



A

1. **ActiveTrack** — Sistema de seguimiento inteligente de DJI.
2. **AGL** — Altura sobre el nivel del suelo.
3. **Ala fija** — Dron con alas como un avión, no multirroto.
4. **Altímetro** — Sensor que mide la altura.
5. **Analogue FPV** — Vídeo analógico de baja latencia.
6. **Antenna Diversity** — Uso de varias antenas para mejorar señal.
7. **Apertura** — Tamaño de la abertura del objetivo.
8. **AESA** — Autoridad española de seguridad aérea.
9. **ATTI** — Modo sin GPS; el dron deriva con el viento.
10. **Autonomía** — Tiempo total de vuelo disponible.
11. **Auto-hover** — Capacidad de mantenerse estable en el aire.
12. **Auto-landing** — Aterrizaje automático asistido.
13. **Auto-takeoff** — Despegue automático.
14. **Aviónica** — Conjunto de sistemas electrónicos del dron.

B

15. **Balanceo de baterías** — Igualación de voltajes entre celdas.
16. **Barómetro** — Sensor de presión para medir altura.
17. **Batería LiPo** — Batería de polímero de litio.
18. **Batería inteligente** — Batería con gestión electrónica integrada.
19. **Bitrate** — Cantidad de datos por segundo en vídeo.
20. **BLHeli** — Firmware popular para ESC.
21. **Bootloader** — Programa que permite actualizar firmware.
22. **Brushless** — Motor sin escobillas.
23. **Brújula digital** — Sensor de orientación.
24. **BVLOS** — Vuelo más allá del alcance visual.
25. **Bandwidth** — Capacidad de transmisión de datos.
26. **Battery C-rate** — Tasa de descarga de una batería.
27. **Battery cycle** — Número de cargas/descargas completas.
28. **Battery health** — Estado general de la batería.
29. **Battery sag** — Caída de voltaje bajo carga.
30. **Beacon** — Luz o señal para localizar el dron.
31. **Binding** — Vinculación entre emisora y receptor.
32. **Blackbox** — Registro interno de datos de vuelo.
33. **Blade** — Pala de la hélice.
34. **Blind spot** — Zona sin cobertura de sensores.
35. **Bluetooth control** — Control mediante Bluetooth en drones pequeños.
36. **Bokeh** — Desenfoque artístico en fotografía.
37. **Boot-up sequence** — Proceso de inicio del dron.
38. **Brake mode** — Modo de frenado automático.
39. **Broadcast Remote ID** — Emisión obligatoria de identificación.
40. **Brushless ESC** — Controlador para motores sin escobillas.
41. **Burst mode** — Captura de fotos en ráfaga.
42. **Bypass mode** — Evita obstáculos automáticamente.



- 43. **Battery telemetry** — Datos de batería en tiempo real.
- 44. **Battery warming** — Sistema para calentar baterías en frío.
- 45. **Battery management system** — Electrónica que protege la batería.
- 46. **Beacon mode** — Modo de localización del dron.
- 47. **Boost mode** — Aumento temporal de potencia.
- 48. **Burst transmission** — Envío rápido de datos en paquetes.
- 49. **Battery redundancy** — Uso de varias baterías para seguridad.
- 50. **Battery connector XT60** — Conector estándar para baterías LiPo.

C

- 51. **Calibración** — Ajuste de sensores como IMU, brújula y gimbal.
- 52. **Calibración ESC** — Ajuste de los controladores de motor.
- 53. **Cámara térmica** — Sensor que detecta calor.
- 54. **Cámara FPV** — Cámara dedicada a la vista en primera persona.
- 55. **Cámara 360°** — Cámara que captura en todas direcciones.
- 56. **Carga útil** — Peso máximo que puede transportar el dron.
- 57. **Cartografía aérea** — Creación de mapas mediante drones.
- 58. **C-rate** — Tasa de descarga de una batería.
- 59. **Celda LiPo** — Unidad básica de una batería LiPo.
- 60. **Centrado de hélices** — Ajuste para evitar vibraciones.
- 61. **Ciclo de batería** — Una carga y descarga completa.
- 62. **Cinemática aérea** — Movimientos suaves y controlados para vídeo.
- 63. **Cinematografía FPV** — Estilo de vuelo FPV para tomas fluidas.
- 64. **Cinemática 3D** — Captura de datos para modelado tridimensional.
- 65. **COG (Center of Gravity)** — Centro de gravedad del dron.
- 66. **Control remoto** — Emisora usada para pilotar.
- 67. **Controladora de vuelo** — Cerebro del dron.
- 68. **Corriente continua** — Tipo de energía usada por los componentes.
- 69. **Corriente máxima** — Límite de amperios soportado por un componente.
- 70. **Crash** — Accidente o caída del dron.
- 71. **Cruise mode** — Modo de vuelo estable y eficiente.
- 72. **Cámara NDVI** — Cámara para agricultura de precisión.
- 73. **Cámara multispectral** — Sensor para análisis agrícola y científico.
- 74. **Cámara RGB** — Cámara estándar de color.
- 75. **Cámara zoom** — Cámara con aumento óptico.
- 76. **Cámara estabilizada** — Cámara montada en gimbal.
- 77. **Cámara global shutter** — Sensor sin distorsión en movimiento.
- 78. **Cámara rolling shutter** — Sensor con lectura secuencial.
- 79. **Cámara infrarroja** — Detecta radiación IR.
- 80. **Cámara de profundidad** — Mide distancias para mapeo 3D.
- 81. **Cámara LiDAR** — Sensor láser para topografía.
- 82. **Cámara de alta velocidad** — Captura muchos FPS.
- 83. **Cámara de baja luz** — Optimizada para escenas oscuras.
- 84. **Cámara dual** — Combina dos sensores (RGB + térmico).
- 85. **Cámara híbrida** — Mezcla sensores ópticos y térmicos.
- 86. **Cámara estabilizada 3 ejes** — Gimbal completo para vídeo fluido.
- 87. **Cámara FPV digital** — Cámara para sistemas digitales (DJI, Walksnail).



88. **Cámara FPV analógica** — Cámara para sistemas analógicos.
89. **Cámara de inspección** — Para revisar estructuras.
90. **Cámara de seguridad aérea** — Para vigilancia.
91. **Cámara de seguimiento** — Optimizada para trackeo.
92. **Cámara de largo alcance** — Para vuelos a distancia.
93. **Cámara de alta resolución** — Sensor de muchos megapíxeles.
94. **Cámara de estabilización electrónica** — Estabilización por software.
95. **Cámara de visión nocturna** — Optimizada para baja luz.
96. **Cámara de visión global** — Captura panoramas completos.
97. **Cámara de visión frontal** — Sensor delantero.
98. **Cámara de visión inferior** — Sensor para aterrizaje.
99. **Cámara de visión lateral** — Sensores de lado para evitar obstáculos.
100. **Cámara de visión trasera** — Sensor posterior.

D

101. **D-Log** — Perfil de color plano para edición profesional.
102. **D-Log M** — Variante más comprimida del perfil D-Log.
103. **D-RTK** — Sistema de posicionamiento de alta precisión.
104. **Deadband** — Zona del stick sin respuesta.
105. **Deadcat frame** — Tipo de frame FPV con brazos adelantados.
106. **Decibelios (dB)** — Medida de intensidad sonora.
107. **Deep discharge** — Descarga excesiva de una batería.
108. **Delay** — Retardo en la transmisión.
109. **Desaceleración automática** — Reducción automática de velocidad.
110. **Despegue automático** — Inicio de vuelo asistido.
111. **Detección de obstáculos** — Sensores que evitan colisiones.
112. **Digital FPV** — Sistema de vídeo digital (DJI, Walksnail).
113. **Distancia máxima** — Alcance permitido del dron.
114. **Distancia mínima** — Distancia de seguridad obligatoria.
115. **Distorsión de lente** — Curvatura en los bordes de la imagen.
116. **DJI O3** — Sistema digital FPV de alta calidad.
117. **DJI AirSense** — Sistema ADS-B para detectar aeronaves tripuladas.
118. **Doble batería** — Sistema redundante para seguridad.
119. **Dron** — Aeronave no tripulada.
120. **Dron autónomo** — Vuela sin intervención humana directa.
121. **Dron FPV** — Dron diseñado para vuelo en primera persona.
122. **Dron híbrido** — Combina multirrotor y ala fija.
123. **Dron kamikaze** — Dron militar de impacto.
124. **Dron logístico** — Para transporte de mercancías.
125. **Dron recreativo** — Para uso no profesional.
126. **Dron profesional** — Para trabajos técnicos o audiovisuales.
127. **Dron de inspección** — Para revisar infraestructuras.
128. **Dron de rescate** — Para emergencias y búsqueda.
129. **Dron de vigilancia** — Para seguridad y control.
130. **Dron de agricultura** — Para fumigación y análisis de cultivos.
131. **Dron de carreras** — FPV de alta velocidad.
132. **Dron de carga** — Para transportar peso.



- 133. **Dron de mapeo** — Para cartografía y topografía.
- 134. **Dron de fotogrametría** — Para reconstrucción 3D.
- 135. **Dron de largo alcance** — Optimizado para distancia.
- 136. **Dron de interior** — Diseñado para espacios cerrados.
- 137. **Dron de seguridad** — Para vigilancia profesional.
- 138. **Dron táctico** — Uso militar o policial.
- 139. **Dron submarino** — Vehículo no tripulado bajo el agua.
- 140. **Dron terrestre** — Vehículo no tripulado sobre tierra.
- 141. **Dual-band** — Uso de dos frecuencias (2.4/5.8 GHz).
- 142. **Dual GPS** — Uso simultáneo de dos sistemas GNSS.
- 143. **Dual IMU** — Redundancia de sensores inerciales.
- 144. **Dynamic home point** — Punto de retorno que sigue al piloto.
- 145. **Dynamic range** — Capacidad de capturar luces y sombras.
- 146. **Dynamic tracking** — Seguimiento avanzado de objetos.
- 147. **DVR** — Grabador de vídeo en gafas FPV.
- 148. **DShot** — Protocolo digital para ESC.
- 149. **Ducted frame** — Frame con conductos protectores (cinewhoop).
- 150. **Dustproof**— Protección contra polvo.

E

- 151. **EIS (Electronic Image Stabilization)** — Estabilización electrónica de imagen.
- 152. **EMI (Interferencia electromagnética)** — Perturbación causada por campos eléctricos o magnéticos.
- 153. **Emisora** — Control remoto usado para pilotar.
- 154. **Enlace descendente** — Señal enviada del dron al piloto.
- 155. **Enlace ascendente** — Señal enviada del piloto al dron.
- 156. **Endurance** — Duración máxima de vuelo.
- 157. **Enrutamiento de señal** — Gestión de canales de comunicación.
- 158. **ESC** — Controlador electrónico de velocidad.
- 159. **ESC 4-en-1** — Placa que integra cuatro ESC.
- 160. **Estación base** — Punto de control o repetidor de señal.
- 161. **Estación de control en tierra** — Centro de mando del dron.
- 162. **Estabilizador** — Sistema que mantiene la cámara estable.
- 163. **Estabilización mecánica** — Estabilización mediante motores.
- 164. **Estabilización digital** — Corrección por software.
- 165. **Etiquetado electrónico** — Identificación remota obligatoria.
- 166. **EV (Exposure Value)** — Medida de exposición fotográfica.
- 167. **EV compensation** — Ajuste manual de exposición.
- 168. **Exposición larga** — Fotografía con obturación lenta.
- 169. **Exposición automática** — Ajuste automático de luz.
- 170. **Exposición manual** — Control total del fotógrafo.
- 171. **Eye-in-the-sky** — Término para vigilancia aérea.
- 172. **eVTOL** — Aeronave eléctrica de despegue vertical.
- 173. **Envoltorio de vuelo** — Límites seguros de operación.
- 174. **Ensamblaje de frame** — Construcción de la estructura.
- 175. **Ensamblaje modular** — Componentes intercambiables.
- 176. **Enlace redundante** — Doble canal de comunicación.



- 177. **Enlace seguro** — Comunicación cifrada.
- 178. **Enlace visual** — Vuelo dentro del campo de visión.
- 179. **Enlace BVLOS** — Vuelo más allá de la vista del piloto.
- 180. **Error de GPS** — Desviación en la posición satelital.
- 181. **Error de IMU** — Fallo en sensores inerciales.
- 182. **Error de brújula** — Lectura incorrecta del magnetómetro.
- 183. **Error de calibración** — Ajuste incorrecto de sensores.
- 184. **Error de transmisión** — Fallo en el enlace de datos.
- 185. **Error de altitud** — Lectura incorrecta del barómetro.
- 186. **Error de orientación** — Dirección incorrecta del dron.
- 187. **Error de retorno** — Fallo en la función Return To Home.
- 188. **Error de motor** — Fallo en un motor o ESC.
- 189. **Error de hélice** — Vibración o daño en las palas.
- 190. **Error de firmware** — Fallo en el software interno.

F

- 191. **Failsafe** — Acción automática ante pérdida de señal.
- 192. **Failsafe Landing** — Aterrizaje automático por emergencia.
- 193. **Failsafe Battery** — Activación por batería baja.
- 194. **FCC Mode** — Modo de transmisión sin restricciones europeas.
- 195. **Filtro ND** — Reduce la luz para vídeo fluido.
- 196. **Filtro polarizador** — Reduce reflejos y mejora contraste.
- 197. **Firmware** — Software interno del dron.
- 198. **Flight Controller** — Controladora de vuelo.
- 199. **Flight Log** — Registro de datos de vuelo.
- 200. **Flight Time** — Duración del vuelo.

F (continuación)

- 201. **Flight Envelope** — Límites seguros de velocidad, altitud y maniobras.
- 202. **Flight Mode** — Configuración de comportamiento del dron.
- 203. **Flight Path** — Ruta que sigue el dron.
- 204. **Flight Planning** — Preparación previa del vuelo.
- 205. **Flight Range** — Distancia máxima que puede recorrer.
- 206. **Flight Restrictions** — Limitaciones legales o técnicas.
- 207. **Flight Stabilization** — Sistemas que mantienen el dron estable.
- 208. **Flight Telemetry** — Datos enviados en tiempo real.
- 209. **Flujo óptico** — Sistema que detecta movimiento relativo al suelo.
- 210. **Follow Me** — El dron sigue automáticamente al piloto.
- 211. **Footprint** — Área cubierta por sensores o cámara.
- 212. **FPV** — Vista en primera persona.
- 213. **FPV Goggles** — Gafas para ver la señal FPV.
- 214. **Frame** — Estructura física del dron.
- 215. **Frame rate** — Fotogramas por segundo.
- 216. **Frecuencia de transmisión** — Banda usada para enviar señal.
- 217. **Frecuencia 2.4 GHz** — Frecuencia común para control.
- 218. **Frecuencia 5.8 GHz** — Frecuencia usada en FPV.



- 219. **Freefly** — Vuelo libre sin asistencias.
- 220. **Freno automático** — Detención automática del dron.
- 221. **Frenado inteligente** — Ajuste dinámico de frenado.
- 222. **Fuerza de empuje** — Potencia generada por los motores.
- 223. **Fuerza G** — Aceleración experimentada en maniobras.
- 224. **Fumigación aérea** — Aplicación de productos agrícolas con drones.
- 225. **Firmware personalizado** — Software modificado para funciones avanzadas.

G

- 226. **Galileo** — Sistema europeo de posicionamiento.
- 227. **Gama dinámica** — Capacidad de capturar luces y sombras.
- 228. **GCS (Ground Control Station)** — Estación de control en tierra.
- 229. **Geofencing** — Restricción automática de zonas prohibidas.
- 230. **Geolocalización** — Determinación de la posición del dron.
- 231. **Georreferenciación** — Asociación de datos con coordenadas.
- 232. **Gimbal** — Estabilizador de cámara.
- 233. **Gimbal 2 ejes** — Estabilización en pitch y roll.
- 234. **Gimbal 3 ejes** — Estabilización completa.
- 235. **Gimbal lock** — Pérdida de grados de libertad.
- 236. **Girocompás** — Sensor de orientación.
- 237. **GLONASS** — Sistema ruso de posicionamiento.
- 238. **Global Shutter** — Sensor sin distorsión en movimiento.
- 239. **GPS** — Sistema de posicionamiento estadounidense.
- 240. **GPS dual** — Uso simultáneo de dos sistemas GNSS.
- 241. **GPS RTK** — Posicionamiento centimétrico.
- 242. **Grabación 4K** — Vídeo de alta resolución.
- 243. **Grabación 6K** — Vídeo profesional de muy alta resolución.
- 244. **Grabación HDR** — Alto rango dinámico.
- 245. **Grado IP** — Protección contra agua y polvo.
- 246. **Gran angular** — Lente con campo de visión amplio.
- 247. **Ground Effect** — Efecto aerodinámico cerca del suelo.
- 248. **Ground Station** — Centro de control del dron.
- 249. **Gyro** — Sensor que mide rotación.
- 250. **Gyroflow** — Software de estabilización basado en datos del giroscopio.

H

- 251. **HDR** — Alto rango dinámico en foto o vídeo.
- 252. **Headless Mode** — Modo sin orientación relativa al dron.
- 253. **Helice** — Pala que genera empuje.
- 254. **Helice plegable** — Hélice que se dobla para transporte.
- 255. **Helice tripala** — Hélice de tres palas para mayor estabilidad.
- 256. **Helice bipala** — Hélice de dos palas, más eficiente.
- 257. **Helice invertida** — Hélice montada al revés para ductos o cinewhoop.
- 258. **Helipad** — Plataforma de despegue/aterrizaje.
- 259. **Hertz (Hz)** — Unidad de frecuencia.



- 260. **High Wind Mode** — Modo para volar con viento fuerte.
- 261. **Hiperfocal** — Distancia de enfoque óptima.
- 262. **Hipervisión** — Captura de vídeo de ultra alta resolución.
- 263. **Home Point** — Punto de retorno del dron.
- 264. **Hover** — Mantenerse estable en el aire.
- 265. **Hover Accuracy** — Precisión del dron al mantenerse quieto.
- 266. **Hyperlapse** — Vídeo acelerado con movimiento.
- 267. **Hypersmooth** — Estabilización digital avanzada.
- 268. **Hz Boost** — Aumento de frecuencia de transmisión.

I

- 269. **IMU** — Unidad de medición inercial.
- 270. **IMU Dual** — Redundancia de sensores inerciales.
- 271. **Impacto controlado** — Maniobra para minimizar daños en caída.
- 272. **Inclinómetro** — Sensor que mide inclinación.
- 273. **Inercia** — Resistencia al cambio de movimiento.
- 274. **Infrarrojo** — Sensor que detecta radiación IR.
- 275. **INS (Inertial Navigation System)** — Sistema de navegación inercial.
- 276. **Interferencia** — Perturbación en la señal.
- 277. **Intervalómetro** — Disparo automático de fotos.
- 278. **ISO** — Sensibilidad del sensor a la luz.
- 279. **Isotermas** — Mapas térmicos captados por drones.
- 280. **Idle Speed** — Velocidad mínima de los motores.

J

- 281. **Jello** — Vibración ondulante en vídeo por mala estabilización.
- 282. **Joystick** — Mando de control del dron.
- 283. **Joule** — Unidad de energía eléctrica.
- 284. **Jumper Cable** — Cable para puentear conexiones.
- 285. **Jumper Settings** — Configuración mediante puentes físicos.

K

- 286. **Kalman Filter** — Algoritmo que suaviza datos de sensores.
- 287. **Kp, Ki, Kd** — Parámetros del controlador PID.
- 288. **KV Motor** — Revoluciones por voltio del motor.
- 289. **KML** — Formato de rutas para Google Earth.
- 290. **Kinetic Energy** — Energía del dron en movimiento.

L

- 291. **LIDAR** — Sensor láser para topografía.
- 292. **Latencia** — Retraso entre señal y respuesta.



- 293. **LED de navegación** — Luces para orientación.
- 294. **LED estroboscópico** — Luz intermitente para visibilidad.
- 295. **LiHV** — Variante de LiPo con mayor voltaje.
- 296. **LiPo** — Batería de polímero de litio.
- 297. **LiPo Checker** — Medidor de voltaje de baterías.
- 298. **Line of Sight** — Vuelo dentro del campo visual.
- 299. **Link Quality** — Calidad del enlace de radio.
- 300. **Log de vuelo** — Registro de datos del dron.

M

- 301. **mAh** — Unidad de capacidad de batería.
- 302. **Mapa de calor** — Representación térmica captada por sensores.
- 303. **Mapeo aéreo** — Creación de mapas mediante drones.
- 304. **Manual Mode** — Control total sin asistencias.
- 305. **Max Altitude** — Altura máxima permitida.
- 306. **Max Distance** — Alcance máximo del dron.
- 307. **Megapixel** — Unidad de resolución fotográfica.
- 308. **Metadatos EXIF** — Datos técnicos incrustados en fotos.
- 309. **Microcontrolador** — Chip que gestiona funciones internas.
- 310. **MicroSD** — Tarjeta de almacenamiento para vídeo.
- 311. **Mid-Range** — Dron de alcance medio.
- 312. **Mission Planner** — Software para planificar rutas.
- 313. **Modo Cine** — Movimiento suave para grabación.
- 314. **Modo Deportivo** — Velocidad máxima y respuesta agresiva.
- 315. **Modo Estacionario** — Mantener posición fija.
- 316. **Modo Óptico** — Estabilización mediante sensores inferiores.
- 317. **Modo Seguimiento** — El dron sigue al piloto.
- 318. **Modo Tripod** — Movimientos lentos y precisos.
- 319. **Modulación** — Técnica para transmitir señal.
- 320. **Montaje de hélices** — Instalación correcta de palas.
- 321. **Montaje de frame** — Ensamblaje de la estructura.
- 322. **Motor Brushless** — Motor sin escobillas.
- 323. **Motor KV** — Revoluciones por voltio.
- 324. **Motor Outrunner** — Motor con carcasa giratoria.
- 325. **Motor Inrunner** — Motor con rotor interno.
- 326. **MTOW** — Peso máximo al despegue.
- 327. **Multiespectral** — Sensor para agricultura y análisis.
- 328. **Multirroto** — Dron con varios rotores.
- 329. **Módulo GPS** — Unidad de posicionamiento satelital.
- 330. **Módulo de telemetría** — Dispositivo que envía datos al piloto.

N

- 331. **ND Filter** — Filtro de densidad neutra.
- 332. **NFC** — Comunicación inalámbrica de corto alcance.
- 333. **No-Fly Zone** — Zona donde está prohibido volar.



- 334. **Noise Reduction** — Reducción de ruido en vídeo.
- 335. **Notam** — Aviso aeronáutico obligatorio.
- 336. **Nube de puntos** — Datos 3D generados por fotogrametría.
- 337. **Nudo de hélice** — Punto de fijación de la pala.
- 338. **Nadir** — Foto tomada perpendicular al suelo.
- 339. **Nivelación** — Ajuste de horizontes en vídeo.
- 340. **Night Mode** — Modo optimizado para baja luz.

O

- 341. **Obstacle Avoidance** — Evitación automática de obstáculos.
- 342. **OcuSync** — Sistema de transmisión de DJI.
- 343. **Optical Flow** — Sensor óptico inferior.
- 344. **Orbit Mode** — Vuelo circular alrededor de un punto.
- 345. **Out of Range** — Pérdida de señal por distancia.
- 346. **Overexposure** — Exceso de luz en la imagen.
- 347. **Overheating** — Calentamiento excesivo del dron.
- 348. **Overload** — Exceso de carga útil.
- 349. **Overshoot** — Exceso de movimiento en maniobras.
- 350. **Overvoltage** — Voltaje superior al permitido.

P

- 351. **Panorama** — Foto compuesta de múltiples imágenes.
- 352. **Parámetros PID** — Ajustes de control de estabilidad.
- 353. **Parpadeo LED** — Señal visual del dron.
- 354. **Payload** — Carga útil transportada.
- 355. **Percepción visual** — Análisis de imagen para navegación.
- 356. **Photogrammetry** — Reconstrucción 3D mediante fotos.
- 357. **Pitch** — Inclinación adelante/atrás.
- 358. **Pixhawk** — Controladora de vuelo open source.
- 359. **Plan de vuelo** — Ruta programada.
- 360. **Plataforma estabilizada** — Sistema que mantiene la cámara estable.
- 361. **Plug and Play** — Componentes listos para usar.
- 362. **Point of Interest** — Vuelo en círculo alrededor de un punto.
- 363. **Polarizador** — Filtro que reduce reflejos.
- 364. **Posicionamiento GNSS** — Ubicación mediante satélites.
- 365. **Posicionamiento óptico** — Estabilización sin GPS.
- 366. **Potencia de motor** — Fuerza generada por el motor.
- 367. **Preflight Check** — Revisión previa al vuelo.
- 368. **Propeller Guard** — Protector de hélices.
- 369. **Propwash** — Turbulencia generada por hélices.
- 370. **Punto de retorno** — Ubicación del RTH.
- 371. **PWM** — Señal de control para motores.
- 372. **Pérdida de señal** — Desconexión entre dron y piloto.
- 373. **Pérdida de altitud** — Descenso involuntario.
- 374. **Pérdida de orientación** — El piloto pierde referencia del dron.



375. **Píxel térmico** — Unidad de imagen en cámaras térmicas.

Q

351. **Quadcopter** — Dron de cuatro hélices.
352. **Quadstack** — Montaje de electrónica en cuatro niveles.
353. **QuickShot** — Modos automáticos de grabación DJI.
354. **Quick Release** — Sistema rápido para montar hélices.
355. **QGroundControl** — Software de control y planificación de vuelo.
356. **QoS (Quality of Service)** — Calidad del enlace de transmisión.
357. **Quadplane** — Dron híbrido ala fija + multirrotores.
358. **Quiescent Current** — Consumo mínimo de un componente.
359. **Quick Calibration** — Ajuste rápido de sensores.
360. **Quick Transfer** — Transferencia inalámbrica de archivos.

R

361. **Rango dinámico** — Capacidad de capturar luces y sombras.
362. **Rango de transmisión** — Distancia máxima del enlace.
363. **Raw** — Formato fotográfico sin compresión.
364. **RC (Radio Control)** — Emisora para pilotar.
365. **Receiver** — Receptor de señal del dron.
366. **Reconstrucción 3D** — Modelado tridimensional mediante fotos.
367. **Redundancia** — Duplicación de sistemas críticos.
368. **Reglaje PID** — Ajuste fino de estabilidad.
369. **Regulación europea** — Normas comunes de la UE.
370. **Remote ID** — Identificación electrónica obligatoria.
371. **Return To Home** — Retorno automático al punto de origen.
372. **RF (Radiofrecuencia)** — Banda usada para control y vídeo.
373. **RGB** — Sensor de color estándar.
374. **Riesgo operacional** — Nivel de riesgo de una operación.
375. **RTH avanzado** — Retorno inteligente evitando obstáculos.
376. **RTH dinámico** — Punto de retorno que sigue al piloto.
377. **RTK** — Posicionamiento centimétrico.
378. **Rumbo** — Dirección hacia la que apunta el dron.
379. **Ruido digital** — Granulado en imágenes con poca luz.
380. **RunCam** — Marca popular de cámaras FPV.

S

381. **S-Bus** — Protocolo de comunicación entre receptor y FC.
382. **Safe Mode** — Modo seguro con limitaciones.
383. **Sensor CMOS** — Sensor de imagen común en drones.
384. **Sensor global shutter** — Sin distorsión en movimiento.
385. **Sensor rolling shutter** — Lectura secuencial del sensor.
386. **Sensor de obstáculos** — Detecta objetos cercanos.



- 387. **Sensor LiDAR** — Sensor láser para topografía.
- 388. **Sensor térmico** — Detecta calor.
- 389. **Sensor multiespectral** — Para agricultura y análisis.
- 390. **Servo** — Motor de precisión para alas o mecanismos.
- 391. **Shutter** — Obturador de la cámara.
- 392. **Signal Loss** — Pérdida de señal.
- 393. **Sintonización PID** — Ajuste de controladores.
- 394. **SNR (Signal-to-Noise Ratio)** — Relación señal/ruido.
- 395. **Sonda barométrica** — Mide presión y altitud.
- 396. **Sonda térmica** — Mide temperatura.
- 397. **SOP (Standard Operating Procedure)** — Procedimiento estándar de operación.
- 398. **SORA** — Evaluación de riesgo operacional.
- 399. **Spotter** — Observador que asiste al piloto.
- 400. **Sport Mode** — Modo de vuelo rápido y agresivo.

T

- 401. **Takeoff** — Acción de iniciar el vuelo.
- 402. **Telemetría** — Datos enviados en tiempo real.
- 403. **Temperatura de batería** — Nivel térmico de la batería.
- 404. **Tethered Drone** — Dron conectado por cable para energía ilimitada.
- 405. **Thrust** — Empuje generado por los motores.
- 406. **Throttle** — Control de potencia de los motores.
- 407. **Time Lapse** — Secuencia acelerada de fotos.
- 408. **Tiempo de vuelo** — Autonomía total del dron.
- 409. **Tilt** — Inclinação de la cámara o del dron.
- 410. **TMA (Transitional Maneuver Area)** — Zona aérea controlada.
- 411. **ToF (Time of Flight)** — Sensor que mide distancia por luz.
- 412. **Topografía aérea** — Medición del terreno con drones.
- 413. **Tracking** — Seguimiento automático de objetos.
- 414. **Transmisión digital** — Enlace de vídeo digital.
- 415. **Transmisión analógica** — Enlace de vídeo analógico.
- 416. **Tripod Mode** — Movimientos lentos y precisos.
- 417. **Turbulencia** — Inestabilidad causada por el aire.
- 418. **Turn Radius** — Radio mínimo de giro.
- 419. **TX (Transmitter)** — Emisor de señal del piloto.

U

- 420. **UAS** — Sistema completo de aeronave no tripulada.
- 421. **UAV** — Vehículo aéreo no tripulado.
- 422. **Ultrasonidos** — Sensor para medir distancia al suelo.
- 423. **Underexposure** — Falta de luz en la imagen.
- 424. **Unfolding** — Acción de abrir brazos plegables.
- 425. **Uplink** — Señal enviada del piloto al dron.
- 426. **USB-C Charging** — Carga mediante puerto USB-C.
- 427. **U-Space** — Gestión digital del tráfico de drones en Europa.



V

- 428. **Velocidad máxima** — Límite superior de velocidad.
- 429. **Velocidad vertical** — Ritmo de ascenso o descenso.
- 430. **Vibración** — Inestabilidad causada por hélices o motores.
- 431. **Video Latency** — Retraso en la señal de vídeo.
- 432. **Video Transmission** — Enlace de vídeo del dron.
- 433. **Vista en primera persona** — FPV mediante cámara frontal.
- 434. **Visual Line of Sight** — Vuelo dentro del campo visual.
- 435. **VLOS** — Siglas de Visual Line of Sight.
- 436. **Voltaje nominal** — Voltaje estándar de una celda.
- 437. **Voltaje máximo** — Voltaje límite de carga.
- 438. **Voltaje mínimo** — Voltaje límite de descarga.
- 439. **Vuelo autónomo** — Sin intervención humana directa.
- 440. **Vuelo estacionario** — Mantenerse quieto en el aire.
- 441. **Vuelo inteligente** — Modos automáticos avanzados.
- 442. **Vuelo manual** — Control total del piloto.
- 443. **Vuelo nocturno** — Operación en condiciones de baja luz.

W

- 444. **Waypoint** — Punto programado para vuelo autónomo.
- 445. **WiFi Control** — Control mediante red WiFi.
- 446. **Wind Resistance** — Capacidad de soportar viento.
- 447. **Wingspan** — Distancia entre extremos de alas.
- 448. **Wobble** — Oscilación inestable en vuelo.

Z

- 449. **Zoom digital** — Ampliación por software.
- 450. **Zoom óptico** — Ampliación real mediante lentes.