo se puede activar o desactivar antes de la grabación.
 - Durante la visualización o la descarga de vídeos en la vista Galería en DJI Fly, el audio grabado mediante la función de grabación de audio se combinará automáticamente con el archivo de vídeo.
-

3.4 Control de movimientos inmersivo



- Esta sección presenta la operación de vuelo cuando se utiliza DJI Neo 2 con DJI Goggles N3 (en adelante, las gafas) y DJI RC Motion 3 (en adelante, el controlador de movimientos). Consulte los manuales de usuario correspondientes de las gafas y el controlador de movimientos para obtener información detallada sobre su uso.
-

Los siguientes pasos ayudarán a los usuarios a operar la aeronave correctamente.

1. Coloque la aeronave en un área abierta y plana con la parte trasera de la aeronave mirando hacia el usuario.
2. Encienda las gafas, el dispositivo de control remoto y la aeronave.
3. Espere a que la pantalla de la aeronave se encienda antes de ponerse las gafas.
4. Arranque los motores.
5. Compruebe la vista en directo del vuelo en las gafas para asegurarse de que no haya ningún aviso de advertencia y que la señal GNSS sea intensa.
6. Pulse el botón de bloqueo dos veces para arrancar los motores de la aeronave y, a continuación, manténgalo pulsado para que la aeronave despegue. La aeronave ascenderá hasta aproximadamente 1.2 m y mantendrá vuelo estacionario.

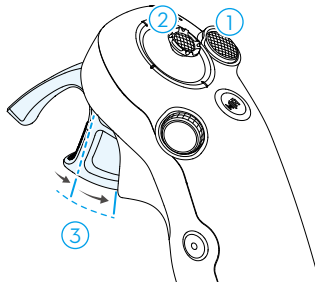
7. Manténgalo presionado mientras la aeronave esté en vuelo estacionario para ordenarle a esta que, automáticamente, aterrice y detenga los motores.
8. Apague la aeronave, las gafas y el dispositivo de control remoto.

Vuelo básico



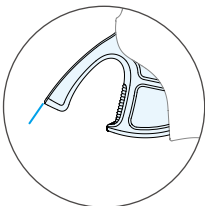
- Se recomienda ver la guía tutorial en las gafas antes del primer vuelo. Vaya a **Configuración > Control > Tutorial de vuelo del controlador de movimientos**.

Opere la aeronave con el botón de bloqueo, el joystick y el acelerador del DJI RC Motion 3.

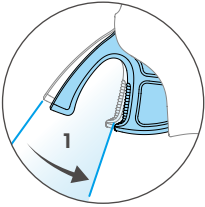
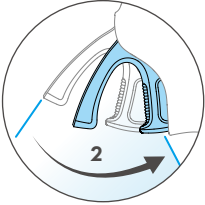


1. El botón de bloqueo sirve para controlar las operaciones de despegue, aterrizaje y frenado de la aeronave.
2. Mueva el joystick para que la aeronave ascienda, descienda, o se mueva horizontalmente hacia la izquierda o hacia la derecha*.
3. Hay dos niveles de presión al presionar el acelerador. Cuando lo presione suavemente hasta la posición intermedia entre la primera y segunda parada, notará una pausa evidente. Presione el acelerador hasta sus diferentes paradas para controlar las diferentes acciones de la aeronave.

* Cuando ACRO fácil no está activado o la acción ACRO fácil está seleccionada como Deslizamiento.



Cuando no esté presionado el acelerador, la aeronave entrará en vuelo estacionario.

	Quando presiona suavemente el acelerador hasta la primera parada, puede ajustar la orientación de la aeronave inclinando verticalmente el controlador de movimientos hacia la izquierda o la derecha. Recuerde que la aeronave no volará hacia delante en este momento.
	Presione el acelerador hasta la segunda parada para que la aeronave vuele en la dirección del círculo de las gafas.

Despegue, frenado y aterrizaje

Despegue: Pulse el botón de bloqueo dos veces para arrancar los motores de la aeronave y, a continuación, manténgalo pulsado para que la aeronave despegue. La aeronave ascenderá hasta aproximadamente 1.2 m y mantendrá un vuelo estacionario.

Frenado: Pulse el botón de bloqueo durante el vuelo para que la aeronave frene y se mantenga en vuelo estacionario. Pulse de nuevo para reanudar el control de vuelo.

Aterrizaje: Mantenga pulsado el botón de bloqueo mientras la aeronave esté en vuelo estacionario para ordenarle a esta que, automáticamente, aterrice y detenga los motores.



- Tras arrancar los motores de la aeronave presionando el botón de bloqueo dos veces, mueva el joystick con suavidad hacia arriba para ordenar a la aeronave que despegue.
- Cuando ACRO fácil está desactivado, una vez que la aeronave alcance la posición de aterrizaje, empuje suavemente el joystick hacia abajo para aterrizar. Cuando haya aterrizado, empuje el joystick hacia abajo y manténgalo en esa posición hasta que se detengan los motores.



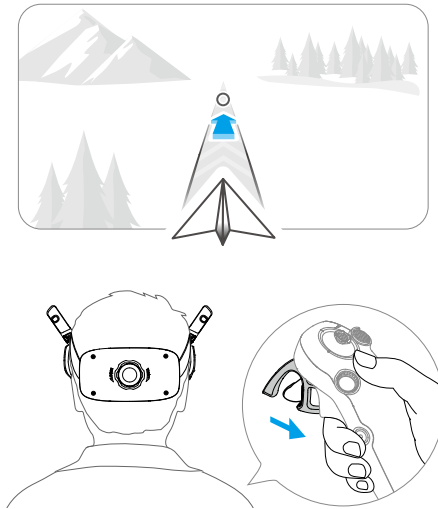
- Si ocurre una emergencia durante el vuelo (p. ej., una colisión o la pérdida del control), pulsar el botón de bloqueo cuatro veces activará la Detención de motores en pleno vuelo, lo cual detendrá los motores de la aeronave inmediatamente. **La función Detención de motores en pleno vuelo provocará que la aeronave sufra una colisión. Proceda con precaución.**
- Para garantizar la seguridad de vuelo mientras usa el controlador de movimientos, pulse el botón de bloqueo una vez para frenar y entrar en vuelo

estacionario antes de usar las gafas. De lo contrario, la seguridad se podría ver comprometida, se podría provocar la pérdida de control de la aeronave o se podrían ocasionar lesiones.

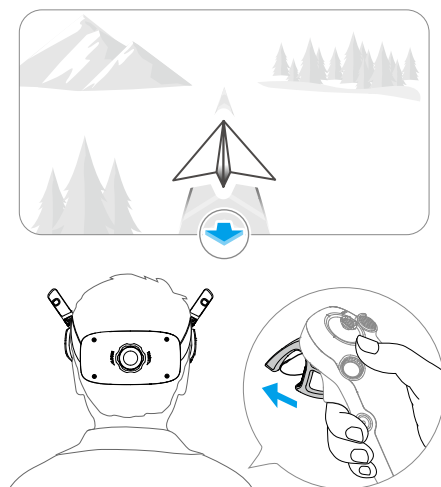
Vuelo hacia delante y hacia atrás

Presione o empuje el acelerador del controlador de movimientos para volar hacia delante o hacia atrás. Aplique más presión al presionar o empujar para acelerar. Suéltelo para detenerlo y realizar un vuelo estacionario.

Presione el acelerador hasta la segunda parada para que la aeronave vuele en la dirección del círculo de las gafas.



Empuje el acelerador hacia delante para que la aeronave vuele hacia atrás.



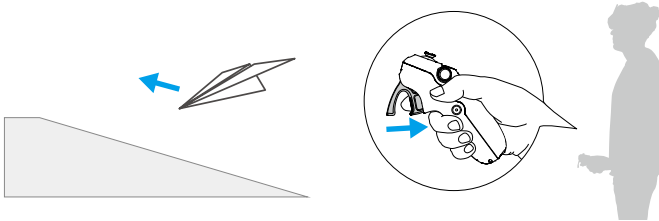
Ajuste de la orientación de la aeronave

Presione suavemente el acelerador hasta la primera parada y, a la vez, incline la parte superior del controlador de movimientos en cualquier dirección para girar la aeronave. Cuanto mayor sea el ángulo de inclinación del controlador de movimientos, más rápido girará la aeronave. El círculo que aparece en las gafas se mueve de izquierda a derecha y la vista en directo del vuelo cambia en consecuencia.

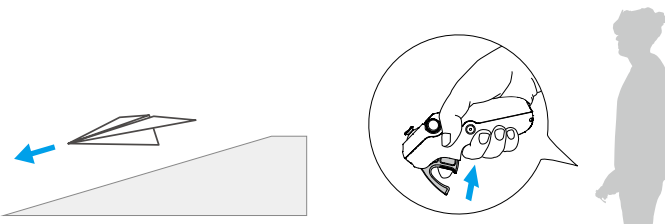


Ascenso o descenso de la aeronave en ángulo

Cuando la aeronave tenga que volar en un ángulo ascendente, presione el acelerador hasta la segunda parada mientras inclina el controlador de movimientos hacia arriba.

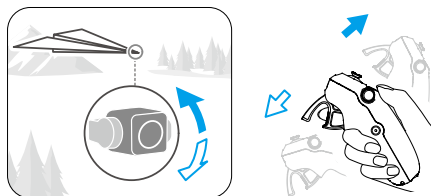


Cuando la aeronave tenga que volar en un ángulo descendente, presione el acelerador hasta la segunda parada mientras inclina el controlador de movimientos hacia abajo.



Control del estabilizador y la cámara

Durante el vuelo, o cuando el acelerador no esté presionado y la aeronave esté en vuelo estacionario, incline el controlador de movimientos hacia arriba y hacia abajo para controlar la inclinación del estabilizador. La inclinación del estabilizador cambia según la inclinación del controlador de movimientos y se corresponde en todo momento con la orientación de este. El círculo que aparece en las gafas se mueve de arriba a abajo, y la vista en directo del vuelo cambia en consecuencia.

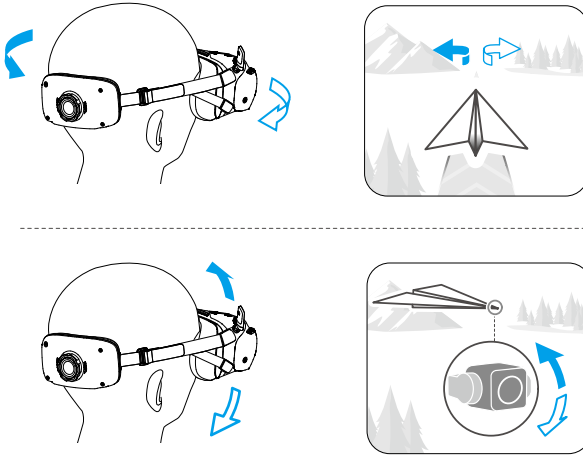


-
- ⚠ • Antes del despegue o al utilizar el botón de bloqueo para activar el vuelo estacionario de la aeronave, no se podrá controlar la inclinación del estabilizador.
 - Mueva el dial del controlador de movimientos hacia arriba o hacia abajo para inclinar la cámara antes del despegue o durante el RPO y el aterrizaje.
-

Seguimiento de cabeza

Tras habilitar la función de seguimiento de cabeza, la orientación horizontal de la aeronave y la inclinación del estabilizador se pueden controlar utilizando movimientos de cabeza durante el vuelo. Abra el menú de accesos directos desde la vista en directo del vuelo, acceda al menú de control rápido y haga clic en  para activar el seguimiento de cabeza.

Una vez que esté en el modo de seguimiento de cabeza, el controlador de movimientos no podrá controlar la inclinación del estabilizador, y solo estará disponible el control a través de la aeronave. Los usuarios aún pueden controlar la orientación de la aeronave inclinando el controlador de movimientos sin presionar el acelerador.



ACRO fácil

Utilice el controlador de movimientos para realizar acciones ACRO fácil como voltereta hacia delante, voltereta hacia atrás, rodar y giro de 180°.

- ⚠ • El sistema anticollisión se desactiva cuando se activa ACRO fácil. El sistema anticollisión se reanuda automáticamente una vez que se desactiva ACRO fácil. Antes de realizar una acción de ACRO fácil, preste atención a los alrededores y asegúrese de que no haya obstáculos en las inmediaciones.
- ACRO fácil no está disponible en las siguientes situaciones:
 - la aeronave está despegando, en vuelo estacionario, aterrizando o regresando al punto de origen;
 - la aeronave está en modo Sport;
 - el nivel de batería de la aeronave está a menos del 35 %;
 - la altitud de la aeronave es inferior a 1.5 m;
 - La velocidad del viento es superior a 4 m/s.
 - El rendimiento de posicionamiento es deficiente (el GNSS y el sistema de visión no están disponibles).
 - La aeronave se encuentra en un espacio de seguridad de una zona restringida o una zona de altitud, o se está aproximando a la distancia máx. de vuelo.
- Utilice ACRO fácil con precaución en las siguientes situaciones:

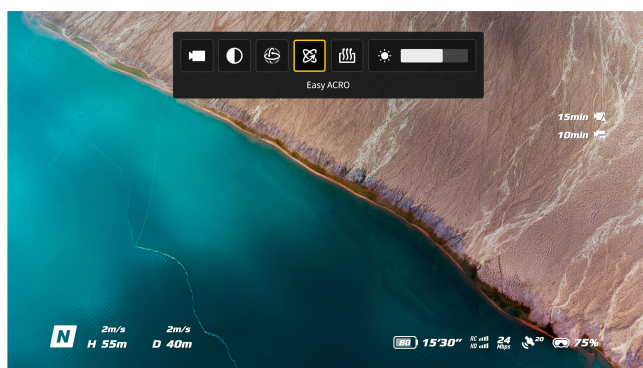
- Cuando el ángulo de actitud de la aeronave aumenta (como al hacer giros, acelerar o desacelerar rápidamente, o cuando la velocidad del viento es superior a 2 m/s), la altitud de la aeronave también deberá aumentar. De lo contrario, ACRO fácil podría no estar disponible.
- Cuando el ángulo de posición de la aeronave no es estable (como cuando se realizan giros, se acelera o desacelera rápidamente, cuando la velocidad del viento es superior a 2 m/s, o cuando se activa ACRO fácil continuamente), la aeronave puede desviarse lateralmente y su altitud puede no ser estable tras realizar acciones de ACRO fácil. Preste atención al entorno circundante y a la altitud de la aeronave para evitar colisiones.

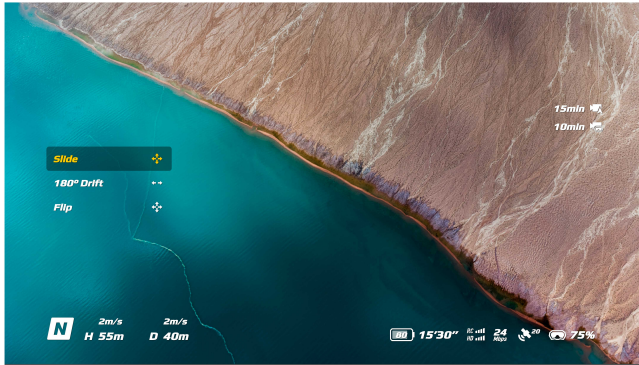


- ACRO fácil no se puede activar en las siguientes situaciones:

- durante la grabación de vídeo;
- cuando está activado el seguimiento de cabeza;
- cuando se utiliza con el Control remoto 3 DJI FPV.

1. Abra el menú de accesos directos y seleccione **ACRO fácil**. La aeronave estará en el modo ACRO fácil. Puede ver la acción seleccionada en las gafas, en el lado izquierdo de la vista en directo.

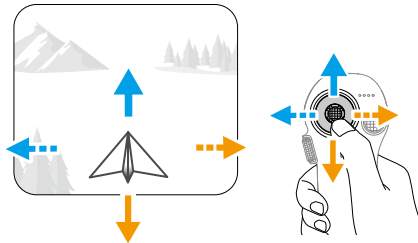




2. Utilice el dial del controlador de movimiento para cambiar entre las acciones de ACRO fácil.
3. Cuando ACRO fácil esté activado, mueva el joystick para realizar diferentes acciones de ACRO fácil como se muestra a continuación.

Deslizamiento

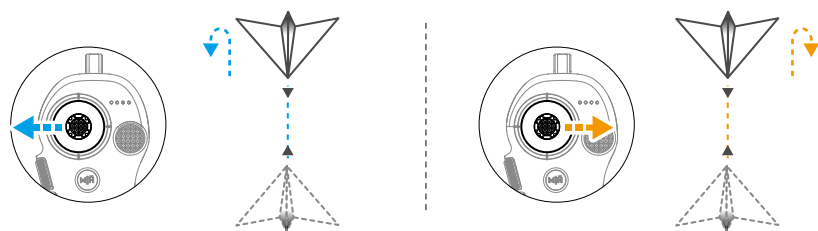
Empuje el joystick hacia arriba o hacia abajo para que la aeronave ascienda o descienda. Empuje el joystick hacia la izquierda o la derecha para que la aeronave se desplace horizontalmente hacia la izquierda o hacia la derecha.



Giro de 180°

Empuje el joystick hacia la izquierda o la derecha para que la aeronave gire 180° hacia la izquierda o hacia la derecha.

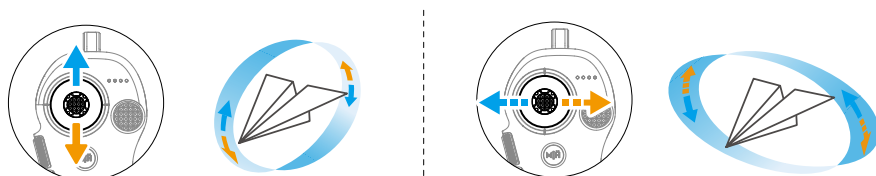
En este modo de acción, la aeronave no responderá cuando empuje el joystick hacia arriba o hacia abajo.



Voltereta

Empuje el joystick hacia arriba o hacia abajo para que la aeronave realice una voltereta hacia delante o hacia atrás.

Empuje el joystick hacia la izquierda o la derecha para que la aeronave ruede una vez hacia la izquierda o hacia la derecha.



3.5 Sugerencias y consejos para la grabación de vídeos

1. La lista de comprobación previa al vuelo está diseñada para ayudarle a volar de manera segura y a grabar vídeos durante el vuelo. Repase la lista completa de comprobación previa al vuelo antes de cada vuelo.
2. Si se utiliza el control remoto, se recomienda que las fotos o las grabaciones de vídeo se realicen al volar en modo Normal o en modo Cine.
3. NO vuele con mal tiempo, como en días lluviosos o ventosos.
4. Elija la configuración de cámara que mejor se adapten a sus necesidades.
5. Realice pruebas de vuelo para establecer rutas de vuelo y previsualizar escenas.
6. Controle DJI Neo 2 con suavidad para garantizar un vuelo fluido y estable.
7. Despeje de objetos extraños las tomas de aire de ambos lados de DJI Neo 2 tras el vuelo para evitar bloqueos.

Aeronave

4 Aeronave

4.1 Modos de vuelo

Si se utiliza el Control con la palma y el Control con aplicación móvil, DJI Neo 2 no admite el cambio de modos de vuelo.

Si se utiliza el control remoto de DJI RC-N3, los modos de vuelo se pueden cambiar entre Normal, Sport y Cine mediante el selector de modo de vuelo en el control remoto.

Si se utiliza el controlador de movimientos, se puede cambiar entre los modos de vuelo Normal y Sport con el botón de modo del controlador de movimientos.

Si se utiliza el control remoto de FPV, los modos de vuelo se pueden cambiar entre Normal y Deportes mediante el selector de modo de vuelo en el control remoto.

Modo Normal: la aeronave puede hacer un vuelo estacionario preciso y volar de forma estable, es adecuado para la mayoría de los escenarios de vuelo.

Modo Sport: en el modo Sport, la velocidad máxima de vuelo horizontal de la aeronave es mayor. Tenga en cuenta que el sistema anticolidión está desactivado en modo Sport.

Modo Cine: El modo Cine se basa en el modo Normal, pero con la velocidad de vuelo limitada, lo que hace que la aeronave se mantenga más estable durante la grabación.

La aeronave cambia automáticamente al modo Posición (ATTI) cuando el sistema de visión no está disponible o está deshabilitado, así como cuando la señal GNSS es débil o la brújula experimenta interferencias. En el modo ATTI, el entorno afecta con mayor facilidad a la aeronave. Los factores ambientales, como el viento, pueden provocar un desvío horizontal de la aeronave, lo que puede implicar riesgos, especialmente al volar en espacios cerrados. La aeronave no podrá realizar un vuelo estacionario ni frenar automáticamente, por lo que el piloto debe aterrizar la aeronave lo antes posible para evitar accidentes.



- Los modos de vuelo solo son eficaces para el vuelo manual utilizando un dispositivo de control remoto.



- La velocidad máxima de vuelo y la distancia de frenado de la aeronave aumentan significativamente en el modo Sport. Se requiere una distancia mínima de frenado de 20 m sin viento.
- En caso de ascenso o descenso de la aeronave sin viento, se necesita una distancia de frenado mínima de 5 m en modo Deportes o Normal.
- La respuesta de la aeronave aumenta considerablemente en el modo Sport, por lo que un accionamiento leve de las palancas de control del dispositivo de control remoto se traduce en que la aeronave recorra una larga distancia. Asegúrese de mantener un espacio de maniobra adecuado durante el vuelo.

- Es posible que perciba un ligero temblor en los vídeos grabados en modo Sport.

4.2 Indicador de estado de la aeronave



Descripciones de los indicadores de estado de la aeronave

Normal		
	Parpadea en azul lentamente	Búsqueda de la palma/aterrizaje con la palma en curso
 × 2	Parpadea en azul dos veces	Ambas manos confirmadas durante el control gestual
 —	Azul fijo	Control gestual
	Parpadea en verde	Control manual
	Parpadea en blanco	Cuenta atrás de fotos
 —	Blanco fijo	Grabando vídeo
Estados de advertencia		
	Parpadea en rojo rápidamente	Batería críticamente baja/GNSS y visión deshabilitados (modo Atti habilitado)
 —	Rojo fijo	Seguimiento del objetivo perdido/El despegue está deshabilitado (p. ej., batería baja) ^[1]
	Parpadea en amarillo lentamente	Inicia automáticamente el RPO cuando Smart Snaps se cierra inesperadamente

[1] Si la aeronave no puede despegar mientras el indicador de estado está en rojo fijo, consulte el aviso de advertencia en DJI Fly.

4.3 Regreso al punto de origen

Lea atentamente el contenido de esta sección para familiarizarse bien con el comportamiento de la aeronave con la función Regreso al punto de origen (RPO).

Al controlar la aeronave con un control remoto o la aplicación móvil, la función RPO está disponible. La función RPO hará que la aeronave vuelva automáticamente al último punto de origen registrado. El RPO se puede activar de tres maneras: el usuario activa directamente el RPO, la aeronave tiene la batería baja o se pierde la señal del control

remoto o la transmisión de vídeo (se activa el RPO de seguridad). Si la aeronave registra el punto de origen correctamente y el sistema de posicionamiento funciona con normalidad, al activarse la función de RPO la aeronave volverá automáticamente a dicho punto y aterrizará en este.

-
-  **Punto de origen:** El punto de origen se registrará durante el despegue siempre que la aeronave reciba una señal GNSS potente  26 . Después de registrar el punto de origen, DJI Fly emitirá un mensaje de voz. El punto de origen se establece por defecto en la ubicación de despegue. Durante el vuelo, las actualizaciones del punto de origen dependen del método de control.
- Cuando controle la aeronave con el control remoto, el punto de origen se puede actualizar manualmente en la página de *** > **Seguridad** DJI Fly. Si es necesario actualizar el punto de origen durante el vuelo (p. ej., si ha cambiado su posición).
 - Para el control mediante la aplicación móvil, el punto de origen se actualiza dinámicamente según la ubicación del objetivo al utilizar Seguir u otras funciones de seguimiento de objetivos.
-

Durante el RPO, la ruta RPO de RA se mostrará en la vista de cámara para ayudarle a visualizar el camino de regreso y garantizar la seguridad del vuelo. La vista de cámara también muestra el punto de origen en RA. Cuando la aeronave esté sobre el punto de origen, la cámara con estabilizador mirará automáticamente hacia abajo. La sombra de la aeronave de RA aparecerá en la vista de cámara cuando la aeronave se acerque a tierra, permitiéndole controlar la aeronave y aterrizar de forma más precisa en el lugar que desee.

El punto de origen de RA, la ruta RPO de RA y la sombra de la aeronave de RA se mostrará de forma predeterminada en la vista de cámara. La pantalla se puede cambiar en *** > **Seguridad > Configuración de RA.**

-
-  • La ruta del RPO en RA solo se usa como referencia y podría diferir de la ruta de vuelo real en distintas situaciones. Preste atención en todo momento a la vista en directo que aparece en la pantalla durante el RPO. Vuele con precaución.
- Durante el RPO, la aeronave ajustará automáticamente la inclinación del estabilizador para apuntar la cámara hacia la ruta RPO predeterminada. Si utiliza el dial del estabilizador para ajustar la orientación de la cámara o pulsa los botones personalizables del control remoto para volver a centrar la cámara, la aeronave dejará de ajustar automáticamente la inclinación del estabilizador y es posible que la ruta RPO de RA no se muestre.
-

Aviso



- Es posible que la aeronave no pueda regresar con normalidad al punto de origen si el sistema de posicionamiento no funciona adecuadamente. Durante el RPO de seguridad, la aeronave podría entrar en modo de posición (ATTI) y aterrizar automáticamente si el sistema de posicionamiento no funciona adecuadamente.
- Al utilizar el control desde la aplicación móvil, la aeronave solo realizará un aterrizaje y no podrá ejecutar el regreso al punto de origen (RPO) si no hay señal GNSS.
- Cuando no haya señal GNSS, no vuele sobre superficies de agua, edificios con superficie acristalada ni en escenarios en los cuales la altitud sobre el suelo sea superior a 10 m. Si el sistema de posicionamiento no funciona correctamente, la aeronave entrará en modo ATTI.
- Es importante establecer una altitud de RPO adecuada antes de cada vuelo. Inicie DJI Fly y establezca la altitud del RPO.
- La aeronave no puede detectar obstáculos durante el RPO si las condiciones ambientales no son adecuadas para el sistema de detección.
- Las zonas GEO pueden afectar al RPO. Evite volar cerca de zonas GEO.
- Es posible que la aeronave no pueda regresar a un punto de origen si la velocidad del viento es demasiado alta. Vuele con precaución.
- Preste especial atención a objetos pequeños o finos (como ramas de árboles o líneas eléctricas) u objetos transparentes (como agua o vidrio) durante el RPO. En caso de emergencia, abandone el RPO y controle la aeronave manualmente.
- Establezca el RPO avanzado en **Prestablecido** si a lo largo de la ruta RPO hay líneas eléctricas o torres de alta tensión que la aeronave no pueda esquivar. Además, asegúrese de que la altitud del RPO se establezca en un valor superior a la altura de cualquiera de los obstáculos.
- La aeronave frenará y regresará al punto de origen según los últimos ajustes si la configuración del **RPO avanzado** en DJI Fly se cambia durante el RPO.
- Si la altitud máxima se ajusta en un valor inferior a la altitud actual durante el RPO, la aeronave descenderá a la altitud máxima y, luego, continuará su regreso al punto de origen.
- La altitud del RPO no se puede cambiar durante el RPO.
- Si hay una gran diferencia entre la altitud actual y la altitud del RPO, no se podrá calcular con precisión el consumo de batería, ya que la velocidad del viento varía según la altitud. Preste especial atención a los avisos sobre el nivel de batería y a los avisos de advertencia que se muestren en DJI Fly.

- Cuando la señal del control remoto es normal durante el RPO avanzado, la palanca de inclinación permite controlar la velocidad de vuelo, pero la orientación y la altitud no se pueden controlar y la aeronave no se puede dirigir hacia la izquierda o hacia la derecha. Si mueve la palanca de inclinación constantemente para acelerar, la carga de la batería se consumirá más rápidamente. La aeronave no puede esquivar obstáculos si la velocidad de vuelo excede la velocidad de detección efectiva. Si mueve la palanca de inclinación hacia abajo por completo, la aeronave frenará, realizará un vuelo estacionario y abandonará el RPO. La aeronave podrá controlarse tras soltar la palanca de inclinación.
- Si la aeronave alcanza el límite de altitud de su ubicación actual o de la ubicación actual del punto de origen mientras asciende durante el RPO preestablecido, la aeronave deja de ascender y regresa al punto de origen a la altitud actual. Preste atención a la seguridad de vuelo durante el RPO.
- Si el punto de origen se encuentra en la zona de altitud pero la aeronave se encuentra fuera de esta, cuando la aeronave alcance la zona de altitud, descenderá por debajo del límite de altitud, que podría ser más bajo que la altitud del RPO establecida. Vuele con precaución.
- La aeronave abandonará el RPO si el entorno es demasiado complejo para finalizar dicho procedimiento, incluso si el sistema de detección funciona adecuadamente.
- El RPO no se puede activar durante el aterrizaje automático.

RPO avanzado

Cuando el RPO avanzado esté activado, la aeronave planificará automáticamente la mejor ruta RPO, que se mostrará en DJI Fly y se ajustará de acuerdo con el entorno. Durante el RPO, la aeronave ajustará automáticamente la velocidad de vuelo en función de factores del entorno (p. ej., la velocidad y dirección del viento o los obstáculos).

Si la señal de control entre el control remoto y la aeronave es buena, salga de RPO pulsando  en DJI Fly o presionando el botón RPO del control remoto. Una vez haya salido del RPO, recuperará el control de la aeronave.

Método de activación

Directa por parte del usuario

- **Control por palma:** Cuando la aeronave se encuentre a menos de 5 m del objetivo, extienda la palma de la mano. La aeronave regresará y aterrizará automáticamente en su mano una vez que confirme la palma.

- **Control con aplicación móvil:** Durante el vuelo, toque  en el lado izquierdo de la vista de la cámara en DJI Fly. En la ventana emergente, mantenga presionado el icono RPO para activar el RPO.
- **Con el control remoto:** durante el vuelo, puede activar el RPO manteniendo presionado el botón RPO del control remoto o pulsando  del lado izquierdo de la vista de cámara en DJI Fly y, a continuación, manteniendo pulsado el icono RPO.
Si se pierde la señal del control remoto durante el regreso al punto de origen, la aeronave continuará con el procedimiento de RPO independientemente de la acción preestablecida para la pérdida de señal.
- **Con el controlador de movimientos:** mantenga presionado el botón de modo del controlador de movimientos para iniciar el RPO. La aeronave volverá al último punto de origen actualizado. Durante RPO, presione una vez el botón de bloqueo para cancelar el RPO. Después de salir de RPO, los usuarios recuperarán el control de la aeronave.

Nivel de batería bajo de la aeronave

Durante el vuelo, cuando el nivel de batería esté bajo y solo sea suficiente para que la aeronave vuele al punto de origen, aparecerá un aviso de advertencia en DJI Fly. Si pulse para confirmar el RPO o no hace nada antes de que se acabe la cuenta atrás, la aeronave iniciará automáticamente el RPO por batería baja.

Si cancela el aviso de RPO por batería baja y continúa volando la aeronave, esta aterrizará automáticamente cuando el nivel de batería actual solo sea suficiente para que descienda desde su altitud actual.

Se pueden usar dispositivos de control remoto para modificar la dirección de la aeronave durante el procedimiento de aterrizaje. Vuele la aeronave hasta un lugar adecuado para aterrizar en cuanto sea posible.

-
- ⚠ • Si el nivel de la batería de vuelo inteligente es demasiado bajo y no es suficiente para volver al punto de origen, aterrice la aeronave lo antes posible. La acción retrasada iniciará una caída progresiva de la potencia de empuje, lo que podría derivar en un descenso incontrolado cuando la batería se agote por completo. Esto puede causar la destrucción de la aeronave, daños a la propiedad de terceros o lesiones personales.
 - NO siga moviendo la palanca de aceleración hacia arriba durante el aterrizaje automático. De lo contrario, la aeronave experimentará una disminución progresiva del empuje e incluso podría estrellarse después de que la batería se haya agotado por completo.
-

Pérdida de señal del control remoto

Cuando se pierda la señal del control remoto durante más de 6 segundos, la aeronave iniciará automáticamente el RPO de seguridad si la acción de pérdida de señal está configurada en RPO. La acción también se puede configurar en Vuelo estacionario o Aterrizaje.

Cuando las condiciones de iluminación y del entorno sean adecuadas para el sistema de visión, la aeronave iniciará el RPO empleando el RPO avanzado según la configuración del RPO. La aeronave permanecerá en el RPO incluso si se restablece la señal del control remoto. DJI Fly actualizará la ruta de RPO en consecuencia.

Cuando las condiciones de iluminación y ambientales no sean adecuadas para el sistema de visión, la aeronave frenará y entrará en vuelo estacionario; después, iniciará la ruta original de RPO.

- Si la distancia del RPO (la distancia horizontal entre la aeronave y el punto de origen) es superior a 50 m, la aeronave ajusta su orientación y vuela marcha atrás durante 50 m siguiendo la ruta de vuelo original y luego entra en la ruta preestablecida del RPO.
- Si la distancia de RPO es superior a 5 m e inferior a 50 m, la aeronave ajusta su orientación y vuela al punto de origen en línea recta y en horizontal a la altitud actual.
- Si la distancia del RPO es inferior a 5 m, la aeronave aterriza de inmediato.

Procedimiento RPO

Una vez activado el RPO avanzado, la aeronave frenará y entrará en vuelo estacionario.

- **Cuando el entorno o las condiciones de iluminación son adecuadas para el sistema de visión:**

La aeronave ajustará su orientación al punto de origen, planificará la mejor ruta en función de la configuración del RPO y regresará al punto de origen.

- **Cuando el entorno o las condiciones de iluminación no son adecuadas para el sistema de visión:**
 - ♦ Si la distancia del RPO es superior a 5 metros, la aeronave regresará al punto de origen de acuerdo con los ajustes **preestablecidos**.
 - ♦ Si la distancia del RPO es inferior a 5 m, la aeronave aterriza de inmediato.*
- * Al utilizar el control desde la aplicación móvil, la aeronave aterriza inmediatamente si la distancia de RPO es inferior a 2 m.

Configuración del RPO

- ⚠ Al utilizar el control desde la aplicación móvil, la configuración de la ruta de RPO no es compatible y la aeronave siempre regresa por la ruta óptima.

Si la iluminación es suficiente y el entorno es adecuado para los sistemas de visión, la aeronave automáticamente planificará la altura óptima del RPO y ajustará la altitud en función de factores del entorno (p. ej., obstáculos) y de las señales de transmisión.

Cuando el sistema de visión no funciona correctamente:

- Si un objetivo ya se ha seguido: El punto de origen se actualizará dinámicamente en función de la ubicación del objetivo y la altitud del RPO se establecerá a una menor directamente sobre el objetivo.
- Si no se ha seguido a un objetivo: La aeronave ascenderá a una altitud segura preestablecida y regresará al punto de origen, evitando así la mayoría de los obstáculos comunes.

La configuración del RPO está disponible para el RPO avanzado. Vaya a la vista de la cámara en DJI Fly o en las gafas (si se están utilizando), toque ***> **Seguridad** desplácese hasta **Regreso al punto de origen (RPO)**.

- **Óptimo:**



- Si la iluminación es suficiente y el entorno es adecuado para los sistemas de visión, la aeronave, automáticamente y al margen de la configuración de Altitud del RPO, planificará la ruta óptima del RPO y ajustará la altitud en función de factores del entorno (p. ej., obstáculos) y de las señales de transmisión. La ruta óptima del RPO implica que la aeronave recorrerá en vuelo la distancia más corta posible para reducir el consumo de batería e incrementar la autonomía de vuelo.
- Si no hay suficiente iluminación o el entorno no es adecuado para el sistema de visión, la aeronave llevará a cabo el RPO preestablecido según la configuración de la altitud de RPO.
- **Predeterminado:**



Altitud/Distancia de RPO		Condiciones de iluminación y entorno adecuadas	Condiciones de iluminación y entorno inadecuadas
Distancia RPO >50 m	Altitud actual < altitud del RPO	La aeronave planificará la ruta de RPO, se dirigirá a una zona abierta sorteando cualquier obstáculo, ascenderá a la altitud de RPO y regresará al punto de origen siguiendo la ruta más idónea.	La aeronave subirá hasta la altitud de RPO y volará hacia al punto de origen en línea recta a la altitud de RPO. ^[1]
	Altitud actual ≥ Altitud de RPO	La aeronave regresará al punto de origen siguiendo la mejor ruta a la altitud actual.	La aeronave volará hacia al punto de origen en línea recta a la altitud actual. ^[1]
La distancia de RPO es de 5 a 50 m			La aeronave volará hacia al punto de origen en línea recta a la altitud actual. ^[2]

[1] Si el LiDAR orientado hacia delante detecta un obstáculo de frente, la aeronave ascenderá para evitarlo. Dejará de ascender cuando la ruta por delante esté despejada y continuará al RPO. Si la altura del obstáculo supera el límite de altitud, la aeronave frenará y entrará en vuelo estacionario, entonces el usuario deberá tomar el control.

[2] La aeronave frenará y entrará en vuelo estacionario, entonces el usuario deberá tomar el control.

Si la altitud actual es superior a la altitud del RPO al aproximarse la aeronave al punto de origen, esta decidirá de manera inteligente si desciende mientras vuela hacia delante en función del entorno, la iluminación, la altitud del RPO establecida y la altitud actual. Cuando la aeronave esté sobre el punto de origen, la altitud actual de la nave no será inferior a la altitud de RPO establecida.

Los planes del RPO según distintos entornos, los métodos de activación del RPO y las configuraciones del RPO son los siguientes:

Método de activación de RPO	Condiciones de iluminación y entorno adecuadas (La aeronave puede esquivar los obstáculos y las zonas GEO)	Condiciones de iluminación y entorno inadecuadas
El usuario activa conscientemente el RPO	La aeronave ejecutará el RPO basándose en su configuración: • Óptimo • Predeterminado	Preestablecida (la aeronave puede ascender para esquivar los obstáculos y las zonas GEO)
Nivel de batería bajo de la aeronave		
Pérdida de señal del control remoto		RPO por ruta original Se ejecutará el RPO preestablecido cuando se restablezca la señal (la aeronave puede esquivar zonas GEO y frenará y entrará en vuelo estacionario si hay un obstáculo)

Protección de aterrizaje

Durante el RPO, la protección de aterrizaje se activa cuando la aeronave inicia el aterrizaje.

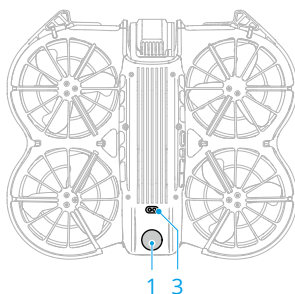
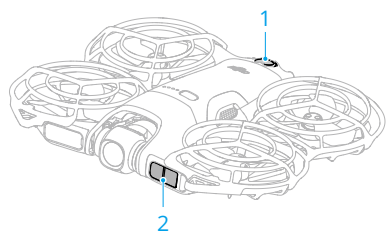
A continuación se indica el rendimiento específico de la aeronave:

- Si se determina que el terreno es adecuado para aterrizar, DJI Neo 2 aterrizará directamente.
- Si determina que el terreno no es adecuado para el aterrizaje, DJI Neo 2 mantendrá vuelo estacionario y esperará la confirmación del piloto. Puede realizar el aterrizaje con la palma o aterrizar DJI Neo 2 manualmente.
- Si DJI Neo 2 no puede determinar si el entorno de la superficie es apto para el aterrizaje, DJI Fly o las gafas mostrarán un aviso de aterrizaje cuando DJI Neo 2 descienda a 0.3 m del suelo. Confirme el aviso de aterrizaje y DJI Neo 2 aterrizará. También puede realizar el aterrizaje con la palma o aterrizar DJI Neo 2 manualmente.

- 
- La protección de aterrizaje solo ayuda a determinar el entorno de aterrizaje. Preste atención al entorno durante el aterrizaje para garantizar la seguridad.
 - En las siguientes situaciones, la protección de aterrizaje podría no estar disponible y DJI Neo 2 podría aterrizar directamente en un terreno inadecuado:

- Al volar sobre superficies monocromas, reflectantes o con poca iluminación, o sobre un área grande de superficies sin texturas claras o superficies con texturas dinámicas, como baldosas cerámicas suaves, suelos de garaje con luz insuficiente o hierba que se agita con el viento.
- Al volar sobre obstáculos sin texturas claras, como rocas grandes, o superficies reflectantes o monocromas, como baldosas levantadas.
- Al volar sobre obstáculos pequeños o finos, como líneas de tensión o ramas de árboles.
- Al volar sobre superficies que se asemejan a un terreno plano, como arbustos recortados y planos, copas de árboles planas o terreno hemisférico.
- En las siguientes situaciones, la protección de aterrizaje se podría activar por error y DJI Neo 2 no sería capaz de aterrizar. Puede realizar el aterrizaje con la palma o aterrizar DJI Neo 2 manualmente.
 - Al volar sobre superficies que el sistema de visión pueda confundir con agua, como suelo mojado y zonas con charcos.
 - Al volar sobre superficies planas, pero hay superficies con textura clara (escaleras o superficies oblicuas) cerca.

4.4 Sistema de detección



1. Sistema de visión monocular omnidireccional

2. LiDAR orientado hacia delante*

3. Sistema de detección inferior por infrarrojos

* El LiDAR orientado hacia delante cumple los requisitos de seguridad para el ojo humano correspondientes a productos láser de Clase 1.

El LiDAR orientado hacia delante puede detectar obstáculos que se encuentren por delante. El sistema de visión monocular omnidireccional funciona mejor si la iluminación

es adecuada y los obstáculos están claramente marcados o tienen una textura definida. El sistema de visión omnidireccional se activará automáticamente si la aeronave está en modo Normal o modo Cine y se ha establecido la Acción del sistema anticolidión en **Esquivar** o **Frenar** en DJI Fly. La función de posicionamiento es aplicable cuando las señales GNSS no están disponibles o son débiles.



- Cuando el sistema de visión y el sistema anticolidión estén desactivados, la aeronave solo dependerá del GNSS para el vuelo estacionario, el sistema anticolidión omnidireccional no estará disponible y la aeronave no desacelerará automáticamente durante el descenso cerca del suelo. Extreme las precauciones cuando el sistema de visión y el sistema anticolidión estén desactivados.
- Solo podrá desactivar el sistema de visión y el sistema anticolidión durante el vuelo manual; no podrá hacerlo cuando use el RPO, el aterrizaje automático o los Modos de vuelo inteligentes.
- El sistema de visión y el sistema anticolidión se pueden desactivar temporalmente en condiciones de nubosidad o niebla o cuando se detecten obstáculos durante el aterrizaje. Mantenga el sistema de visión y el sistema anticolidión activados en situaciones normales de vuelo. El sistema de visión y el sistema anticolidión se activan de manera predeterminada tras reiniciar la aeronave.

Aviso



- Preste atención al entorno de vuelo. El sistema de detección por infrarrojos solo funciona en determinadas circunstancias y no sustituye el control ni el criterio humanos. En todo momento durante el vuelo, preste atención al entorno y a las advertencias que le muestre DJI Fly, pilote la aeronave con responsabilidad y mantenga el control de esta.
- Si no hay señal GNSS disponible, el sistema de visión inferior ayudará al posicionamiento de la aeronave y este funciona mejor cuando la aeronave se encuentra a una altitud de entre 0.5 y 10 m. Debe prestarse suma atención en caso de que la altitud de la aeronave supere los 30 m, ya que esta circunstancia podría afectar al rendimiento del posicionamiento visual.
- Es posible que el sistema de visión inferior no funcione correctamente si la aeronave vuela cerca de superficies de agua. Por tanto, la aeronave podría no ser capaz de tomar medidas para evitar el agua al aterrizar. Se recomienda mantener el control del vuelo en todo momento, tomar decisiones racionales en función del entorno y procurar no depender en exceso del sistema de visión inferior.

- El sistema de visión no permite identificar con precisión grandes estructuras compuestas por armazones y cables, como grúas de torre, torres de alta tensión, líneas de alta tensión, puentes atirantados o puentes colgantes.
- El sistema de visión no puede funcionar correctamente cerca de superficies que no tengan variaciones de patrón claras o donde la iluminación sea demasiado tenue o demasiado intensa. El sistema de visión no funciona correctamente en las siguientes situaciones:
 - ♦ Al volar cerca de superficies monocromas (p. ej., negro, blanco, rojo o verde puros).
 - ♦ Al volar cerca de superficies altamente reflectantes.
 - ♦ Al volar cerca de superficies de agua o transparentes.
 - ♦ Al volar cerca de superficies u objetos en movimiento.
 - ♦ Al sobrevolar una zona en la que la iluminación cambie con frecuencia y de forma drástica.
 - ♦ Al volar cerca de superficies extremadamente oscuras (<1 lux) o brillantes (>100 000 lux).
 - ♦ Al volar cerca de superficies que reflejen intensamente o absorban las ondas infrarrojas (p. ej., espejos, vidrio, señales de tráfico y pavimentos de asfalto).
 - ♦ Al volar cerca de superficies que no tengan patrones ni texturas definidos.
 - ♦ Al volar cerca de superficies que tengan patrones o texturas idénticos y repetitivos (p. ej., baldosas con el mismo diseño).
 - ♦ Al volar cerca de obstáculos que presenten pequeñas superficies (p. ej., cercas, ramas de árboles y líneas de tensión).
 - ♦ Al volar cerca de objetos pequeños con forma de poste (p. ej., postes de servicios públicos o farolas).
 - ♦ Al volar cerca de sujetos en movimiento (p. ej., personas caminando o vehículos).
- Mantenga los sensores limpios en todo momento. NO raye ni manipule los sensores. NO almacene la aeronave en entornos húmedos ni polvorientos.
- Es posible que las cámaras del sistema de visión deban calibrarse después de haber estado almacenadas durante un periodo prolongado. Aparecerá un mensaje en DJI Fly y la calibración se realizará automáticamente.
- NO vuele en días lluviosos, con niebla o cuando la visibilidad sea inferior a 100 m.
- NO bloquee el sistema de detección.

- NO despegue rápidamente en dirección a un obstáculo para evitar el riesgo de que el sistema de detección no responda a tiempo, lo que podría provocar una colisión.
- Compruebe lo siguiente antes del despegue:
 - ♦ Asegúrese de que no haya adhesivos ni ningún otro obstáculo sobre el vidrio del sistema de detección.
 - ♦ Use un paño suave si hay suciedad, polvo o agua en el cristal del sistema de detección. NO use ningún producto de limpieza que contenga alcohol.
 - ♦ Póngase en contacto con Asistencia Técnica de DJI si los objetivos del sistema de detección presentan cualquier desperfecto.
- El LiDAR orientado hacia adelante no puede detectar obstáculos con una reflectividad inferior al 10 % ni objetos reflectantes como el vidrio.

4.5 Sistema avanzado de asistencia al piloto

La función Sistema avanzado de asistencia al piloto (APAS) está disponible en los modos Normal y Cine. Cuando APAS está activado, la aeronave continua respondiendo a sus órdenes y planifica su ruta teniendo en cuenta tanto el accionamiento de las palancas de control como el entorno de vuelo. APAS permite sortear obstáculos y obtener un vídeo más fluido con mayor facilidad, además de proporcionar una mejor experiencia de vuelo.

Cuando APAS está activado, la aeronave se puede detener presionando el botón de Detener vuelo en el control remoto. La aeronave frena, entra en vuelo estacionario durante tres segundos y espera a recibir órdenes del piloto.

Para activar la función APAS, abra DJI Fly, vaya a *** > Seguridad > Sistema anticolidión manual y seleccione **Esquivar**. Establezca **Opciones de esquivar** en modo **Normal** o **Elegante**. En el modo **Elegante**, la aeronave puede volar a más velocidad, con más suavidad y más cerca de los obstáculos, con lo que logrará mejores vídeos mientras esquiva los obstáculos. Sin embargo, aumentará el riesgo de colisión con los obstáculos. Vuele con precaución.

El modo **Elegante** no funciona con normalidad en las siguientes situaciones:

- Si la orientación de la aeronave cambia rápidamente al volar cerca de obstáculos.
- Si se vuela entre obstáculos estrechos (p. ej., entre arbolado y arbustos) a alta velocidad.
- Si se vuela cerca de obstáculos que son demasiado pequeños para ser detectados.

Aviso

- ⚠ • Asegúrese de usar APAS cuando el sistema de visión esté disponible. Asegúrese de que no haya personas, animales, objetos con pequeñas superficies (p. ej., ramas de árboles), ni objetos transparentes (p. ej., cristal o agua) a lo largo de la ruta de vuelo deseada.
- Asegúrese de usar APAS cuando el sistema de visión inferior esté disponible o la señal GNSS sea intensa. Es posible que APAS no funcione correctamente cuando la aeronave vuele sobre el agua.
- Extreme las precauciones al volar en entornos muy oscuros (<5 lux) o brillantes (>100 000 lux).
- Preste atención a DJI Fly y asegúrese de que APAS funcione con normalidad.
- Es posible que APAS no funcione correctamente si la aeronave se acerca a los límites de vuelo o entra en una zona GEO.
- Si falta iluminación y el sistema de visión no está disponible parcialmente, la aeronave frenará y entrará en vuelo estacionario en lugar de esquivar obstáculos. Tendrá que centrar la palanca de control y seguir controlando la aeronave.

Protección de aterrizaje

Si la Acción del sistema anticolidión se ha establecido en **Esquivar** o **Frenar**, la protección de aterrizaje se activará cuando mueva la palanca del acelerador hacia abajo para que la aeronave aterrice. La protección de aterrizaje se activa cuando la aeronave inicia el aterrizaje.

- Si se determina que el terreno es adecuado para aterrizar, la aeronave aterrizará directamente.
- Si se determina que el terreno no es adecuado para aterrizar, la aeronave entrará en vuelo estacionario cuando haya descendido a un determinado nivel sobre el suelo. Mueva la palanca del acelerador hacia abajo durante, como mínimo, cinco segundos; la aeronave aterrizará sin el sistema anticolidión.

4.6 Hélices y protectores para hélices

DJI Neo 2 cuenta con protectores para hélices extraíbles, que reducen el posible daño a las hélices causado por colisiones. Es necesario retirar los protectores para hélices de la parte superior de DJI Neo 2 antes de extraer o instalar las hélices.

Extracción e instalación



Haga clic en el enlace o escanee el código QR para ver los videotutoriales.

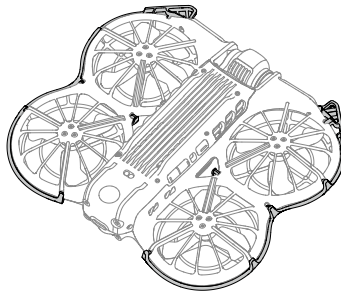


<https://www.dji.com/neo-2/video>

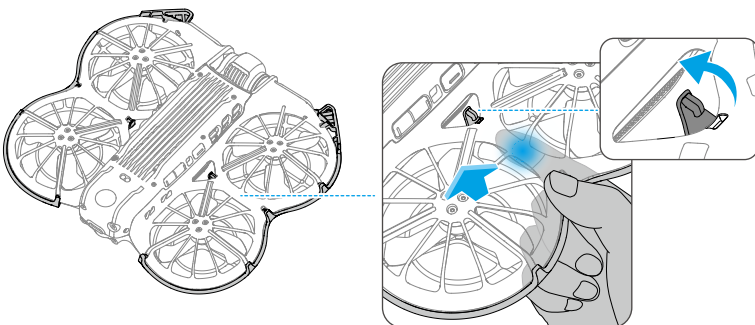
Protector de hélices

Asegúrese de que DJI Neo 2 esté apagado. Siga los pasos indicados a continuación para retirar los protectores de hélices.

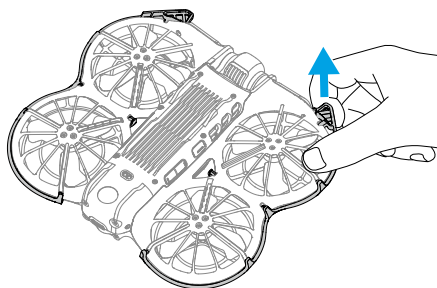
1. Coloque la aeronave boca abajo.



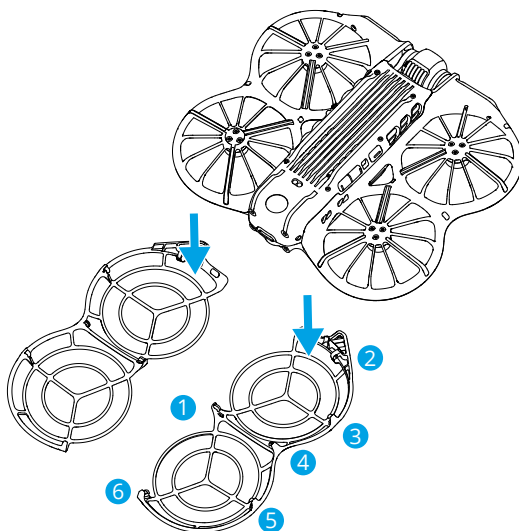
2. Presione el centro de la protección para liberar la hebilla y abrirla.



3. Levante la protuberancia frontal de la protección para liberar la hebilla.

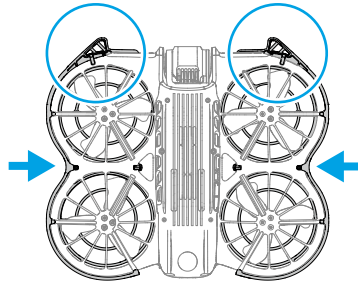


4. Deslice a lo largo del borde para soltar las hebillas restantes.

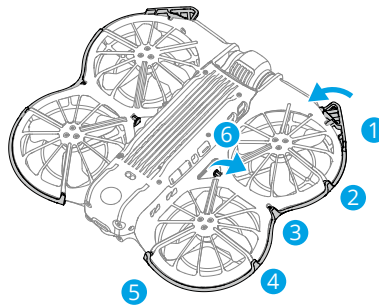


Siga los pasos indicados a continuación para colocar los protectores de hélices.

1. Verifique el protector de hélices y asegúrese de que la protuberancia frontal esté en línea con la parte delantera de la aeronave.



2. Asegure todas las hebillas restantes en el cuerpo de la aeronave para garantizar una instalación firme.

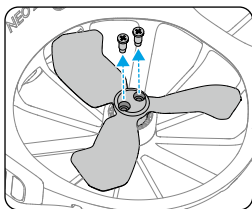


Asegúrese de que el protector de hélice esté correctamente instalado y las hebillas estén bien sujetas. De lo contrario, el LiDAR orientado hacia adelante puede verse obstruido, lo que provocará un funcionamiento anómalo del sistema anticolidión.

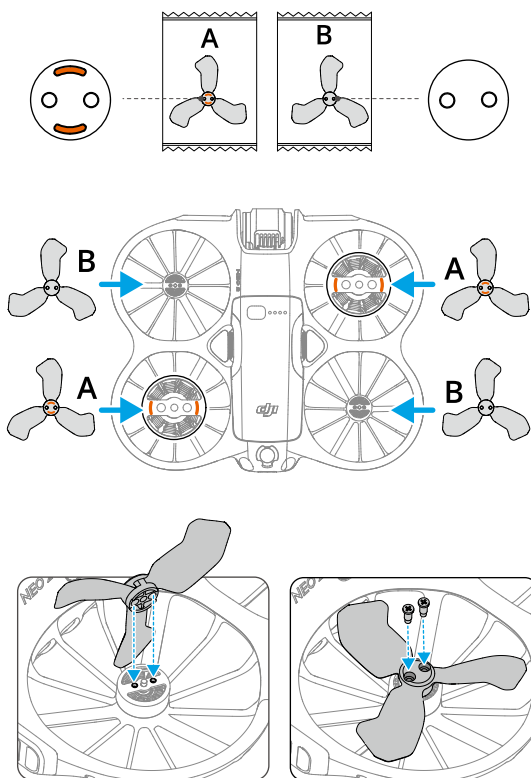
Hélices

Utilice el destornillador que se incluye en la caja de DJI Neo 2 para instalar y extraer las hélices. Es necesario retirar los protectores de hélices antes de instalar o extraer las hélices.

1. Use el destornillador para extraer las hélices de los motores.



2. Monte las hélices con marcas en los motores de los brazos del bastidor con marcas y las hélices sin marcas en los motores de los brazos del bastidor sin marcas. Utilice los tornillos incluidos en el embalaje de las hélices para fijar las hélices. Asegúrese de apretar bien los tornillos.



3. Vuelva a colocar los protectores de hélices después de instalar las hélices.

Aviso



- NO coloque ni retire el protector de hélices a la fuerza para evitar daños.
- NO presione los puntales del protector de hélices situados debajo de la aeronave para evitar daños.
- Asegúrese de usar solo el destornillador del paquete de la aeronave para montar las hélices. El uso de otros destornilladores puede dañar los tornillos.
- Asegúrese de mantener los tornillos en posición vertical mientras los aprieta. Los tornillos no deben estar en un ángulo inclinado con respecto a la superficie de montaje. Una vez finalizada la instalación, compruebe si los tornillos están al ras y gire las hélices para comprobar si hay alguna resistencia anormal.
- Compruebe si los tornillos de las hélices están apretados cada 30 horas de tiempo de vuelo (aprox. 60 vuelos).
- El destornillador es solo para montar las hélices. NO use el destornillador para desmontar la aeronave.
- Si una hélice está rota, retire las hélices y los tornillos del motor correspondiente y deséchelos.
- Las palas de las hélices están afiladas. Manipúlelas con cuidado para evitar lesiones personales o deformaciones de la hélice.
- Antes de cada vuelo, asegúrese de que las hélices y los motores estén montados de forma segura.
- Use solo hélices oficiales de DJI. NO mezcle distintos tipos de hélices.
- Las hélices son componentes de consumo. Compre hélices adicionales si es necesario.
- Asegúrese de que todas las hélices se encuentren en buen estado antes de cada vuelo. No utilice hélices desgastadas, astilladas ni rotas. Limpie las hélices con un paño suave y seco si tienen algún tipo de objeto extraño adherido.
- Para evitar lesiones, manténgase alejado de hélices o motores giratorios.
- Para evitar daños en las hélices, coloque la aeronave correctamente cuando la transporte o guarde. NO retuerza ni doble las hélices. Si las hélices están dañadas, el rendimiento del vuelo podría verse afectado.
- Asegúrese de que los motores estén bien montados y giren correctamente. Si el motor se sobrecarga o se cala durante el vuelo, aterrice inmediatamente.
- NO intente modificar la estructura de los motores.
- NO toque los motores, ni deje que las manos u otras partes del cuerpo entren en contacto con estos, tras el vuelo, ya que pueden estar calientes.

- NO bloquee ninguno de los orificios de ventilación de los motores ni el cuerpo de la aeronave.
 - Asegúrese de que el sonido de los ESC sea normal al encender la aeronave.
-

4.7 Batería de vuelo inteligente

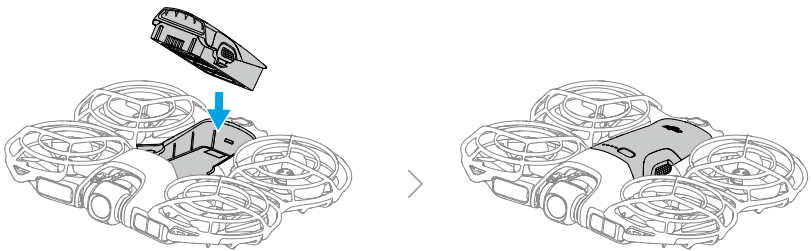
Aviso

-
-  • Lea y siga estrictamente las instrucciones que aparecen en este manual, en las *Directrices de seguridad* y en los adhesivos de la batería antes de usarla. Deberá asumir plena responsabilidad de todas las operaciones y usos.
-
1. NO cargue las baterías de vuelo inteligentes inmediatamente después del vuelo, ya que pueden estar demasiado caliente. Espere a que la batería se enfríe hasta alcanzar la temperatura de carga antes de volver a cargarla.
 2. Para prevenir daños, la batería solo se carga a una temperatura entre 5 y 40 °C (41 y 104 °F). La temperatura de carga ideal es de 22 a 28 °C (de 71.6 a 82.4 °F). Cargar la batería en el rango de temperatura ideal puede prolongar su vida útil. La carga se detiene automáticamente si las células de batería superan los 55 °C (131 °F) durante el proceso de carga.
 3. Aviso de temperatura baja:
 - Las baterías no se pueden usar en entornos con temperaturas inferiores a -10 °C (14 °F).
 - La capacidad de la batería se reduce significativamente cuando se vuela a bajas temperaturas de -10 a 5 °C (de 14 a 41 °F). Asegúrese de cargar completamente la batería antes del despegue. Mantenga la aeronave en vuelo estacionario durante un rato para calentar la batería tras el despegue.
 - Se recomienda calentar la batería a una temperatura de al menos 10 °C (50 °F) antes de despegar cuando se vuele en entornos de baja temperatura. Lo ideal es calentar la batería a más de 20 °C (68 °F).
 - La reducción de la capacidad de la batería en entornos de baja temperatura reduce la resistencia a la velocidad del viento de la aeronave. Vuele con precaución.
 - Extreme las precauciones cuando vuele a elevadas altitudes con temperaturas bajas.
 4. Una batería completamente cargada se descargará automáticamente si está inactiva durante un período de tiempo. Tenga en cuenta que es normal que la batería emita calor durante el proceso de descarga.

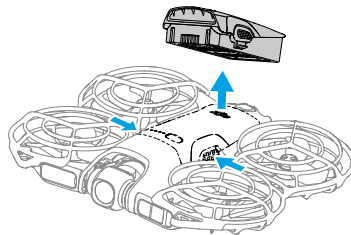
5. Cargue completamente la batería al menos una vez cada tres meses para mantenerla en buenas condiciones. Si no se utiliza la batería durante un periodo prolongado, el rendimiento de la batería podría verse afectado y la batería podría sufrir daños permanentes. Si una batería no se ha cargado o descargado durante tres meses o más, ya no estará cubierta por la garantía.
6. Por razones de seguridad, mantenga las baterías a un nivel de carga bajo durante su transporte. Antes del transporte, se recomienda descargar las baterías al 30 % o menos.

Colocación y extracción de la batería

Instalación



Desmontaje

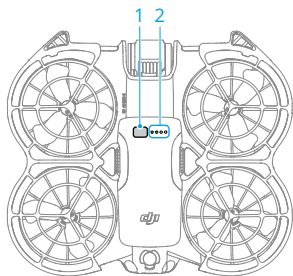


- NO inserte ni extraiga la batería mientras la aeronave esté encendida.
- Asegúrese de que al instalar la batería se oiga un clic; esto indicará que está bien instalada. NO vuele la aeronave si la batería no está montada de forma segura, ya que esto puede causar un mal contacto entre la batería y la aeronave y presentar peligros.

Uso de la batería

Comprobación del nivel de la batería

Presione el botón de encendido una vez para comprobar el nivel de la batería actual.



- 1. Botón de encendido
- 2. Ledes de nivel de batería

Los ledes de nivel de batería muestran el nivel de carga de la batería durante la carga y la descarga. Los estados de los ledes se definen a continuación:

-  El led está encendido
-  El led está parpadeando
-  El led está apagado

Patrón de parpadeo	Nivel de la batería
	88-100 %
	76-87 %
	63-75 %
	51-62 %
	38-50 %
	26-37 %
	13-25 %
	0-12 %

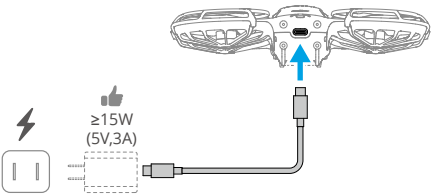
Encendido/apagado

Presione una vez el botón de encendido, después otra y manténgalo presionado, para encender o apagar la aeronave. Cuando la aeronave está encendida, los ledes de nivel de batería muestran el nivel de batería. Los ledes de nivel de batería se apagan cuando se apaga la aeronave.

Carga de la batería

Cargue completamente la batería antes de cada uso. Se recomienda utilizar los dispositivos de carga proporcionados por DJI u otros cargadores que admitan el protocolo de carga rápida USB PD.

Con un cargador



- ⚠ • La batería no se puede cargar si la aeronave está encendida.

En la siguiente tabla se muestra el nivel de batería durante la carga.

Patrón de parpadeo	Nivel de batería
	0-50 %
	51-75 %
	76-99 %
	100 %

- 💡 • La frecuencia de parpadeo de los ledes de nivel de batería difiere según el cargador USB usado. Si la velocidad de carga es rápida, los ledes de nivel de batería parpadearán rápidamente.
- El parpadeo simultáneo de los cuatro ledes indica que la batería está dañada.

Con el centro de carga

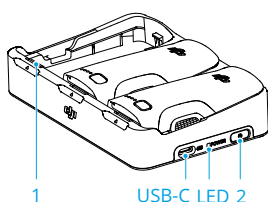


Se recomienda abrir el siguiente enlace o escanear el código QR para ver el videotutorial.



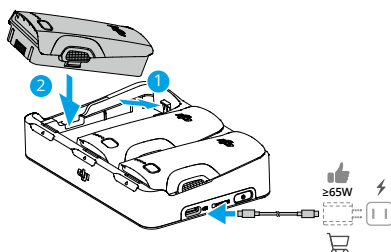
<https://www.dji.com/neo-2/video>

- ⚠ La temperatura ambiental afecta la velocidad de carga. La carga es más rápida en un entorno bien ventilado cuya temperatura sea de 25 °C (77 °F).
- El centro de carga solo es compatible con el modelo específico de la batería de vuelo inteligente. NO use el centro de carga con otros modelos de batería.
- Coloque el centro de carga sobre una superficie lisa y estable cuando lo esté usando. Asegúrese de que el dispositivo esté debidamente aislado para evitar el riesgo de incendio.
- NO intente tocar los terminales metálicos que hay en los puertos de la batería.
- Limpie los terminales metálicos con un paño limpio y seco si están sucios.



1. Puerto de la batería
2. Botón de función

Cómo realizar la carga

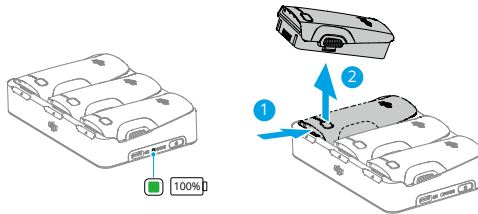


Inserte las baterías en los puertos de batería del centro de carga hasta que encajen en su sitio con un clic. Conecte el concentrador de carga a una toma de corriente utilizando un cargador USB.

El método de carga varía en función de la potencia del cargador. Consulte los detalles en la siguiente tabla.

La batería se puede guardar en el centro de carga una vez terminada la carga.

Potencia del cargador: ≤ 30 W	Carga en secuencia de nivel de batería más alto al más bajo.
$30\text{ W} < \text{Potencia del cargador} \leq 45\text{ W}$	Carga dos baterías simultáneamente: primero carga la batería con menor nivel de batería hasta que llegue al nivel de la batería con mayor nivel y, a continuación, carga las dos baterías a la vez.
Potencia del cargador $> 45\text{ W}$	Carga tres baterías simultáneamente: primero carga las dos baterías con menor nivel de batería hasta que lleguen al nivel de la batería con mayor nivel y, a continuación, carga todas las baterías a la vez.



Retire la batería correspondiente del centro de carga, como se muestra.

Uso del centro de carga como batería externa

1. Inserte una o varias baterías en el centro de cargas. Conecte un dispositivo externo (p. ej., un teléfono móvil o un control remoto) con el puerto USB-C.
2. Presione el botón de función; el led de estado del centro de carga se ilumina en verde fijo. La batería con el menor nivel de carga se descargará en primer lugar; a continuación, las baterías restantes se descargarán secuencialmente. Para detener la carga del dispositivo externo, desconéctelo del centro de carga.



- Si el nivel de carga restante de una batería es inferior al 5 %, esta no podrá cargar el dispositivo externo.
- Para pasar a cargar las baterías de vuelo inteligentes, vuelva a conectar el cable USB-C.

Descripciones del led de estado

Patrón de parpadeo	Descripción
Amarillo liso	El centro de carga está inactivo
Parpadea en verde	Cargando la batería
Verde fijo	Todas las baterías están totalmente cargadas o alimentando a dispositivos externos
Parpadea en amarillo	La temperatura de las baterías es demasiado baja o demasiado alta (no es necesario realizar ninguna otra acción)
Rojo fijo	Error de la fuente de alimentación o error de batería (retire y vuelva a insertar las baterías, o desenchufe y vuelva a enchufar el cargador)

Mecanismos de protección de la batería

Los ledes de nivel de batería pueden mostrar indicaciones de protección de la batería que se activan debido a anomalías en las condiciones de carga.

Ledes	Patrón de parpadeo	Estado
	El led 2 parpadea dos veces por segundo	Se ha detectado una sobrecorriente
	El led 2 parpadea tres veces por segundo	Se ha detectado un cortocircuito
	El led 3 parpadea dos veces por segundo	Se ha detectado una sobrecarga
	El led 3 parpadea tres veces por segundo	Se ha detectado un cargador con sobretensión
	El led 4 parpadea dos veces por segundo	Temperatura de carga demasiado baja
	El led 4 parpadea tres veces por segundo	Temperatura de carga demasiado alta

Si se activase algún mecanismo de protección de la batería, para reanudar la carga se debe desenchufar el cargador y luego volver a enchufarlo. Si la temperatura de carga es anómala, espere a que vuelva a la normalidad. La batería reanudará automáticamente la carga sin necesidad de desenchufar y volver a enchufar el cargador.

4.8 Estabilizador y cámara

Aviso del estabilizador

- ⚠ • Asegúrese de que no haya pegatinas en el estabilizador ni objetos sobre este antes de despegar. NO toque ni golpee el estabilizador una vez que la aeronave se haya encendido. Despegue la aeronave desde una superficie plana y abierta para proteger el estabilizador.
- Retire el protector del estabilizador antes de encender la aeronave. Coloque el protector del estabilizador cuando la aeronave no se esté usando.
- Las piezas de precisión del estabilizador posiblemente sufran desperfectos tras una colisión o un impacto, lo que podría provocar que el estabilizador no funcione de forma correcta.
- Evite la entrada de polvo o arena en el estabilizador, especialmente en sus motores.
- Es posible que el motor del estabilizador entre en modo de protección si el estabilizador queda bloqueado por otros objetos cuando se coloca la aeronave sobre un terreno irregular o sobre hierba, o si experimenta una fuerza externa excesiva, como durante una colisión. Espere a que el estabilizador se recupere o reinicie el dispositivo.
- NO ejerza una fuerza externa sobre el estabilizador una vez que la aeronave esté encendida.
- NO añada al estabilizador ninguna carga útil adicional que no sea un accesorio oficial, ya que esto podría provocar que el estabilizador no funcionase con normalidad o incluso dañar el motor de forma permanente.
- Volar a través de niebla densa o de nubes puede humedecer el estabilizador, lo que ocasionaría que falle temporalmente. El estabilizador recuperará la funcionalidad completa una vez que esté seco.
- Con vientos fuertes, el estabilizador podría vibrar durante la grabación.
- Una vez encendida la aeronave, si no se coloca en plano durante un periodo prolongado o si se sacude mucho, es posible que el estabilizador deje de funcionar y entre en modo de protección. En este caso, coloque la aeronave sobre una superficie plana y espere a que se recupere.
- NO utilice la aeronave en condiciones de lluvia o nieve. Si encuentra lluvia o nieve durante el vuelo, aterrice la aeronave inmediatamente y limpie la superficie del estabilizador y el motor del estabilizador de inmediato.
- Si el ángulo de inclinación del estabilizador es grande:

- Cuando la aeronave se incline hacia adelante debido a la aceleración o desaceleración, el estabilizador entrará en modo de protección de límite y ajustará automáticamente el ángulo hacia abajo.
 - Cuando la aeronave se alabea lateralmente debido a la aceleración o desaceleración lateral, el eje de guiñada del estabilizador puede alcanzar el límite de movimiento.
 - La aeronave restringirá su velocidad para mantener la estabilización de la imagen. En condiciones de viento fuerte, la velocidad de vuelo se limitará aún más. Puede reducir apropiadamente el ángulo de inclinación para lograr una mayor velocidad de vuelo.
 - El cuerpo de la aeronave puede aparecer en el borde de la vista en directo.
-

Ángulo del estabilizador

Use el dial del estabilizador del control remoto para controlar la inclinación del estabilizador. También puede hacerlo desde la vista de cámara en DJI Fly. Mantenga pulsada la pantalla hasta que aparezca la barra de ajuste del estabilizador. Arrastre la barra para controlar el ángulo del estabilizador.

Modos de funcionamiento del estabilizador

El estabilizador cuenta con dos modos de funcionamiento. Puede cambiar entre ambos modos de funcionamiento en *** > **Control**.

Modo Seguimiento: El ángulo del estabilizador se mantiene estable con respecto al plano horizontal. Este modo es adecuado para capturar imágenes estables.

Modo FPV: Cuando la aeronave vuela hacia adelante, el estabilizador rota en sincronía con el movimiento de la aeronave para brindar una experiencia de vuelo en primera persona.

Aviso de la cámara



- NO exponga el objetivo de la cámara a un entorno con rayos láser, como un espectáculo de láser, ni enfoque la cámara a fuentes de luz intensas durante un período de tiempo prolongado, como el sol en un día despejado, para evitar que se dañe el sensor.
- Asegúrese de que la temperatura y la humedad sean adecuadas para la cámara durante su uso y almacenamiento.

- Limpie el objetivo con un limpiador específico para evitar daños o una calidad de imagen deficiente.
- NO bloquee los orificios de ventilación de la cámara, ya que el calor que generan puede causar daños al dispositivo y lesiones al usuario.

4.9 Almacenamiento y exportación de fotos y vídeos

Almacenamiento

La aeronave dispone de un almacenamiento interno. Los fotos y vídeos se pueden guardar en el almacenamiento interno.



- Verifique la configuración de la cámara antes de usarla para asegurarse de que sea correcta.
- Antes de tomar fotos o vídeos importantes, tome algunas imágenes para probar si la cámara funciona correctamente.
- Asegúrese de apagar el dispositivo correctamente. De lo contrario, la configuración de la cámara no se guardará y los vídeos grabados podrían verse dañados. DJI no es responsable de ninguna pérdida causada por una imagen o vídeo grabado de una manera que no sea legible por máquina.

Exportación

- Use QuickTransfer para exportar vídeos a un dispositivo móvil. Consulte la sección de seguimiento para obtener más información.
- Conecte la aeronave a un ordenador con un cable de datos y exporte los vídeos que están guardados en el almacenamiento interno de la aeronave. La aeronave no tiene por qué estar encendida durante la exportación.

4.10 QuickTransfer

DJI Neo 2 puede conectarse directamente a un smartphone mediante Wi-Fi, lo que te permite descargar fotos y vídeos de DJI Neo 2 al smartphone.

En el Control con aplicación móvil, una vez conectado el smartphone a DJI Neo 2, entre en modo QuickTransfer accediendo a la vista Álbum.

Cuando DJI Neo 2 no está conectado al smartphone, puede pulsar la tarjeta Dispositivos Wi-Fi o QuickTransfer en la pantalla de inicio de DJI Fly para entrar en el modo QuickTransfer. También puede ir a Álbum en DJI Fly desde el smartphone y pulsar  en la esquina superior derecha para entrar en el modo QuickTransfer.

Cuando conecte el smartphone a DJI Neo 2 por primera vez, mantenga presionado el botón de encendido de DJI Neo 2 para confirmar.

-
- ⚠ • La velocidad máxima de descarga solo se puede alcanzar en países y regiones cuya legislación y normativas autoricen la banda de frecuencia de 5.8 GHz, cuando se utilicen dispositivos que admitan dicha frecuencia y conexiones Wi-Fi, y en entornos libres de interferencias y obstrucciones. Si las normativas locales no permiten el uso de 5.8 GHz (como en Japón), o si su dispositivo móvil no es compatible con la banda de frecuencia de 5.8 GHz, o el entorno presenta interferencias graves, entonces QuickTransfer utilizará la banda de frecuencia de 2.4 GHz y su velocidad máxima de descarga se reducirá a 12 MB/s.
 - Al usar QuickTransfer, no es necesario introducir la contraseña Wi-Fi en la página de configuración del dispositivo móvil para conectarse. Inicie DJI Fly y aparecerá un aviso para conectar el dispositivo.
 - Utilice QuickTransfer en un entorno libre de obstáculos e interferencias y manténgase alejado de fuentes de interferencias como rúters inalámbricos, altavoces Bluetooth o auriculares.

-
- 💡 • Cuando visualice el álbum en el modo QuickTransfer, el modo ECO se activará automáticamente si la temperatura de DJI Neo 2 asciende por encima de un valor determinado. Y su velocidad máxima de descarga se reducirá a 30 MB/s. Preste atención a los avisos de la aplicación.
-

DJI RC-N3

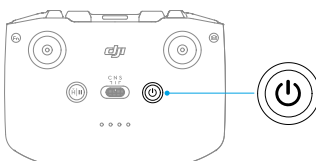
5 DJI RC-N3

5.1 Funcionamiento

Encendido/apagado

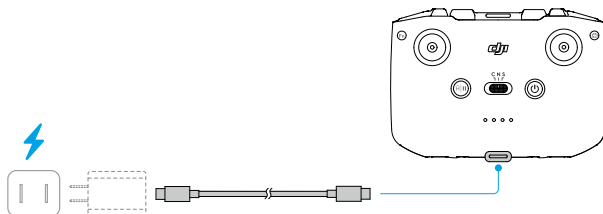
Presione el botón de encendido una vez para comprobar el nivel de la batería actual.

Presiónelo y, a continuación, presiónelo de nuevo y manténgalo presionado para encender o apagar el control remoto.



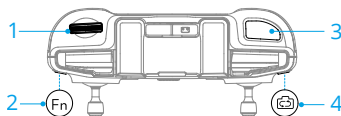
Carga de la batería

Conecte el cargador al puerto USB-C del control remoto.



- ⚠ • Cargue completamente el control remoto antes de cada vuelo. El control remoto emite una alerta cuando el nivel de la batería es bajo.
- Cargue completamente la batería al menos una vez cada tres meses para mantenerla en buenas condiciones.

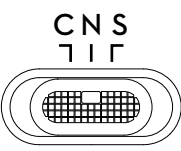
Control del estabilizador y la cámara



- 1. **Dial del estabilizador:** controla la inclinación del estabilizador.
- 2. **Botón personalizable:** mantenga presionado el botón personalizable y luego use el dial del estabilizador para acercar o alejar el zoom.
- 3. **Botón obturador/de grabación:** presiónelo una vez para hacer una foto o para iniciar o detener una grabación.
- 4. **Botón de foto/vídeo:** presiónelo una vez para cambiar entre los modos de foto y vídeo.

Selector de modo de vuelo

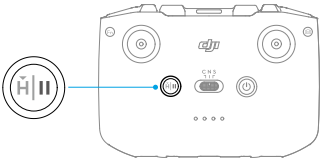
Utilice el selector para seleccionar el modo de vuelo deseado.



Posición	Modo de vuelo
C	Modo Cine
N	Modo Normal
S	Modo Sport

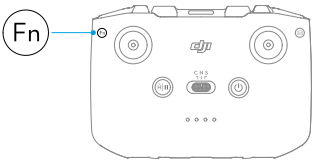
Botón de detener vuelo/RPO

Presiónelo una vez para hacer que la aeronave frene y entre en vuelo estacionario. Mantenga presionado el botón hasta que el control remoto emita un pitido indicando que comienza el RPO. La aeronave regresará al último punto de origen registrado. Presione el botón de nuevo para cancelar el RPO y recuperar el control de la aeronave.



Botón personalizable

Para ver y establecer la función del botón, diríjase a la vista de cámara en DJI Fly y pulse ***** > Control > Personalización de botones.**



5.2 Ledes de nivel de batería

Patrón de parpadeo	Nivel de la batería
	76-100 %
	51-75 %
	26-50 %
	0-25 %

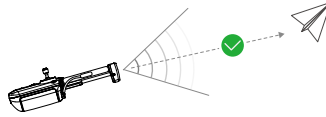
5.3 Alerta del control remoto

El control remoto emite una alerta durante el procedimiento RPO, que no se puede cancelar. El control remoto emite una alerta cuando el nivel de batería del control remoto es bajo. La alerta de nivel de batería bajo se puede cancelar presionando el botón de encendido. Cuando la batería se encuentra en nivel crítico, la alerta no se puede cancelar. Se emitirá una alerta si el control remoto no se usa durante un periodo de tiempo mientras está encendido, pero no está vinculado a la aeronave o a la aplicación DJI Fly en el dispositivo móvil. El control remoto se apagará automáticamente cuando la alerta se detenga. Mueva las palancas de control o presione cualquier botón para cancelar la alerta.

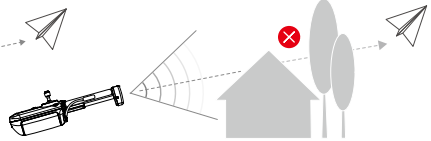
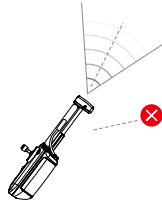
5.4 Zona de transmisión óptima

La señal entre la aeronave y el control remoto es más fiable cuando las antenas están situadas respecto a la aeronave como se ilustra en la siguiente imagen. Si la señal es débil, ajuste la orientación del control remoto o vuele más cerca del control remoto.

Zona de transmisión
óptima



Señal débil



- NO use otros dispositivos inalámbricos que funcionen a la misma frecuencia que el control remoto. De lo contrario, el control remoto experimentará interferencias.
- Se mostrará un aviso en DJI Fly si la señal de transmisión es débil durante el vuelo. Ajuste la orientación del control remoto de acuerdo con la pantalla de indicador de posición para asegurarse de que la aeronave esté en el rango de transmisión óptimo.

5.5 Vinculación del control remoto

El control remoto ya está vinculado a la aeronave cuando se adquieren juntos en un kit. De lo contrario, siga los pasos que figuran a continuación para vincular los dispositivos.

1. Encienda la aeronave y el control remoto.
2. Inicie DJI Fly.
3. En la vista de cámara, pulse *** > **Control > Volver a vincular con la aeronave.** Durante la vinculación, el control remoto pita.
4. Mantenga presionado el botón de encendido de la aeronave durante más de cuatro segundos. La aeronave emite un pitido y sus ledes de nivel de batería parpadean en secuencia indicando que está lista para vincularse. El control remoto emite dos pitidos para indicar que la vinculación se ha realizado correctamente.



- Asegúrese de que durante la vinculación el control remoto se encuentre dentro de un radio de 0.5 m con respecto a la aeronave.

- El control remoto se desvinculará automáticamente de una aeronave si se vincula un nuevo control remoto a la misma aeronave.
-

Apéndice

6 Apéndice

6.1 Especificaciones

Visite el siguiente sitio web para consultar las especificaciones.

<https://www.dji.com/neo-2/specs>

6.2 Compatibilidad

Visite la siguiente página web para obtener información sobre productos compatibles.

<https://www.dji.com/neo-2/faq>

6.3 Actualización de firmware

El dispositivo se actualiza mediante DJI Fly o DJI Assistant 2 (serie de drones de consumo).

Mediante DJI Fly

Si utiliza Control con aplicación móvil, actualice el firmware de acuerdo con las indicaciones que aparecen en la pantalla de inicio en DJI Fly. Se requiere una conexión a Internet durante la actualización del firmware.

Si utiliza el control remoto, conecte la aeronave con el control remoto y ejecute DJI Fly. Se le notificará si hay disponible una nueva actualización de firmware. Para iniciar la actualización, siga las instrucciones que aparecen en la pantalla. Tenga en cuenta que no puede actualizarlo si el control remoto no está vinculado a la aeronave. Se requiere una conexión a Internet durante la actualización del firmware.

Cuando utilice un control de movimientos inmersivo, encienda la aeronave, las gafas y el dispositivo de control remoto y asegúrese de que todos los dispositivos estén vinculados. Conecte el puerto USB-C de las gafas al smartphone. Ejecute DJI Fly y siga las indicaciones para realizar la actualización. Se requiere una conexión a Internet durante la actualización del firmware.

Mediante DJI Assistant 2 (serie de drones de consumo)

Use DJI Assistant 2 (serie de drones de consumo) para actualizar todos los dispositivos por separado.

1. Encienda el dispositivo. Conecte el dispositivo a un ordenador con un cable USB-C.
2. Abra DJI Assistant 2 (serie de drones de consumo) e inicie sesión con su cuenta de DJI.

3. Seleccione el dispositivo y haga clic en **Actualización del firmware**, en la parte izquierda de la pantalla.
4. Seleccione la versión del firmware.
5. Espere a que se descargue el firmware. La actualización del firmware comenzará automáticamente. Espere a que finalice la actualización del firmware.



- El firmware de la batería está incluido en el firmware de DJI Neo 2. Asegúrese de actualizar todas las baterías.
- Asegúrese de seguir todos los pasos que sean necesarios para actualizar el firmware; de lo contrario, la actualización podría fallar.
- Asegúrese de que el ordenador esté conectado a internet durante la actualización.
- NO desconecte el cable USB-C durante la actualización.
- Antes de realizar una actualización, asegúrese de que el dispositivo tenga al menos un 20 % de carga.
- La actualización del firmware tarda unos 10 minutos. Durante este proceso, es normal que el estabilizador se quede flojo, los indicadores de estado parpadeen y DJI Neo 2 se reinicie. Espere pacientemente a que finalice la actualización.

Visite el siguiente enlace para consultar las *notas de lanzamiento*, donde obtendrá más información sobre las actualizaciones del firmware:

<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

6.4 Registrador de vuelo

Los datos de vuelo, que incluyen telemetría de vuelo, información de estado de la aeronave y otros parámetros, se guardan automáticamente en la grabadora de datos integrada en la aeronave. Podrá acceder a los datos a través de DJI Assistant 2 (serie de drones de consumo).

6.5 Lista de comprobación posterior al vuelo

- Realice una inspección visual para comprobar que la aeronave, el control remoto, la cámara con estabilizador, las baterías de vuelo inteligentes y las hélices estén en buen estado. Póngase en contacto con Asistencia Técnica de DJI si observa cualquier desperfecto.

- Asegúrese de que el objetivo de la cámara y los sensores del sistema de visión estén limpios.
- Asegúrese de guardar la aeronave correctamente antes de transportarla.

6.6 Instrucciones de mantenimiento

Para evitar lesiones graves a niños y animales, respete las siguientes reglas:

1. Las piezas pequeñas, como cables y correas, son peligrosas si se ingieren. Mantenga todas las piezas fuera del alcance de niños y animales.
2. Almacene la batería de vuelo inteligente y el control remoto en un lugar fresco, seco y alejado de la luz solar directa con el fin de garantizar que la batería LiPo integrada NO se sobrecaliente. La temperatura de almacenamiento recomendada es de entre 22 y 28 °C (entre 71 y 82 °F) para periodos de almacenamiento superiores a tres meses. En ningún caso almacene dichos productos en entornos que se encuentren fuera del rango de temperatura de -10 a 45 °C (de 14 a 113 °F).
3. NO permita que la cámara entre en contacto con agua u otros líquidos ni se sumerja en cualquiera de estos. Si se moja, séquela con un paño suave y absorbente. Encender una aeronave que ha caído en el agua puede causar daños permanentes a sus componentes. NO utilice sustancias que contengan alcohol, benceno, diluyente ni otras sustancias inflamables para limpiar o mantener la cámara. NO almacene la cámara en áreas húmedas o polvorientas.
4. Compruebe todas las piezas de la aeronave después de cualquier colisión o impacto violento. Si tiene problemas o dudas, póngase en contacto con un distribuidor autorizado de DJI.
5. Compruebe regularmente los indicadores del nivel de la batería para ver el nivel de batería actual y la vida de la batería en general. La batería tiene una vida útil de 200 ciclos. Una vez sobrepasada esa cifra, no se recomienda usarla.
6. Si va a transportar la aeronave, asegúrese de apagarla y de plegar sus brazos.
7. Si va a transportar el control remoto, asegúrese de apagarlo y de plegar sus antenas.
8. La batería entrará en suspensión durante un almacenamiento prolongado. Cargue la batería para salir de la suspensión.
9. Guarde la aeronave, el control remoto, la batería y el cargador en un entorno seco.
10. Extraiga la batería antes de realizar cualquier tarea de reparación de la aeronave (p. ej., limpiar, colocar o extraer las hélices). Quite el polvo o la suciedad que encuentre en la aeronave y las hélices con un paño suave para asegurarse de que están limpias. No limpie la aeronave con un paño húmedo ni con productos de limpieza que contengan alcohol. Los líquidos pueden penetrar en la carcasa de

la aeronave, lo que puede provocar un cortocircuito y destruir los componentes electrónicos.

6.7 Procedimientos de resolución de problemas

1. ¿Cómo se soluciona el desvío del estabilizador en pleno vuelo?

Calibre la IMU y la brújula en DJI Fly. Si el problema persiste, póngase en contacto con Asistencia Técnica de DJI.

2. El producto no funciona

Compruebe si la batería de vuelo inteligente y el control remoto se activan al cargarlos. Si el problema persiste, póngase en contacto con Asistencia Técnica de DJI.

3. Problemas de encendido y arranque

Compruebe si la batería tiene carga. En caso afirmativo, póngase en contacto con Asistencia Técnica de DJI si la aeronave no se puede arrancar con normalidad.

4. Problemas de actualización del software

Siga las instrucciones recogidas en el manual de usuario para actualizar el firmware. Si la actualización del firmware falla, reinicie todos los dispositivos e inténtelo de nuevo. Si el problema persiste, póngase en contacto con Asistencia Técnica de DJI.

5. Restaurar los valores predeterminados de fábrica o la última configuración conocida que funcionaba

Restaurar los valores predeterminados de fábrica a través de la aplicación DJI Fly.

6. Problemas de apagado

Póngase en contacto con Asistencia Técnica de DJI.

7. Detectar un uso negligente o un almacenamiento del producto en condiciones no seguras

Póngase en contacto con Asistencia Técnica de DJI.

6.8 Riesgos y advertencias

Si la aeronave detecta algún riesgo tras su encendido, se mostrará un aviso de advertencia en la aplicación DJI Fly. A continuación, se enumeran algunas situaciones que dan pie a la aparición de avisos:

- Si la ubicación no es apta para el despegue.
- Si se detecta cualquier obstáculo durante el vuelo.
- Si la ubicación no es apta para el aterrizaje.

- Si la brújula y la IMU sufren interferencias y deben ser calibradas.
- Siga las instrucciones que vayan apareciendo en la pantalla.

6.9 Desecho



Cumpla las normativas locales relativas a dispositivos electrónicos cuando vaya a desechar la aeronave y el control remoto.

Eliminación de las baterías

Deseche las baterías en contenedores de reciclaje específicos, pero hágalo solo después de que se hayan descargado por completo. NO deseche las baterías en contenedores de basura normales. Siga estrictamente las normativas locales relativas a la eliminación y el reciclaje de baterías.

Deseche de inmediato una batería si no se puede encender tras sobredescargarse. Si el botón de encendido está desactivado y la batería no se puede descargar completamente, póngase en contacto con una agencia profesional de eliminación o reciclaje de baterías para obtener asistencia.

6.10 Certificación C0

DJI Neo 2 cumple con los requisitos de la certificación C0. Existen algunos requisitos y restricciones al usar DJI Neo 2 en algunos estados miembros de la UE, de la AELC (Asociación Europea de Libre Comercio integrada por Noruega, Islandia, Liechtenstein, Suiza) y Georgia.

Modelo	DEN225
Clase de UAS	C0
Masa máxima al despegue (MTOM)	160 g
Velocidad máxima de las hélices	43820 RPM

Información sobre el peso máximo de despegue (MTOM)

La masa máxima al despegue (Maximum Take-Off Mass, MTOM) de DJI Neo 2 (modelo DF1A0424) es de 249 g, de conformidad con los requisitos de la certificación C0. Debe seguir las instrucciones indicadas a continuación para cumplir con los requisitos de la MTOM.

- NO agregue ninguna carga útil a la aeronave, excepto los elementos enumerados en “Lista de elementos, incluidos accesorios autorizados”.
- NO utilice piezas de repuesto no autorizadas, como baterías de vuelo inteligentes, hélices, etc.
- NO reacondicione la aeronave.

Lista de elementos, incluidos accesorios autorizados

Elemento	Número de modelo	Dimensiones	Peso
Hélices	R2217S	55.88 × 43.18 mm	1.52 g (par)
Protectores de hélices	PG020	47.18 x 171.81 mm x 16.72 mm	8.1 g (par)
Batería de vuelo inteligente	BWXEN2-1606-7.16	77.43 x 40.72 x 20.21 mm	Aprox. 46.7 g
Transceptor digital DJI Neo 2	DEP1	N/A	Aprox. 9 g

Lista de piezas de repuesto y sustitución

- Hélices DJI Neo 2
- Protector de hélices DJI Neo 2
- Batería de vuelo inteligente DJI Neo 2
- Transceptor digital DJI Neo 2

Advertencias del control remoto

DJI RC-N3

Los ledes de nivel de batería empiezan a parpadear lentamente después de que el control remoto se desconecte de la aeronave. DJI Fly emitirá un aviso de advertencia tras desconectarse de la aeronave. El control remoto emitirá un pitido y se apagará automáticamente si se desconecta de la aeronave y pasa mucho tiempo sin realizar operaciones.

- 
- Evite las interferencias entre el control remoto y otros equipos inalámbricos. Asegúrese de apagar la conexión Wi-Fi de cualquier dispositivo móvil cercano. Aterrice la aeronave tan pronto como sea posible si hay interferencias.
 - Si el dispositivo no funciona de la forma esperada, suelte las palancas de control o presione el botón de detener vuelo.

- Cuando utilice el control de la aplicación móvil, DJI Fly emitirá un aviso de advertencia tras desconectarse de la aeronave.
-

Nota informativa de la AESA

Asegúrese de leer la nota informativa sobre drones incluida en el paquete antes de usar la aeronave.

Visite el siguiente enlace para obtener más información de las notas informativas sobre trazabilidad de la Agencia Europea de Seguridad Aérea (AESA).

<https://www.easa.europa.eu/en/document-library/general-publications/drones-information-notice>

Instrucciones originales

Este manual ha sido elaborado por SZ DJI Technology, Inc., y su contenido está sujeto a cambios.

Dirección: Lobby of T2, DJI Sky City, No. 53 Xianyuan Road, Xili Community, Xili Street, Nanshan District, Shenzhen, China, 518055.

6.11 Información posventa

Para obtener más información acerca de las políticas del servicio posventa, de los servicios de reparación y del servicio de asistencia, visite <https://www.dji.com/support>.



Contacto

ASISTENCIA TÉCNICA DE DJI

El contenido de este documento está sujeto a cambios sin previo aviso.
Descargue la última versión en



<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

Si tiene preguntas acerca de este documento, póngase en contacto con DJI enviando un mensaje a DocSupport@dji.com.

DJI y NEO son marcas comerciales de DJI.

Copyright © 2025 DJI Todos los derechos reservados.